94-49-7145 MOTC-IOT-93-H3DA005

近岸防救災預報系統之建立(2/5)



交通部運輸研究所

中華民國九十四年四月

94-49-7145 MOTC-IOT-93-H3DA005

近岸防救災預報系統之建立(2/5)

著者: 邱永芳、蘇青和、簡仲璟

交通部運輸研究所

中華民國九十四年四月

國家圖書館出版品預行編目資料

近岸防救災預報系統之建立(2/5) / 邱永芳、蘇 青和、簡仲璟著. -- 初版. -- 臺北市:交 通部運研所, 民 94 面; 公分 參考書目:面 ISBN 986-00-0900-7(平裝) 1. 海洋氣象 - 自動化 2. 地理資訊系統 444.94029 94006738

沂岸防救災預報系統之建立 (2/5)
著 者 :邱永芳、蘇青和、簡仲璟
出版機關:交通部運輸研究所
地 址:台北市敦化北路 240 號
網 址:www.ihmt.gov.tw(中文版/中心出版品)
電 話:(04)26587176
出版年月:中華民國九十四年四月
印 刷 者:萬達打字印刷有限公司
版(刷)次冊數:初版一刷 120 冊
本書同時登載於交通部運輸研究所港灣技術研究中心網站
定 價:400元
展 售 處:
交通部運輸研究所運輸資訊組•電話:(02)23496880
三民書局重南店:台北市重慶南路一段 61 號 4 樓•電話: (02)23617511
三民書局復北店:台北市復興北路 386 號 4 樓•電話: (02)25006600
國家書坊台視總店:台北市八德路三段 10 號 B1•電話:(02)25787542
五南文化廣場:台中市中山路6號•電話:(04)22260330
新進圖書廣場:彰化市中正路二段5號•電話:(04)7252792
青年書局:高雄市青年一路 141 號 3 樓•電話: (07)3324910

GPN: 1009401138

ISBN:986-00-0900-7(平裝)

近岸防救災預報系統之建立 (2/5)



GPN:1009401138 定價 400 元 交通部運輸研究所出版品摘要表

出版品名稱:近岸防救災預	報系統之建立 (2/5)		
國際標準書號(或叢刊號)	政府出版品統一編號	運輸研究所出版品編號	計畫編號
ISBN 986-00-0900-7(平裝)	1009401138	94-49-7145	93-H3DA005
主辦單位:港灣技術研究中	心		研究期間
主管:邱永芳			自 93 年 01 月
計畫主持人:邱永芳			至 93 年 12 月
共同主持人:蘇青和			
研究人員:簡仲璟、李忠潘	、陳陽益、許泰文、張	憲國、劉景毅	
薛憲文、王兆璋	、于嘉順、廖建明、劉	正琪、錢維安	
聯絡電話:04-26587175	傳真號碼:04-26571329)	
關鍵詞:近岸、防救災、預	報系統、風浪預報、暴	潮預報、流場預報	

摘要:

本計畫是依據近年國家科技發展計畫,在交通部有關促進海洋及海岸科技研發、建 立良好海岸環境、減低海洋污染及海岸天然災害等目標,以五年期間擬建立一套適用於 台灣海域之近岸海域防救災預報系統。

上年度(第一年度)主要工作包括海象觀測網分區規劃 建立本土化之風浪預報數值 模式及數值計算結果校驗與修正。另外建置防救災預報系統網站、台灣環島現場觀測資 料蒐集分析、近岸地形及水深資料蒐集,藉以建置完整的環島近岸數值網格及水深資料 庫,完成防救災預報系統之基礎。今年(第二年度)工作重點為持續校驗去年建置完成的 風浪模式系統,並增設區域性近岸波浪模式與相關模式的工作,以期有更準確、更有效 率的預報台灣沿岸海域的風浪;另建置本土化之潮汐及風暴潮水位預報模式,以台灣環 島海岸觀測水位資料,校驗數值模擬結果。今年也引用中央氣象局與 NOAA 海上風場 模式所產生的全域及時預報風場作為颱風解析模型未能涵蓋區域的風場資料。

未來將建立本土化之水位預報模式,以整合台灣環島海岸觀測水位資料,及數值模擬結果,迅速且精確的提供海岸溢淹之預警資訊。配合數值模式推算長期颱風波浪及暴潮水位,以檢討現有沿海防護設施的設計水位、設計波高標準,並做為海岸災害防護措施的依據。建立大域及區域性之流場及污染物擴散模式,迅速的提供緊急海難、油污擴散、港口航運安全所需之預警資訊。最後配合本所海情中心業務,建立近岸防救災預報系統,並採用地理資訊系統之人性化操作界面,以利各界之使用。

出版日期	頁數	定價	本出版品取得方式
94年4月	384	400	凡屬機密性出版品均不對外公開。普通性出版品,公營、公益 機關團體及學校可函洽本所免費贈閱;私人及私營機關團體可 按定價價購。
機密等級:			
限閱 桡	と密	極機密	絕對機密
(解密【阝	艮】條	牛: 4	王 月 日解密, 公布後解密, 附件抽存後解密,
工作完	成或會	議終了時	·解密, 另行檢討後辦理解密)
普通			

備註:本研究之結論與建議不代表交通部之意見。

PUBLICATION ABSTRACTS OF RESEARCH PROJECTS INSTITUTE OF TRANSPORTATION MINISTRY OF TRANSPORTATION AND COMMUNICATIONS

TITLE: Establishin	ig a Forecast System for Near-shore D	Disaster Prevention ar	nd Salvage
ISBN (OR ISSN)	GOVERNMENT PUBLICATIONS NUMBER	IOT SERIAL NUMBER	PROJECT NUMBER
ISBN 986-00-0900-7	1009401138	94-49-7145	93-H3DA005
(pbk.)			
DIVISION: HARBOR	& MARINE TECHNOLOGY CENTER		PROJECT PERIOD
DIVISION DIRECTO	R: Yung-Fang Chiu		FROM January 2004
PRINCIPAL INVESTI	GATOR: Yung-Fang Chiu		TO December 2004
PROJECT STAFF: Su, Ch	Ching-Ho Chien, C.C. Lee, C. P. Chen, Y.Y ang, K.K. Liu, C.Y. Wang, C.C.	Yu, C.S. Hsu, T.W.	
PHONE: 886-4-26587	175		
FAX: 886-4-26571329			
KEY WORDS: Near	-shore Area ; Disaster Prevention and	Rescue ; Forecast §	System ; Wind-Wave
Fore	ecast; Storm Surge Forecast; Flow F	Forecast	

ABSTRACT:

The sea exploiting activities and coastal developing projects in Taiwan become extensive. In order to protect human lives and properties, coastal engineering measures have to be taken for preventing disasters from huge waves, surges and coastal erosion. Enough knowledge about marine meteorology is crucial. Therefore, to develop an integrated Coastal Ocean Modeling System is an urgent need. In order to achieve this goal, Harbor and Marine Technology Center has conducted Taiwan Coastal Operational Modeling System (TaiCOMS) project under the scheme of national program on "The construction of coastal defense and forecasting systems". The major goal is to develop a system of marine forecast system for Taiwan, particularly focusing on coastal waters.

The efforts in the past year's research focused on the topics of planning and classifying an island-wide observation network, and established a local Wind-Wave Forecast Model. This model could provide necessary information for the Blue-Highway System. Particular research effort was to collect observation data of waves, island-wide water depths and numerical grids. These three items are the preprocessing part of the forecast system. The objectives of this year's project are to integrate and to calibrate the four wave models constructed last year, adding fine grid local area wave model for the simulation and analysis of long-term wave characteristics around the seven commercial harbors; set up water level models to simulate tides and storm surges due to typhoon. Since the meteorological conditions on the surface of the model domain are still driven with the available CWB typhoon route data, the project partners will try to apply the wind field forecasted by NOAA to compensate for the lack of full resolution met-data.

In the future, establishing storm surge forecast and flow forecast, and integrating these models into Geographic Information System for predicting the marine meteorology surround Taiwan will be the major objective for the entire project.

DATE OF PUBLICATION April 2005	NUMBER OF PAGES 384	PRICE 400	CLASSIFICATION SECRET CONFIDENTIAL UNCLASSIFIED
The views expressed in this public	cation are not necessarily those	of the Ministry of Transportation a	and Communications.

目錄

中文摘要
英文摘要
目錄
第一章 前言 1-1
1.1 計畫背景 1-1
1.2 國內外海象預報系統 1-3
1.3 台灣環島海象預報系統(TaiCOMS)規劃 1-7
第二章 風場及氣壓場模式 2-1
2.1 全域風場模式 2-1
2.2 颱風風場模式 2-5
2.3 全域氣壓場模式 2-23
第三章 波浪模式 3-1
3.1 全域風浪模式 3-1
3.2 定點類神經網路波浪模式 3-12
3.3 定點風域推算半經驗颱風波浪模式 3-33
3.4 近岸波浪模式 3-61
3.5 各類波浪模式之比較 3-84
第四章 水位模式 4-1
4.1 全域天文潮模式 4-1
4.2 全域暴潮模式 4-21
4.3 全域水位模式 4-27
4.4 定點類神經網路水位模式 4-37
4.5 各類水位模式之比較 4-57

第五章 台灣環島長期波浪推算結果 5-1
5.1 風浪推算模式、計算地區及計算時間5-1
5.2 環島藍色公路海域長期波浪推算結果特性 5-24
5.3 台灣 7 個商港長期波浪推算結果特性 5-41
5.4 風浪模式長期推算建立之相關模式 5-76
第六章 臺灣環島海象預報數值模式系統 6-1
6.1 風壓模式之流程及操作說明 6-1
6.2 各種波浪模式之流程及操作說明6-3
6.3 各種水位模式之流程及操作說明6-10
第七章 臺灣環島海象預報網路系統 7-1
7.1 網路資訊系統架構 7-1
7.2 網站架構 7-5
7.3 綜合查詢自動化機制 7-27
第八章 結論與建議 8-1
8.1 結論
8.2 建議 8-4
參考文獻
附錄一 期末報告審查意見處理情形表A-1
附錄二 期末審查會簡報資料

第一章 前 言

1.1 計畫背景

近岸海域地區依照 2000 年 2 月 24 日由內政部以台八十九字第 五六七五號函函送立法院審議的「海岸法」(草案)中,即明訂我國 的海岸地區主要劃分為「濱海陸地」及「近岸海域」兩部分,其中, 定義「濱海陸地」以平均海水面至最近之山稜線,或至地形、植被有 顯著變化處,或至濱海主要公路、行政區界、溝渠、宗地界線明確之 處為界,並含擴界內劃定之土地及地下水域;「近岸海域」以平均海 水面至等深線三十公尺,或者平均海水面向海六公里,取其距離較長 者為界,並不超過領海範圍,且含擴界內劃定支水域與水域下之海床 及底土。

台灣四面環海,陸域面積約 3 萬 6 千平方公里,在這狹小的地 區卻塞了 2 千 4 百萬的人口,因為如此,往海的那個方向發展就變得 很自然了,所以很多人居住於海濱,為了保護人民的生命財產,必須 在海岸興建人工建築物來抵擋海岸侵蝕、海水倒灌等等的災害,所以 對於近海的海象狀況比需要有一定程度的了解;另一方面領海的面積 約為 17 萬平方公里,比起陸域面積大上許多,提供了許多能源、資 源及遊憩活動空間,如台灣海峽廣大的漁場、填海造陸、各縣市政府 推行的藍色公路等等,皆將人民的生活空間由陸地漸漸的推向海洋, 所以為了讓政府決策單位及人民有一個依據,發展一套近岸海域海象 預報系統是迫切需要的。

近海海水水位產生變化的原動力為由太陽及月球引力產生潮 汐,由風及大氣壓力變化產生的的風暴潮(可影響水位變化由數小時 到數天),另外就是風產生的風浪(週期可達到 25 秒,波長範圍由 10 公尺到 1000 公尺)。波浪比起潮汐及風暴潮更有威力的地方就是 波浪在碎波的同時會釋放出大量的能量,這個能量可以破壞岸邊的人 工結構物,並且會造成海岸侵蝕;在各種浪中,以颱風產生的颱風浪 最為值得注意,因為颱風的風力強大,在海面產生的風剪力也相對較 大,所以可以產生週期較長且波高較高能量也較大的颱風浪,若再經

由地形的淺化效應,使其波高加大,所造成的影響就更大了;另外一 方面,波浪的產生不像潮汐一樣為週期性的,由於這種不確定因素, 所以在本計畫中列為年度優先考量的因素。

目前台灣並沒有一套很完善的系統來預測波浪的發生,在本所港 灣技術研究中心的努力下已經在台灣五大商港去建立觀測站來觀測 及紀錄波浪的資料,並藉著解析的方法來重現波浪的產生情況,這種 方式往往只適用於單點產生的波浪推算,對於整個台灣海域全面的波 浪情況便無法掌握了。

目前世界許多國家皆採用數值模式做為預報波浪的方式,國內也 有一些學者開始進行這方面的研究,中央氣象局也引進美國海洋及大 氣總署(NOAA)所發展的波浪預報模式 NWW3 做為海象波浪測報 的工具。本所港灣技術研究中心長期為國內港灣建設、海岸開發及航 運安全提供所需的資訊與服務,為保護和利用近岸海域,邁向 21 世 紀的海洋國家,除近岸海域的使用外,應著重百姓生命財產的保護, 以補往昔之不足。由於全球環境變遷,藉由過去觀測的資料加以統計 分析所得的結果已不足為憑,各項回歸週期之設計基準也將不足以應 付新的自然條件所加諸之嚴酷挑戰。因此,近岸防救災系統的建立是 在 21 世紀配合台灣要邁向海洋國家最重要的施政項目之一。本研究 擬以五年期間,結合國內專家學者,藉由國外的發展經驗,擬建立一套 適用於台灣海域之近岸海域防救災預報系統。主要研究目的有以下 幾項:

- 建立本土化之風浪預報模式,以提供環島藍色公路全年航 行之風浪資訊需求。並建立區域性之風浪模式,迅速的提 供港口航運安全所需之風浪預警資訊。
- 建立本土化之水位預報模式,以整合台灣環島海岸觀測水 位資料,及數值模擬結果,迅速且經確的提供海岸溢淹 之預警資訊。
- 配合數值模式推算長期颱風波浪及暴潮水位,以檢討現有 沿海防護設施的設計水位、設計波高標準,並做為海岸災 害防護措施的依據。

- 建立大域及區域性之流場模式,迅速的提供緊急海難、油 污擴散、港口航運安全所需之流場預警資訊。
- 建立近岸與港區包括油污及不同污染物擴散數值模式,以 能訊速正確掌控海岸各種污染擴散現象,以提供救災必要 之資訊。
- 6. 配合本所海情中心業務,建立近岸防救災預報系統,並採 用地理資訊系統之人性化操作界面,以利各界之使用。

1.2 國內外海象預報系統

數值模式的優點在於可以得到完整的時空特性並可根據過去的 模擬參數預測未來的發展趨勢,由於現在電腦的運算能力比起從前強 大許多,再加上數值計算方法的進步,使得數值模式的精度與執行效 率較以往大幅的增加,所以世界各國,尤其是歐、美、日等先進國家, 的近海預報系統皆已使用數值模式來模擬,台灣鄰近的韓國、香港、 泰國、新加坡等國亦都已有相當的發展,而國內中央氣象局海象測報 中心,近幾年來致力於發展近海預報模式也有相當的成果。

近海預報模式包含了波浪、水位、流場等現象的預報。歐洲在這 方面起步較早,所以近海預報系統也較為完備,美國現在亦以歐洲發 展的基礎根據美國的地區特性加以改善成為美國本土性的近海預報 模式系統,以下就國內外近海海象預報系統的發展情況概述如下:

1.2.1 挪威

挪威氣象中心(Norwegian Meteorological Institute, DNMI)發展 的三維海洋模式 ECOM (Estuarine, Coastal and Ocean Model)預報風 暴潮及海流情況 (Engedahl, 1995; Martinsen et al., 1997),預報使用 的平面網格解析度為 20 公里的卡氏座標系統,包含了大部分西北歐 的大陸棚。在風暴潮的預報部分,ECOM 使用三維正壓項模擬(垂直 分為 12 層),於海流預報則加入斜壓項分為 17 層,預報結果提供海 流、海水水位變化及溫度、鹽度等資料。同時,挪威氣象中心並使用 WAM 波浪模式做為預報波浪的工具,網格解析度為 0.45 度,範圍包 含了北大西洋、北海,挪威海、格林蘭海及白令海。

預報的時程部分則是一天做兩次預報,分別在 00 及 12 UTC 預 報未來 48 小時的海象狀況。其輸入的風場及氣壓場資料則是由挪威 氣象中心執行的 HIRLAM 氣象預報模式所提供。

1.2.2 荷蘭

自 1990 年開始荷蘭皇家氣象研究所(KNMI)即使用一套由 Delft Hydraulics 及 Rijkswaterstaat (Gerritsen et al., 1995; Phillippart and Gebraad, 1997)發展的 Dutch Continental Shelf Model (DCSM)來預 報潮汐及暴潮。模式模擬的範圍為西北歐洲大陸棚,網格解析度為緯 度為 1/6 度,經度為 1/4 度。

自 1977 年起 KNMI 就已經開始預報北海的波浪,到了 1990 年, 開始使用由第三代 WAM 修改的局部區域模式 - NEDWAM 做為波浪 預報的工具(Komen et al., 1994; Voorrips et al., 1997)。模式的模擬 範圍包含了北海、挪威海、格林蘭海及英吉利海峽,網格解析度則為 32 公里。風場則由 KNMI - HIRLAM 大氣模式產生。

自 1993 年起,風場由 KNMI的 HIRLAM 大氣模式產生。預報的時間為每天四次,進行 12 小時的現況模擬並預報未來 48 小時的海象狀況。從 1998 年起使用浮標監測的波浪紀錄與預報模式的現況模擬結果進行資料同化過程,以達到較佳的預報效果。

1.2.3 比利時

自 1970 年代開始,隸屬比利時國家研究院的數值模式管理中 心,MUMM (Management Unit of the North Sea Mathematical Model) 即使用垂直平均的 2D 水動力模式預報潮汐及風暴潮,預報範圍為北 海(Adam, 1979),網格的解析度為北海北部使用 20 分網格大小,南 部則使用 7 公里網格 1998 年新版本的 2D 水動力模式(Yu et al, 1994) 在 MUMM 及 AWK (公共工程部海岸及航道工程處 Afdeling Waterwegen Kust; Ministry og the Flemish Government)正式啟用 (Ozer et al., 1997; van den Eynde et al., 1998)。網格解析度為緯度 方面為 2.5 分,經度方面則是 5 分。在風場及氣壓場的部分,使用英國氣象局(UKMO)所提供的資料。每天預報兩次,每次預報未來 4 天。

自 1992 年起, MUMM 及 AWK 使用由 GKSS (van den Eynde, 1992)發展的第二代風浪模式 HYPAS 預報波浪。使用了波浪浮標監 測記錄及衛星 ERS-1 波高計的資料進行模式線上校正,並使用 HTML 發展使用者介面,讓使用者可以很容易的讀取模式產生的資料,現在 亦積極發展以 WAM 結合 SWAN 的近海波浪模式系統上線預報。

1.2.4 英國

自 1978 年開始,英國氣象局(UKMO)即使用由 POL(Proudman Oceanographic Laboratiry)發展的二維風暴潮模式與潮汐模式預報潮 位變化,模擬的範圍自北緯 48 度至北緯 63 度,西經 12 度至東經 13 度,模式解析度在緯度方面為 1/9 度,經度方面為 1/6 度。模式預報 時間為每天兩次,每次預報未來 36 小時。於 1999 年以後,使用新的 模式來預報風暴潮,此模式已將潮汐的變化考慮進去,所以可以得到 更為準確的暴潮水位。

對於波浪的預報,英國氣象局使用由 Golding (1983)為基礎的 第二代波浪模式,其後此模式由 Holt (1994)來維持更新。此模式不 但可以模擬大尺度的範圍,同時也可以模擬水深 200 公尺以內的大陸 棚區。在大尺度範圍方面,使用的網格點為 0.833 度 X 0.56 度,風場 部分使用同樣尺度的全球數值氣候預報模式 (NWP)預報風場,並 且使用 ERS-2 波高計的資料來做同化。此模式每天預報兩次,分別 為 00 UTC 及 12 UTC,預報未來五天的波浪。小尺度區域模式,包 含西北歐洲大陸棚、地中海、波羅的海及黑海,網格解析度為 0.4 度 X 0.25 度,也是每天預報兩次,分別於 0230 UTC 及 1430 UTC 做預 報,預報時間亦為未來 48 小時,風場使用全球數值氣候預報模式 (NWP)預報風場,邊界部分則是使用大尺度模式的模擬結果。

1.2.5 美國

美國的近海海岸預報系統,目前是由 Ocean Modeling Branch of the National Weather Service's Environmental Modeling Center、the National Ocean Service's Coast Survey Development Lab、Princeton University、以及 Naval Oceanographic Office (NAVOCEANO)所共同 發展的 Regional Ocean Forecast System (ROFs),此套系統是由 1991 年開始發展,並於 1993 年開始作實驗性的預報。此系統為一三維水 動力模式,模擬的範圍為北緯 30 度至 47 度,由美國東岸海岸線向外 延伸至西經 50 度,網格解析度為 20 公里,在近岸的部分則變為 10 公里,海水表面的驅動力則是由 NCEP (National Centers for Environmental Prediction)的 Eta 中尺度大氣模式提供。此套系統一天 預報一次,每次預報其後時間 48 小時。

在波浪的部分,則是使用由 NCPE 下的環境模式中心(EMC) 中的海洋模式及分析部門(MMAB)所發展的 WAVEWATCH III,此 模式為第三代風浪預報模式 WAM 的修正版本,目前發展至 2.22 版 本。

1.2.6 中央氣象局海象測報中心

中央氣象局海象測報中心的波浪預報是根據數值天氣預報所預 測之海面風場,代入二種模式:一種是依據風向、風速、吹風歷時、 風域長度與波高、週期關係之面積風域法;另一種是以能量平衡方程 式為基礎之波譜數值模式。自民國八十四年起,每日提供一次上午八 時之波浪分析圖及未來二十四小時波浪預報圖,波浪圖涵蓋範圍自東 經 105 度至 140 度,北緯 5 度至 35 度,包括了台灣海峽、東海、黃 海、南海及部分西北太平洋海域,對於我國海域航行安全有相當大之 助益。自九十年起改進為三十六小時預報,提供次日上午八時及下午 八時之波浪預報圖,含1公尺以上波高等值線及波向。民國九十一年 引進美國氣象局 NWW3 (NOAA Wave Watch III)波浪模式並加以本土 作業化,與原先使用之 WAM 模式並行測試(中央氣象局海象測報中 心網站資料)。預計民國九十二年底 SWAN 模式上線預報,研究東北 角海岸模式範圍由東經 121.5 度到 122.5 度,北緯 24.5 度到 25.5 度, 網格格點為 500 公尺,每天預報兩次,每次提供未來 24 小時及 36 小時的波浪預報場(中央氣象局海象測報中心提供)。

1.3 台灣環島海象預報系統(TaiCOMS)規劃

參考各國近海海象預報系統的發展狀況,本計畫在去年(2003) 已規劃完整的台灣環島海象預報系統-TaiCOMS (Taiwan Coastal Operational Modeling System),包括數值預報模式的建立及驗證、觀 測網的架設及資料庫的整合,今年將持續完成未建置的部分,整體規 劃的理想架構沿用去年所規劃的方向並做了更完整的補充並加強整 體架構的功能性,如圖 1.1 所示。

觀測網路部分預計可以得到的觀測資料為地形、水深、氣壓、颱 風、風場(風速、風向)、波場(波高、週期及波向)、水位(天文潮位、 暴潮位)及流場(流速、流向)等現場資料,經同步連線回傳整理後統一 輸入資料庫中以便未來提供查詢及模式的應用。

模式部分則包含了風場、波浪、水位、流場及擴散等模擬,其中 風場的模擬包含了季風及颱風,同樣波浪的模擬包含了季風波浪及颱 風波浪,水位的模擬則包含天文潮位及暴潮位潮位,海流的模擬則包 含天文潮流、風驅流(暴潮流)、長週期恒流及波浪引起之沿岸流等。 擴散模式主要重點為油污,其次為一般污染濃度。風場的部分由於氣 象局可以提供資訊,所以本計畫不擬執行一般風場的預報模擬,但是 由於氣象局在颱風風場的預報僅提供颱風路徑、中心最大風速與暴風 半徑等資料,颱風場仍須以颱風風場解析模式根據氣象局的預報資料 輸入進行海象預測,模式產生的資料同樣也進入資料庫中,如此便可 以將模式預測的資料與觀測網路得到的現場資料做同化,以增加模式 模擬的精確度。

模式系統的規劃時程則表示於圖 1.2,分預報系統模式建立及模式實際應用兩方面進行,各年所欲達成的目標如下所述,上年度(第 一年)已完成建立 WAN 模式、SWAN 模式、類神經網路颱風波浪模

式、半經驗颱風波浪模式等4種風浪模式,波浪模式之大小網格最佳 化及水深資料建立,並規劃觀測網,及建置防救災預報系統網站。本 年度(第二年) 工作重點為持續校驗去年建置完成的風浪模式系統, 並增設區域性近岸波浪模式與相關模式的工作,以期有更準確、更有 效率的預報台灣沿岸海域的風浪:另建置本土化之潮汐及風暴潮水位 預報模式,以台灣環島海岸觀測水位資料,校驗數值模擬結果。今年 也引用中央氣象局與 NOAA 海上風場模式所產生的全域及時預報風場 作為颱風解析模型未能涵蓋區域的風場資料。第三年(2005年)將建立 三維全域水動力模式,並完成流場模式之驗證。波浪方面配合數值模 式推算長期颱風波浪以檢討現有沿海防護設施的設計波高標準、並 做為海岸災害防護措施的依據,水位方面以整合台灣環島海岸觀測水 位資料,及數值模擬結果,迅速且經確的提供海岸溢淹之預警資訊。 第四年(2006 年)建立近岸與港區包括油污及不同污染物擴散數值模 式,以能訊速正確掌控海岸各種污染擴散現象,以提供救災必要之資 訊:並建立區域性之流場模式,迅速的提供港區油污擴散及港口航運 安全所需之流場預警資訊。水位方面配合數值模式推算長期暴潮水位. 以檢討現有沿海防護設施的設計水位標準、做為海岸災害防護措施 的依據。 第五年(2007年)將模式及觀測網的資料作圖形化展示,採用 地理資訊系統之人性化操作界面,以利各界之使用,同時為求整個預 報系統的最佳預報時效,進行高速計算的可行性研究,力求近海海象 預報模擬系統的預報時間能夠在氣象局發佈氣象預報後三至六小時 之內完成。



圖1.1 台灣近海海象預報系統架構圖



圖1.2 台灣海域海象預報及觀測系統建置之規劃時程

第二章 風場及氣壓場模式

由於波浪及水位的預報皆會受到氣象條件的影響,特別是風速及 氣壓的影響最大,因此本章節主要是探討這兩個因子的計算方法以及 模擬的結果。由於本年度著重於暴潮的模擬,因此後續章節會介紹各 個颱風模式的理論,同時藉由實測風速的比對,選出一個適合臺灣地 區的颱風模式做為未來使用的依據。另外本年度也取得 NOAA 預報 風場及中央氣象局預報風場作為背景風場增加風速的準確性。氣壓場 的部分也取得中央氣象局預報氣壓場,以下僅就風場及氣壓場兩部分 做說明:

2.1 全域風場模式

現在歐洲 (ECMWF)與美國 (NOAA)皆有大型的氣象預報模 式來預報全球的氣象資料,中央氣象局也在 2002 年完成台灣海域動 態氣象預報模式預報即時全域海上風場,目前本計畫已透過國際合作 取得 2001 年至 2002 年全年 NOAA 預報風場,增加使用這些即時預 報風場資料作為風場的輸入,以增進颱風解析模式範圍外的風場資 料,同時也可以應用於計算季風波浪的影響。NOAA 全球預報風場範 圍為南緯 78 度至北緯 78 度,西經 180 度至東經 180 度,經度部份網 格解析度為 1.25 度一格,緯度部分為一度一格,因此使用上仍需利 用內插法求得所需要地區的風場 圖 2.1 為 NOAA 全球預報風場向量 圖,時間為 2002 年 7 月 1 日凌晨 3 點。

中央氣象局 NFS 預報風場模式提供三種不同尺度範圍之風場(如 圖 2.2), 西太平洋預報風場範圍為南緯 5 度至北緯 43 度, 東經 78 度 至東經 180 度, 網格解析度為 45KM;中國海域預報風場範圍為北緯 9 度至北緯 35 度, 東經 110 度至東經 138 度, 網格解析度為 15KM; 台灣海域預報風場範圍為北緯 20 度至北緯 26 度, 東經 119 度至東經

123 度,網格解析度為 5KM,以便得到更符合台灣海域的風場狀況。
圖 2.3 至圖 2.5 為央氣象局 NFS 預報風場模式三種不同尺度範圍之預
報風場向量圖,時間為 2004 年 12 月 1 日凌晨 0 點。







圖 2.2 中央氣象局 NFS 風場模式西太平洋(45KM)風場向量圖



圖 2.3 中央氣象局 NFS 風場模式中國海域(15KM)風場向量圖



圖 2.4 中央氣象局 NFS 風場模式臺灣海域(5KM)風場向量圖

2.2 颱風風場模式

2.2.1 颱風風場模式建立

因為中央氣象局所提供的颱風預報資料僅為颱風預測路徑及可 能的暴風半徑,並不足以用於海象預測模擬的波浪模式計算,所以仍 然需要使用傳統的颱風解析模型來模擬颱風內部的風場分布,本計畫 收集了近年來國內外所使用的颱風解析模型,並與中央氣象局測站的 實測資料作比對,以便找出一個較為符合台灣海象預測模擬的颱風解 析模式。上年度僅就文獻所蒐集之幾個曾經應用在台灣海域的五個颱 風解析模式包括(1)李賢文颱風模式(Li,1979)(2)劉肖孔颱風模式 (Liu,1985)(3)美國聯邦危機管理署颱風模式(FEMA,1988)(4) 陳孔沫颱風模式(Chen,1994)(5)賴宗慶颱風模式(Lai,1995),各 模式之理論說明詳參本計畫第一年報告(邱、蘇,2004)此處不再引述。 颱風模式使用之變數定義如表 2.1。

2.2.2 颱風風場模式比較

本計畫將以上述颱風風場模式理論模擬之風場與實測風場資料 加以分析比對,並進行分析計算以取得最適用於模擬台灣海域颱風之 最佳模式,並利用以實測資料分析計算的結果做為颱風風場模式的本 土化參數,使預報模式使用之風場更能符合實際情況。

颱風風場模式比較上年度選擇六個歷史颱風,包括賀伯(9608) 瑞伯(9810) 西馬隆(0101) 奇比(0102) 桃芝(0108)及利奇 馬(0119)等,及 2003 年兩個侵台颱風,其中之一為影響範圍涵蓋 南台灣的杜鵑颱風(0313);另外基於路徑的考量選擇掠過台灣東北

部海面的梵高颱風(0311)。以上八個颱風之路徑圖如圖 2.6 所示。 並選擇澎湖、高雄、花蓮、蘇澳、蘭嶼及彭佳嶼等六個測站,現場量 測風速來比對,各個颱風解析模式的模擬結果。並以五個颱風風場模 式,模擬六個歷史颱風的風速結果,並與中央氣象局測站的實測風速 比對。由分析結果顯示當颱風路徑不一樣時,對於模式的模擬結果有 蠻大的影響,六個颱風路徑當中以西馬隆的路徑最為準確;另外由島 內測站的比對結果也可以發現,颱風模式並無法將地形所造成的影響 表現出來,模擬的結果往往只有趨勢符合,模擬的風速則普遍大於實 測的風速,除非如彭佳嶼及蘭嶼等較不受地形變化的外島才能得到趨 勢符合風速也差不多的結果。

本年度取得基隆、台北、高雄、安平、花蓮及蘇澳港 2001 及 2002 年及台中港 2002 年等七大商港的全年風場資料,由於安平與台北為 氣象樁所測得之風速資料,為了避免地形對風速所造成的影響,本計 畫選擇台北及安平的資料作為颱風模式比對的依據。為了配合風速資 料,本計畫以 2001 年的四個颱風西馬隆、奇比、桃芝、利奇馬及 2002 年的二個颱風娜克莉及辛樂克,作為比對校驗的序列。

西馬隆在呂宋島西方海面生成後緩慢北上,移動至呂宋島東北方 近海時,中心呈現滯留打轉的現象,再以緩慢北上至巴士海峽後,轉 向東北加速通過台灣東南部海面,朝琉球方向移動,並轉變成溫帶氣 旋。發布警報時間為 2001 年 5 月 11 日上午 11 時,至 13 日晚上 20 時解除警報,期間最大中心風速為 23 公尺/秒,最低氣壓為 990 毫巴, 最大之暴風半徑為 150 公里。

奇比颱風於菲律賓東方海面形成後,向西北方向移動,其中心進入巴士海峽後,以偏西方向通過巴士海峽,再以偏北的路徑通過台灣海峽,於馬祖附近進入大陸。發布警報時間為 2001 年 6 月 22 日凌晨

3 時至 24 日上午 8 時解除警報,期間中心最大風速為 35 公尺/秒,最 低氣壓為 965 毫巴,最大之暴風半徑為 200 公里。

桃芝颱風在呂宋島東方海面生成之後,以西北轉北北西的方向移動,朝台灣東部陸地接近,於7月30日0時10分左右登陸花蓮秀姑 巒溪口,並於當日10時20分左右由新竹附近離開本島進入台灣海峽 北部,約在31日4時20分由馬祖附近進入大陸,隨後減弱為熱帶性 低氣壓。發布警報時間為2001年7月28日上午5時,至31日下午 2時解除颱風警報,期間最大風速為38公尺/秒,最低氣壓為962毫 巴,最大之暴風半徑為250公里。

利奇馬颱風於 2001 年 9 月 22 日在菲律賓呂宋島東北方海面形 成,緩慢偏西移動,24 日轉向偏北和北北西方向,直撲台灣東南部 地區。26 日 18 時 30 分左右在台灣東南部登陸,經歷約 23 小時後, 由中部濁水溪口進入台灣海峽,隨後於 28 日 8 時在海峽上減弱為熱 帶性低氣壓。發布警報時間為 2001 年 9 月 23 日晚上 8 時,至 28 日 上午 9 時解除警報,期間最大風速為 35 公尺/秒,最低氣壓為 965 毫 巴,最大之暴風半徑為 180 公里。

娜克莉颱風於 2002 年 9 日 5 時生成於台灣海峽南部後,向東北 移動,10 日 5 時左右在台中北方附近登陸,當日下午 2 時於宜蘭北 方附近出海,以偏東方向移動,11 日、12 日到達琉球海面後移速減 緩並轉向偏北方向移動,13 日進入日本西南方海面後減弱為溫帶氣 旋。警報發布時間為 2002 年 7 月 9 日上午 5 時至 10 晚上 11 時,期 間最大風速為 20 公尺/秒,最低氣壓為 987 毫巴,最大之暴風半徑為 80 公里。

辛樂克颱風於 2002 年 8 月 29 日形成於關島東方海面後,向北北 西移動,31 日起向西快速移動,4 日此颱風通過琉那霸後,移動速度

開始減慢,五日至六日其移向呈西南西再轉西北西擺動的現象,俟其 中心到達台灣東北方海面時,開始加速向西方向朝馬祖北方附近進入 福建北部,並快速減弱為熱帶性低氣壓。警報發布時間為 2002 年 9 月4日上午5時至8日上午5十解除颱風警報,期間最大風速為43 公尺/秒,最低氣壓為955毫巴,最大之暴風半徑為300公里。六個 颱風路徑如圖2.1-1所示。

圖 2.1-2 至 2.1-6 為五個颱風模式在六個颱風期間模擬結果與測 站實際風速比對圖,由於颱風模式模擬的結果為7級暴風半徑以內的 風速變化,因此除了桃芝颱風有兩個測站的完整比對外,其餘颱風皆 只有單一測站的比對值。西馬隆颱風因為其暴風半徑過小,無法於安 平及台北氣象樁產生模擬結果。而資料長度方面由於警報發布的時間 測站並不一定籠罩於暴風半徑內,因此颱風模式模擬結果並無法呈現 到整個警報期間。

圖 2.1.-2 為奇比颱風期間 5 個颱風模式模擬結果與安平氣象樁時 序圖。五個颱風模式的趨勢都一樣,符合氣象樁的實測資料。在最大 風速大產生之前, Liu 及 Chen 的預測跟時測資料完全符合, Li、Lai 及 FEMA 則高估風速,以 Lai 的高估量最大。在最大風速產生之後結 果相反, Liu 及 Chen 明顯低估風速, Lai 及 FEAM 則最為接近實測資 料, Lai 為高估, FEMA 則為低估。

圖 2.1-3 為桃芝颱風期間 5 個颱風模式模擬結果與台北、安平氣 象樁時序圖。由台北測站圖上可以發現五個颱風在登陸前的風速模擬 結果趨勢符合氣象樁風速,以 Li 及 FEMA 的結果最好, Lai 明顯高 估, Chen 及 Liu 則低估風速。登陸後可發現五個颱風模式皆無法預 測風速趨勢, Liu 及 Chen 的風速大小較接近實測風速,其餘三個模 式皆高估風速許多。安平測站方面颱風模式皆可以將風速趨勢模擬出 來,以 Li 及 FEMA 的結果最符合時測風速資料, Lai 為高估風速, Liu 及 Chen 則低估風速。

圖 2.1-4 為利奇馬颱風期間 5 個颱風模式模擬結果與安平氣象樁 時序圖。圖上可發現在颱風登陸前, Li 的結果與資料吻合, FEMA 則稍微高估, Lai 明顯高估風速, Li 及 Chen 則是低估風速, 5 個颱風 模式皆沒有模擬到最低風速。颱風登入後, 5 個颱風模式於風速模擬 部分皆與實測風速趨勢不同,以 Liu 及 Chen 差距最大。

圖 2.1-5 為娜克莉颱風期間 5 個颱風模式模擬結果與台北氣象樁 時序圖。由於娜克莉颱風的暴風半徑很小,只有 80 公里,因此於台 北測站的模式結果只有兩點,可發現 FEMA 的結果與時測資料相當 吻合。

圖 2.1-6 為辛樂克颱風期間 5 個颱風模式模擬結果與台北氣象樁 時序圖。辛樂克颱風的暴風半徑相當大,但是其中心位置偏北,所以 只有台北測站有模擬結果,圖上可以發現 Li 及 FEMA 的結果與時測 資料相當接近, Lai 同樣高估風速, Liu 及 Chen 則為低估風速。

綜合以上 5 個模擬結果,可以發現 FEMA 的結果與時測資料最 為符合,然 FEMA 的公式無參數可以調整,無法修正颱風剖面,因 此本計畫選擇利用可調整參數及趨勢表現不錯的賴宗慶颱風模式理 論來模擬颱風風速,以便因應未來不同特性及路徑的颱風。由於某些 測站的結果仍然不盡理想,特別是颱風有登陸的案例,所以未來會使 用更多颱風資料作為颱風模式參數的校正。

由於目前台灣並沒有很足夠的海面風速資料,只有陸地測站的風 速資料,因此海面風速的比對有其困難度,且本計畫主要的目的是颱 風波浪的模擬,海面的風速是否準確,對於波浪的模擬結果影響相當 的大,所以未來若能取得海面風速的風場預報及海預測站的實測資

料,特別是颱風期間的資料,應能對颱風模式做較為精確的修正,模 擬颱風波浪的結果也會比較精確。

F	科氏力(rad/s)
$ ho_a$	空氣密度=1.015(^{kg} / _m 3)
P _c	颱風中心氣壓 (mb)
P_n	颱風影響範圍外之氣壓=1015 (mb)
R	距颱風中心的距離(km)
R	最大暴風半徑 (km)
V _m	最大風速(<i>m</i> /)
V_s	颱風移動速度($\frac{m}{s}$)
U_0 , V_0	颱風移動速度的分量($\frac{m}{s}$)
U_0 , V_0 α_0	颱風移動速度的分量(^{m/} s) 垂直穩定條件下風穿過等壓線的向心偏角(度)
U_{0} , V_{0} α_{0}	颱風移動速度的分量(^{m/} s) 垂直穩定條件下風穿過等壓線的向心偏角(度) 垂直不穩定條件下風穿過等壓線的向心偏角(度)
U_0, V_0 α_0 α Θ	颱風移動速度的分量(^m ∕ _s) 垂直穩定條件下風穿過等壓線的向心偏角(度) 垂直不穩定條件下風穿過等壓線的向心偏角(度) 軸對稱風與 Y 軸的夾角(度)
U_0, V_0 α_0 α Θ ϕ	 颱風移動速度的分量(^{m/}_s) 垂直穩定條件下風穿過等壓線的向心偏角(度) 垂直不穩定條件下風穿過等壓線的向心偏角(度) 軸對稱風與Y軸的夾角(度) 軸對稱風穿過等壓線的向心偏角=30(度)
U_0 , V_0 α_0 α Θ ϕ B	 颱風移動速度的分量(^{m/s}) 垂直穩定條件下風穿過等壓線的向心偏角(度) 垂直不穩定條件下風穿過等壓線的向心偏角(度) 軸對稱風與Y軸的夾角(度) 軸對稱風穿過等壓線的向心偏角=30(度) V_o和V_g的夾角(度)
U_{0}, V_{0} α_{0} α Θ ϕ B C_{τ}	 颱風移動速度的分量(^{m/s}) 垂直穩定條件下風穿過等壓線的向心偏角(度) 垂直不穩定條件下風穿過等壓線的向心偏角(度) 軸對稱風與Y軸的夾角(度) 軸對稱風穿過等壓線的向心偏角=30(度) V_o和V_g的夾角(度) 海面粗糙度
U_{0} , V_{0} $lpha_{0}$ lpha artheta artheta eta	 颱風移動速度的分量(^{m/s}) 垂直穩定條件下風穿過等壓線的向心偏角(度) 垂直不穩定條件下風穿過等壓線的向心偏角(度) 軸對稱風與Y軸的夾角(度) 軸對稱風穿過等壓線的向心偏角=30(度) V_o和V_g的夾角(度) 海面粗糙度 長期月平均空氣海水垂直溫差()

表 2.1 颱風模式使用之變數定義















(e)







圖 2.7 奇比颱風期間颱風模式與實測資料比對圖



(a)



(b)

圖 2.8 桃芝颱風期間颱風模式與實測資料比對圖(a)台北氣象樁(b)安平氣象樁



圖 2.9 利奇馬颱風期間颱風模式與實測資料比對圖



圖 2.10 娜克莉颱風期間颱風模式與實測資料比對圖





圖 2.11 辛克樂颱風期間颱風模式與實測資料比對圖

2.2.2 颱風風場模式校驗

圖 2.12~2.19 為使用賴宗慶理論颱風模式輸入之風場資料與台北及安平氣象 樁之比對結果,由於實測風場資料只有兩年的資料,因此選定 2001 年發生之四 個颱風之西馬隆、奇比、桃芝及利奇馬作為模式比對及校正的颱風。由圖上可以 發現四個颱風風速的比對結果,於安平氣象樁的模擬結果皆較台北氣象樁的準 確。由於要推估準確的颱風暴風半徑是相當困難,因此雖然氣象局有預報的颱風 暴風半徑,但也只是估計值,無法很準確的界定出颱風的範圍,因此對於颱風模 式的模擬結果會產生相當大的影響,特別是在暴風半徑邊緣的風速模擬。由路徑 分析,除了桃芝颱風有直接經過台北測站以外,其餘三個颱風皆只有颱風外圍經 過台北測站,西馬隆更是沒有經過台北測站,所以可以發現台北測站的風速模擬 只有桃芝颱風勉強可以符合實測資料,其餘三個颱風在風速大小及趨勢皆差距很 大。在安平測站的部分則可以發現四個颱風都有不錯的模擬結果,除了某些時間 點為的風速極大值沒辦法準確的模擬到以外,在風速大小及趨勢都滿接近實測資 料。無法模擬到風速極值,推測的可能原因一為預報路徑因颱風接觸陸地結構遭 到破壞產生偏移,另一原因則是因為大範圍模式的網格點過大,因此造成颱風模 式無法模擬出風速極大值的部分。

因為台北的風速比對結果差距太大以及四個颱風的路徑關係,因此選定了風速比對結果比較符合的安平測站作為模式校正的依據,選擇使用的颱風則是模擬

結果最好的桃芝颱風。圖 2.20 及 2.21 為風速修正前跟修正後與實測資料比對之 趨勢圖。利用線性趨勢線作為修正的依據,同時將風速以每秒 10 公尺為分界, 分兩部分做迴歸曲線並做修正。小於 10 公尺風速部分,將模式風速乘以 0.5362 並加上 2.4327;大於 10 公尺風速則乘上-0.7284 並加上 22.516。由圖 2.2-10 可以 發現修正後的風速趨勢更為符合實測資料,因此在後續的颱風模擬上,便使用這 組係數作為風速修正的依據。而在颱風剖面形狀係數 B,則是使用 1.5 作為模擬 時使用的值。

目前使用 NOAA 預報風場搭配颱風模式可以得到不錯的風速模擬結果,但 在風速較為強烈的部分仍因西太平洋範圍模式解析度過大及颱風預報路徑之精 確度而無法模擬出精確的大小,未來在取得中央氣象局的動態預報風場以及增加 模式解析度後,應能得到更準確的風速模擬值。



圖 2.12 利奇馬颱風期間模式風場與安平實測資料比對圖



圖 2.13 利奇馬颱風期間模式風場與台北實測資料比對圖


圖 2.14 桃芝颱風期間模式風場與安平實測資料比對圖



圖 2.15 桃芝颱風期間模式風場與台北實測資料比對圖





圖 2.16 奇比颱風期間模式風場與安平實測資料比對圖

圖 2.17 奇比颱風期間模式風場與台北實測資料比對圖



台北 model obs.

圖 2.18 西馬隆颱風期間模式風場與安平實測資料比對圖

圖 2.19 西馬隆颱風期間模式風場與台北實測資料比對圖



圖 2.20 桃芝颱風期間未修正之模式風場與安平實測資料趨勢圖



圖 2.21 桃芝颱風期間修正後之模式風場與安平實測資料趨勢圖

2.3 全域氣壓場模式

現在歐洲(ECMWF)與美國(NOAA)皆有大型的氣象預報模 式來預報全球的氣象資料,中央氣象局也在 2002 年完成台灣海域動 態氣象預報模式預報即時全域海上風場,中央氣象局 NFS 預報氣壓 模式提供三種不同尺度範圍與風場模式相同如圖 2.2,西太平洋預報 風場範圍為南緯 5 度至北緯 43 度,東經 78 度至東經 180 度,網格解 析度為 45KM;中國海域預報風場範圍為北緯 9 度至北緯 35 度,東 經 110 度至東經 138 度,網格解析度為 15KM;台灣海域預報風場範 圍為北緯 20 度至北緯 26 度,東經 119 度至東經 123 度,網格解析度 為 5KM,以便得到更符合台灣海域的風場狀況。圖 2.22 至圖 2.24 為 央氣象局 NFS 預報氣壓場模式三種不同尺度範圍之預報等氣壓圖, 時間為 2004 年 12 月 1 日凌晨 0 點。



圖 2.22 中央氣象局 NFS 風壓模式西太平洋(45KM)等氣壓圖



TIME : 01-DEC-2004 00:00

圖 2.23 中央氣象局 NFS 風壓模式中國海域(15KM)等氣壓圖



圖 2.24 中央氣象局 NFS 風壓模式臺灣海域(5KM)等氣壓圖

第三章 波浪模式

台灣四面環海,夏季時熱帶海洋上的低氣壓容易形成颱風侵襲, 冬季則有大陸高氣壓南下形成東北季風,在應用 WAM 模式能快速模 擬風浪能力與 SWAN 模式能解析近岸較小格網之功能,利用兩者相 互配合模擬海面風浪,使用巢狀網格進行計算,可清楚模擬出颱風波 浪於近岸處的分佈情形。此外,當外海波浪傳遞至近岸區,波浪除因 水深變化而產生折射、繞射及淺化效應外,當結構物存在時,波浪亦 將因繞射及反射而產生變形,本計畫亦以緩坡方程式解析七大港區的 波浪分布情況。

颱風發生過程及其運動,一般的數值模式難以精確地描述颱風波 浪,但隨著模糊理論以及類神經網路理論的新科技發展,在分析非線 性關係的方法上有相當大的改善後,模糊理論及類神經網路的技術也 被普遍的應用至各種工程領域。在使用倒傳遞類神經網路 (Back-Propagation Neural Network, BPN),屬於前向監督式學習網 路,其基本原理是利用疊代修正誤差函數而使誤差函數達到最小。倒 傳遞類神經網路的總體運作學習方式有兩種,一為學習過程,就是網 路依既定的學習演算法,從使用的輸入資料中學習,並藉以調整網路 連結的加權值;使得網路演算結果與目標輸出值相同。本類神經網路 預報模式系統的建構,學習資料根據波浪資料及氣象資料觀測站實測 數據,以既定的網路模式進行結構上的調整及修正。

定點風域推算半經驗颱風波浪(EXPV)模式係結合 Wilson(1955) 之深海風浪及湯(1968)之淺海風浪經驗公式、颱風風場模式以及湯 (1970)所發展之移動風域數值推算方法而建立。 EXPV 模式可用於推 算海岸前任意水深位置之波浪狀況(波高與週期),具有運算快速之優 點,於颱風侵台時本模式可提供即時之颱風波浪預警訊息,有利於海 岸防災預警作業。

3.1 全域風浪模式

3.1.1 WAM及SWAN風浪模式

目前使用的 WAM 模式經 WAMDI Group (1988) 在模式的物 理過程和數值方法上加以改良,適用於遠域風浪之預報。WAM 模式 所使用的基本方程式為波浪能量平衡方程式,此方程式能描述方向波 譜在時間及空間領域的變化過程。WAM 模式所使用的基本方程式為 波浪能量平衡方程式,其表示為:

$$\frac{\partial E}{\partial t} + \frac{1}{\cos\phi} \frac{\partial}{\partial\phi} (C_{\phi}E) + \frac{\partial}{\partial\lambda} (C_{\lambda}E) + \frac{\partial}{\partial\theta} (C_{\theta}E) = S$$
(3-1-1)

式中 E 波浪能量密度函數, ϕ 為緯度, λ 為經度, θ 為波浪角度, C_{ϕ} 、 C_{λ} 與 C_{θ} 分別為 ϕ 、 λ 與 θ 領域之傳遞速度,此方程式能描 述方向波譜在時間及空間領域的變化過程。這些變化過程包括風傳遞 到波浪的波能輸入條件、白沫效應、底床摩擦和波、波之非線性交互 作用。

由荷蘭 Delft 大學主導發展之波浪模式 SWAN (Simulating WAves Nearshore) (Booij 等人, 1996),統合以往學者之研究再加以 改良,模式具有第三代風浪模式的特徵,而在能量成長及消散項的參 數選擇上比其他模式更具彈性,同時提供第一代、第二代與第三代的 相關波浪成長與消散參數供使用者應用,可以計算波浪在時間與空間 領域中之傳遞、淺化、波與波之間的非線性交互作用、波浪受風之成 長、碎波與底床造成波浪能量衰減及波浪受到海流與地形變化而產生 之頻率位移與折射,因此模式具有預報近岸海域風浪之功能。此模式 也經過學者 Holthuijsen 等人 (1997) 和 Booij 等人 (1998) 應用實 測風浪資料加以驗證。而歐等人 (1999,2000,2001) 也曾利用 SWAN 模式對侵襲台灣之颱風風浪做過一系列之研究與模擬,並且已有初步 成果。

SWAN 模式所用之控制方程式為求解二維之簡化波浪作用力平衡方程式 (action balance equation),如下式

$$\frac{\partial}{\partial t}N + \frac{\partial}{\partial x}C_x N + \frac{\partial}{\partial y}C_y N + \frac{\partial}{\partial \sigma}C_\sigma N + \frac{\partial}{\partial \theta}C_\theta N = \frac{S_{total}}{\sigma}$$
(3-1-2)

上式左側之第一項為運動波譜密度函數之時變項,第二與第三項為傳 導項,第四與第五項分別表示由於地形與洋流所造成的波浪頻率位移 與折射效應, $N(\sigma, \theta) = E(\sigma, \theta)/\sigma$ 為波浪作用力密度波譜 (action density spectrum), $E(\sigma,\theta)$ 為能量密度波譜 (energy density spectrum), σ 與 θ 分別表示成份波之頻率與角度, $S_{total}(\sigma,\theta)$ 表示 波浪傳遞時可能發生之波浪能量成長、消散及非線性交互作用等物理 現象之源函數。在波浪成長與消散之源函數項中, SWAN 模式提供 了許多選擇,包括風浪線性成長項、風浪指數成長項、白沫消散項、 四個波波非線性交互作用項、底床摩擦項、三個波波交互作用項、碎 波消耗項等。

在 SWAN 波浪數值模式中,主要是利用有限差分法來求解,對 於邊界之處理,SWAN 模式中假定波浪能量遇陸地邊界為完全消 散,亦即無任何波浪能量反射,而外海開放邊界條件則假設沒有任何 波能可以由邊界外進入,且波能可以由邊界內自由離開計算領域。而 本計畫計算針對 SWAN 波浪模式所採用學說與參數設定值如表 3.1-1 所示

波浪能量 授受機制	SWAN 模式所採用的學說與參數值
風的線性成長項	Cavaleri 和 Malanotte-Rizzoli (1981)
風的指數成長項	Komen 等人 (1984)
白沫消散項	Komen 等人 (1984)
	$\bar{s}_{PM} = 3.02 \times 10^{-3}$, $C_{ds} = 2.33 \times 10^{-5}$
	Hasselmann 等人 (1985)
四個波波交互作用項	$C_{nl4} = 3 \times 10^7$, $C_{sh1} = 5.5$
	$C_{sh2} = 6/7$, $C_{sh3} = -1.25$
三個波波交互作用項	Eldeberky (1996) $\alpha_{EB} = 0.1$
碎波消耗項	Battjes π Stive (1985) $r_b = 0.73$
底部摩擦項	Hasselmann 等人的 JONSWAP (1973)

表 3.1-1 SWAN 模式學說與參數

由於計算網格的大小會影響計算結果與精度,故其需要與解析問題互相配合。例如在模擬颱風波浪時,在颱風中心處所形成的波浪向外傳遞形成湧浪 (swell),其可傳遞至相當遠的距離,因此計算領域亦需夠大才可模擬此一現象。較小計算網格距離固然可以提高波浪解析的精度,但計算時間較長。此外在海岸工程的應用上,複雜的地形

與多變的海岸線也需要較小的網格距離才能加以描述,使近岸推算處的波浪能達到適當精度。巢狀網格 (nested grid) 與非結構性網格的應用可以有效解決網格大小問題。較粗的網格應用在起始計算領域,使得計算能快速模擬大範圍的波浪演變,較細的巢狀網格可以插入其中,以適當模擬海岸之波浪變化,如此可以更精確地預報波浪,也可以有效率地解決問題。

經過去年計畫的經驗,並依照今年計畫的目標,將原先之波浪計 算網格重新配置,以達成快速模擬風浪與提升精度的作業化目標。在 波浪模式的網格配置區分成三層,分別為代表遠域之大型區域、台灣 本島的附近海域的中型區域及特定之小型區域。遠域計算利用適用於 大範圍計算的 WAM 風浪模式進行,其計算範圍如圖 3.1-1 所示,圖 中水深分佈資料來源為 ETOPO5 水深資料庫,計算範圍南至北緯 10°,北至北緯 35°,西至東經 110°與中國大陸陸地為界,東至東經 134°,計算範圍應足可包含台灣附近風浪的影響範圍,且可計算移動 較為快速的湧浪,模式的格網大小為 $\Delta x = \Delta y = 0.2°$,約為 20 公里, 最小與最大頻率解析度為 0.05 Hz 和 1.0 Hz,並採指數遞增分佈共 25 個頻率帶,方向波譜之解析度則採用 $\Delta \theta = 15°$,計算時間間隔為 $\Delta t = 5$ 分鐘。

本計畫應用 WAM 模式能快速模擬風浪能力與 SWAN 模式能 解析近岸較小格網之功能,利用兩者相互配合模擬海面風浪,使用 WAM 模式模擬大範圍海域風浪演變,利用 SWAN 模式內插 WAM 模式所計算出來的二維頻譜,獲得小範圍 SWAN 模式所需之邊界入 射條件,使用巢狀網格進行計算,可清楚模擬出颱風波浪於近岸處的 分佈情形。WAM 模式計算中大範圍及數位化水深如上所述,圖 3.1-1 中方框為 SWAN 模式計算範圍,而小範圍 SWAN 模式之計算範圍 與數位化水深如圖 3.1-2 所示,水深資料來源為國家海洋科學研究中 心之水深資料庫,南至北緯 21°,北至北緯 26°,西至中國大陸約在東 經 119°,東至東經 123°。模式所應用的格網大小 $\Delta x = \Delta y = 0.04^{\circ}$ 約為 5 公里,最小與最大頻率解析度為 0.05 Hz 和 1.0 Hz,並採指數遞增 分佈共 25 個頻率帶,方向波譜之解析度採用 $\Delta \theta = 15^{\circ}$,共計 24 個方 位角,計算時間間隔為 $\Delta t = 10$ 分鐘。



圖 3.1-2 台灣附近海域計算範圍及水深分佈圖

關於風浪模式所需之風場資料,可分為大氣動力模式所得的分析 場與模型颱風模式所計算的預測場,本節以颱風為例,故利用模型颱 風模式獲得所需的風場資料。由於風浪模式中的主要外力為風,有精 確的風場輸入模式中才能獲致準確的風浪推算,而風的驅動力主要為 氣壓梯度力,氣壓資料的來源除了大氣模式提供之外,另一個方式就 是透過參數化之颱風風場模式來模擬颱風的風場。一般而言當颱風形 成後,因其內部氣壓低導致環繞周圍的空氣由外邊的高壓處向低壓的 氣旋中心流動,氣壓梯度差為主要的風場動力來源,因此在模擬颱風 風場時必須掌握颱風當時大氣壓力之分佈及特性。

在模式驗證與應用方面,利用不同路徑侵襲台灣的颱風所產生的 風浪來驗證模式適用性,根據歷年來 (1897~2001年) 侵襲台灣之颱 風,其路徑由中央氣象局之颱風路徑分類法,大致上可分為九種。考 量實測波浪資料來源與颱風路徑的代表性,在去年計畫中一共選擇六 個颱風,如第二類路徑之 1996 年賀伯 (Herb) 颱風、第三類路徑之 2001 年桃芝 (Toraji) 颱風、第四類路徑之利奇馬 (Lekima) 颱風、第 六類路徑之 1998 年瑞伯 (Zeb) 颱風、第七類路徑之奇比 (Chebi) 颱 風、第八類路徑之 2001 年西馬隆 (Cimaron) 颱風等,本年度報告不 加以重述。

3.1.2 2004年颱風波浪測試與驗證

利用侵襲台灣的颱風所產生的風浪來驗證模式適用性,今年計畫 中選取西元 2004 年妮妲 (Nida) 颱風,圖 3.1-3 為妮妲颱風路徑圖, 由中央氣象局路徑分類中屬其他類路徑。圖 3.1-4 至圖 3.1-10 分別為 基隆、蘇澳、花蓮、高雄、安平、台中與台北,七大港區外海側海域 之示性波高與週期變化時序列圖,由於尚無實測資料可加以比較僅對 計算結果看來,由於颱風路徑與台灣距離稍遠,除了東海岸側之港區 最大示性波高約為兩公尺外,其餘港區皆為1公尺左右,而示性週期 在颱風靠近期間出現 10 秒以上之長週期波浪。



圖 3.1-3 妮妲颱風路徑圖(資料來源:中國颱風網)



圖 3.1-4 基隆港海域之示性波高與週期時序列變化圖



圖 3.1-5 蘇澳港海域之示性波高與週期時序列變化圖



圖 3.1-6 花蓮港海域之示性波高與週期時序列變化圖





圖 3.1-8 安平港海域之示性波高與週期時序列變化圖



圖 3.1-9 台中港海域之示性波高與週期時序列變化圖



圖 3.1-10 台北港海域之示性波高與週期時序列變化圖

3.1.3 討論

地球表面高低氣壓的對流,造成風力的擾動,使得海面出現波浪 的起伏。台灣四面環海,夏季時熱帶海洋上的低氣壓容易形成颱風侵 襲,冬季則有大陸高氣壓南下形成東北季風,考慮到遠域海面波動對 於台灣附近海域之影響,故利用全區域的風浪模式進行模擬。風浪模 式的選擇如節 3.1.2 所述,遠域方面以 WAM 模式計算,其能描述風 傳遞到波浪的波能輸入條件、白沫效應、底床摩擦和波、波之非線性 交互作用,於深水海域有相當良好的模擬能力。在近域方面以 SWAN 模式計算,其在波浪生長及消散項具有選擇性,包含風浪線性成長 項、風浪指數成長項、白沫消散項、四個波波非線性交互作用項、底 床摩擦項、三個波波交互作用項、碎波消耗項等,能描述近岸波浪受 淺化、折射的影響,使近岸波浪推算更為精準。

在節 3.1.2 中簡述了遠域風浪模式及近岸風浪模式的結合方式, WAM 模式計算範圍涵蓋琉球群島、西太平洋、巴士海峽及台灣海峽, 以較粗格網 ($\Delta x = \Delta y = 0.2^{\circ}$) 快速計算大範圍的波浪變化,並擷取台灣 附近海域的二維頻譜(如圖 3.1-1 中方框所示),利用巢狀網格的計算 方式,內插為較細格網 ($\Delta x = \Delta y = 0.04^{\circ}$) 的頻譜資料,作為 SWAN 模 式計算之邊界輸入條件。較粗格網能縮短大範圍區域的計算時間,而 WAM 模式具有模擬深水波浪的能力,經內插所得巢狀格網的邊界條 件亦具有相當的準確度;較細格網能滿足近岸複雜曲折的地形,配合 SWAN 模式模擬近岸波浪的能力,能使台灣附近海域波浪推算更為精 準。

3.2 類神經網路波浪模式

台灣處於颱風發生及主要行進的區域,颱風的豪雨、強風及其引 起的巨浪對漁撈、航運交通造成損害,甚至傷及人員,颱風所引起的 巨浪亦為破壞港灣的重要因素。颱風發生過程及其運動,一般的數值 模式難以精確地描述颱風波浪,但隨著模糊理論以及類神經網路理論 的新科技發展,在分析非線性關係的方法上有相當大的改善後,模糊 理論及類神經網路的技術也被普遍的應用至各種工程領域。本研究使 用的倒傳遞類神經網路(Back-Propagation Neural Network, BPN), 屬於前向監督式學習網路,其基本原理是利用疊代修正誤差函數而使 誤差函數達到最小。倒傳遞類神經網路的總體運作學習方式有兩種, 一為學習過程,就是網路依既定的學習演算法,從使用的輸入資料中 學習,並藉以調整網路連結的加權值;使得網路演算結果與目標輸出 值相同。本類神經網路預報模式系統的建構,學習資料根據波浪資料 及氣象資料觀測站實測數據,以既定的網路模式進行結構上的調整及 修正。

3.2.1前言

波風浪的生成、發展、傳遞及減衰過程,主要與風的規模及強度 關係最為密切,而波浪傳至近岸則受海底地形的影響較大。在台灣地 區季節性的氣候影響波浪包括夏季的熱帶氣旋、颱風,冬季的東北季 風等。

台灣處於颱風發生及主要行進的區域,颱風的豪雨、強風及其引 起的巨浪對漁撈、航運交通造成損害,甚至傷及人員,颱風所引起的 巨浪亦為破壞港灣的重要因素。颱風發生過程及其運動,一般的數值 模式難以精確地描述颱風波浪,但隨著模糊理論以及類神經網路理論 的新科技發展,在分析非線性關係的方法上有相當大的改善後,模糊 理論及類神經網路的技術也被普遍的應用至各種工程領域。

對於描述非線性系統較常使用的方法包括類神經網路(NN)、模 糊理論 Fuzzy system (FS)及遺傳演算法 genetic algorithms (GA), 或依使用目的將三者相互的混和使用,其中又以類神經網路與 模糊 理論 在目前海洋工程與大氣科學的應用最為廣泛。Hajime (1995)

利用類神經網路的辨識及分類的能力,以經驗公式提供訓練類神經網路的資料,判定危險與穩定安全,來檢定對海堤的穩定度。Deo(1999) 以多個區域的波浪資料,利用區域間相互的關係,以類神經網路建構 出一個固定區域波浪預報模式。Lee 和 Liu (1999)利用衛星影像數位 化,藉由類神經網路的辨識能力辨識熱帶低壓、氣旋及颱風並進行分 類以作為預報颱風的參考。Johnson 和 Lin (1996)利用倒傳遞類神經 網路學習並且推測颱風運動路徑,並且與 ARIMA 作一比較,由比較 的結果發現倒傳遞類神經網路有較好的推算結果。Hiraoka 等人(1999) 模式中利用兩個模糊規則的運算,模糊規則中包括了颱風位置、颱風 行進方向等交互作用規則,期望能對颱風的行進位置進行推測,達到 預警的目的。

3.2.2類神經網路

類神經網路預報模式系統的主要核心,採用類神經網路理論及模 糊理論合併應用。類神經網路具備著一些優良的特性其中包括(1) 高速的計算能力(2)自我學習能力(3)高容量的記憶力(4)容錯 的能力。人工神經元輸出值與輸入值的關係式,可以表示如下:

$$Y_i = f\left(\sum_j W_{ij} X_j - \theta_i\right)$$
(3.2.1)

Y_i:人工神經元模型的輸出訊號。

f:人工神經元模型的轉換函數 (transfer function),將人工神經

元的輸出,經由轉換函數處理後,得到輸出訊號。

Wij:人工神經元模型連結加權值。

X_j:人工神經元模型的輸入訊號。

 θ_i :人工神經元模型的閥值。

本研究使用的倒傳遞類神經網路(back-propagation neural network,BPN),屬於前向監督式學習網路,其基本原理是利用最陡坡降法(gradient steepest descent method),疊代修正誤差函數而使誤差函數達到最小。倒傳遞類神經網路的總體運作學習方式有兩種,一為學習過程,就是網路依既定的學習演算法,從使用的輸入資料中學習,並藉以調整網路連結的加權值;使得網路演算結果與目標輸出值相同。本類神經網路預報模式系統的建構,學習資料根據波浪資料及氣象資料觀測站實測數據,以既定的網路模式進行結構上的調整及修正。

另一種為回想過程,網路依照設定的回想法則,以輸入資料來決 定網路的輸出值並進行驗證的工作,在這個部分利用未經類神經網路 預報模式系統訓練學習的資料,進行類神經網路預報模式系統的計 算、預測能力驗證。

3.2.3類神經網路颱風波浪預報模式

對特定台灣區域目前發展的類神經網路預報模式系統,針對颱風 波浪的推算歷年的研究包括如后:

(1)台灣東部波浪預警系統之應用研究—港外波浪動態特性 (2000):颱風波浪推算模式採用類神經網路,將學習颱風資料在類 神經網路結構的輸入、隱藏、輸出分別建立了串聯及並聯類神經架構 的兩個推算模式,並同時考慮1個小時波浪延時的效應。由結果發現 此兩種模式除了可提高波浪推算的能力,對於相似路徑及規模相仿的 颱風具有較高推算的能力,但對於未學習過的颱風,推算的颱風波浪

還有較大的誤差。

(2)台灣地區波浪預警系統之應用研究(2001):颱風波浪推算 模式利用模糊網路建立颱風波浪資料與颱風運動的模糊邏輯關係,將 颱風運動型態進行分類,再配合6個小時的延時輸入的類神經網路組 成一個完整模組化的學習模式,利用波浪及颱風資料來增加模式的記 憶及判斷能力。此計畫提出模組化的學習模式,可以隨時加入不同型 態的颱風或波浪資料當作資料庫,而能提供推算模式運算的參考,增 加推算不同型態颱風之颱風波浪的能力。

(3)台灣港灣地區颱風波浪推算之應用研究(2002):颱風波浪 推算模式主要結構是混和(Hybrid)模糊理論及類神經網路,推算模 式的重點為滿足各個港口的地理環境特性及相對台灣地形的氣象關 係,另一個重點是對颱風的機制或特性建立與各個測站間的關係,以 提高模式應用的範圍及推算的準確性。

(4)台灣港灣地區颱風波浪推算之應用研究(二)(2003):颱 風波浪推算模式結構混和模糊理論及類神經網路外,並對推算模式各 個港口的地理環境特性及相對台灣地形的氣象關係進行修正,此外對 颱風風場作用的機制或特性,修正、建立與各個測站間的關係,以提 高模式應用的範圍及推算的準確性。

由相關文獻的研究結果,建構類神經網路預報模式系統的結構如 圖(3.2.1)所示,波浪預報模式主要由三個部分主成,首先是風浪的 推算模式,將以風場分佈為主要參考實測資料而建構,湧浪推算模式 的建構,將以大氣氣象資料及波浪實測數據為主要參考資料,最後藉 由類神經網路將風浪及湧浪模式計算的結果整合,推算出觀測站的波 浪資料。

對於推算結果準確度提升方式將分為兩個方向,一是將颱風風場 模式與陸地間互動關係進行分析,修正影響風場變化的方式,另一個 方向為多方收集颱風波浪資料,藉由學習的過程改善類神經網路的推 算精確度。

為了提高波浪推算模式推算的穩定性,並且增加模式應用的範 圍,模式建構的主要架構延續採用本計畫『規劃海象觀測網、暴潮數 值最佳網格化系統』(2003)第一年期的類神經模式架構外並將此波 浪推算模式的架構作為修正模式建立的核心,由已知的研究成果對波 浪推算模式的架構進行修正,另加入了12個虛擬的颱風海面上10公 尺風速觀測點,藉以對觀測站海域風場分佈及變化有更周全的描述與 反映,並將此模式的架構發展成為模組化,藉以應用在颱風波浪、水 位的推測甚至模式的資料同化。12個虛擬觀測站位置如圖(3.2.2) 所示



圖 3.2-1 類神經網路預報模式系統架構



圖 3.2-2 12 個虛擬觀測站位置

由 Holland (1980)等文獻的討論分析了解風速 V_{10} 是提供及影響颱 風波浪能量主要的因素,而颱風的路徑及行為是影響颱風波浪變化的 另一個因素,在固定位置上同樣的颱風規模及運動方向不同的路徑也 將有不同發展的颱風波浪。隨著波浪接近海岸時在複雜地形及海流的 交互作用下,更增加了計算在近岸颱風波浪的困難度,為了簡化能量 方程式的架構,對於固定區域 t_j 時刻颱風波浪推算總和能量S的能量 交換在行為、規模相似的颱風條件下,可以表示為過去颱風資料 $V_{10}, r, \theta, \theta_1}$ 的函數線性組合:

$$S(t_j) = \sum_{i=0}^{J} a_i f_1(V_{10}, r, \theta_i, \theta_1; t_i)$$
(3.2.2)

式(3.2.2)中 a_i 為係數, f_1 為函數, t_j 為時間。根據以上的能量平 衡觀念, t_j 小時的颱風波浪為內能量 S 的函數:

$$H_{1/3}(t_{j}) = \sum_{i=0}^{J} b_{i} f_{2} [S(t_{i})]$$
(3.2.3)

結合式(3.2.2)及式(3.2.3)可表示颱風波浪之示性波高為不同時間 $V_{10}, r, \theta, \theta_{1}$ 的函數

$$H_{1/3}(t_j) = \sum_{i=j-m}^{j} c_i f(V_{10}, r, \theta, \theta_1; t_i)$$
(3.2.4)

式(3.2.4)中m表示颱風開始影響颱風波浪的時間,即^t;時刻的颱 風波浪只受過去m小時內的颱風行為影響, m即為計算颱風波浪資 料的延時時間。配合 12 個虛擬風速觀測站,式(3.2.4)可以寫成式 (3.2.5)。本文將針對式(3.2.5)的架構建立類神經網路模式,利用收集 的颱風氣象與波浪資料進行類神經網路模式的測試與驗證,並以式 (3.2.4)的架構建立類神經網路模式。

$$H_{1/3}(t_j) = \sum_{i=j-m}^{j} c_i f(V_{10}, V_{(1)10}, \dots, V_{(12)10}, r, \theta, \theta_1; t_i)$$
(3.2.5)

類神經網路模式採用到傳遞量神經網路架構,關於到傳遞神經網路的理論與演算在文獻中有詳細的說明與推導,具有一個隱藏層的倒 傳遞類神經網路通常表示為:

$$O_{P \times 1} = f(W_{S \times R}I_{R \times 1} + b_{S \times 1})$$
(3.2.6)

其中^O_{P×I}為神經網路具有 P 個向量的輸出矩陣, ^f 為轉移函數, I_{R×I}為具有 R 個向量的輸入矩陣, ^W_{S×R} 為具有 S 個神經元的神經網路 權重矩陣, ^b_{S×I} 為網路偏權值矩陣, 而式(3.2.6)簡單的表示方法為 " S-P",所以具有 1 個輸入項, 2 個隱藏層神經元的個數分別為 10、20, 一個輸出單元時, 簡單的表示法為 1-10-20-1。

式(3.2.2)及式(3.2.3)中的^Vmax、^Vf、V₁₀、^V(1)10 … ^V(12)10、r具 有連續的特性, ^θ為颱風中心與波浪推算位置的方位角,在颱風行進 的路徑可能發生角度不連續的現象,因此類神經網路採用兩個隱藏層 的架構解決不連續的問題,若將颱風示性波浪與週期合併考量於推算 模式時,因此類神經網路模式可以表示為

$$O_{1} = f_{1}(W_{s_{2}\times s_{1}} \cdot f_{1}(W_{s_{1}\times (R^{*}n)} [I_{1_{R\times 1}}]_{n\times 1} + b_{s_{1}\times 1}) + b_{s_{2}\times 1})$$
(3.2.7)

模式的輸出 $O_1 = \begin{bmatrix} H_{1/3} \\ T_{1/3} \end{bmatrix}$, 輸入函數, $I_1 = \begin{bmatrix} V_{10}, V_{(1)10}, \dots, V_{(12)10}, r, \theta, \theta_1 \end{bmatrix}^T$,

輸入資料延時n。

3.2.4模式操作

對於類神經網路學習資料的收集目前以花蓮港的颱風波浪資料 收集較為完整,模式操作的部分將以花蓮港為模式推算的測試港口, 並利用花蓮港波浪推算模式推算鄰近的蘇澳港,藉以瞭解模式推算的 能力。

首先將今年發展的模式命名為 Model 2004,去年的波浪推算模式為 Model 2003,在相同學習條件下進行模式驗證的工作,驗證的颱風 資料的方式分成兩個部分:(1)花蓮港颱風資料驗證,包括 Fred (1994) 颱風、Haiyan (2001)颱風。(2)花蓮港波浪推算模式推算蘇澳港颱風 波浪 Maggie (1999)颱風。

花蓮港颱風波浪資料驗證首先是 Fred (1994)颱風,兩個波浪模式 Model 2003 、Model 2004 與觀測值之颱風波浪示性波高歷線比較, 如圖所示 (3.2.3),在不考慮陸地對颱風風場的影響下,兩個波浪推 算模式有相近的推算結果,而 Model 2004 的波浪變動趨勢較 Model 2003 更接近觀測值。Haiyan (2001)颱風,兩個波浪模式 Model 2003 、 Model 2004 與觀測值之颱風波浪示性波高歷線比較,如圖所示 (3.2.4),在颱風接近台灣時颱風波浪逐漸成長,在這個階段兩個波 浪推算模式有相近的推算結果,而 Model 2004 的波浪平均變動趨勢 較 Model 2003 更接近觀測值,兩個推算模式在颱風波浪最大時的估 算相近,颱風遠離時 Model 2004 的波浪消退趨勢較 Model 2003 大。

接著利用花蓮的波浪推算模式進一步推算鄰近蘇澳港的颱風波 浪行為,這個部分是利用 Maggie (1999)颱風進行驗證,兩個波浪模 式 Model 2003 、Model 2004 與觀測值之颱風波浪示性波高歷線比 較,如圖(3.2.4)所示,在颱風接近台灣時颱風波浪逐漸成長,在這個 階段模式的最低季節波浪採用1公尺,因此兩個波浪推算模式的推算 結果皆大於實測波高值,而 Model 2004 的波浪平均變動趨勢較 Model 2003 更接近觀測值,兩個推算模式在颱風波浪最大時的發生位置與

颱風遠離時的波浪消退趨勢 Model 2004 皆較 Model 2003 接近實測波高值。

因此,颱風波浪推算模式再不增加學習資料的數量條件下,經過 架構的修正能夠逐步提升推算的準確性。以此類神經架構應可滿足水 位推算以及資料同化的目的。



圖 3.2-3 Fred (1994)颱風示性波高 Model 2003 、Model 2004 與觀測值比較



圖 3.2-4 Haiyan (2001)颱風示性波高 Model 2003, Model 2004 與觀測值比較



圖 3.2-5 Maggie (1999)颱風示性波高 Model 2003, Model 2004 與觀測值比較



圖 3.2-6 Nida (妮妲, 2004) 颱風路徑

接著以花蓮港波浪推算模式 Model 2004 對 Nida (妮妲,2004) 颱風進行推算,此外也同時對花蓮附近港灣包括成功以及蘇澳進行颱 風波浪推算,颱風路徑如圖 3.2-6 所示,三個港口的颱風波浪推算結 果如圖 3.2-7 所示。觀察颱風運動行與路徑為可以發現,在颱風逼近 台灣後轉向,接近的程度依序為成功、花蓮及蘇澳,因無即時波浪資 料比較,所以由颱風路徑與圖 3.2-7 比較可以發現,颱風波浪與颱風 運動具有相似的行為。



圖 3.2-7 Nida (2004)颱風 Model 2004 推算花蓮港、蘇澳港及成功港颱風波 浪示性波高

3.2.5 2004年颱風波浪測試與驗證

針對 2004 年生成的颱風進行模式的測試與驗證,選取比較的颱風包括康森(CONSON)颱風、敏督利(MINDULLE)颱風及蘭寧(RANANIM)颱風,進行模式與觀測值比較的觀測站是由中央氣象局設置的波浪觀測站,花蓮觀測站位置設在(24°02'8"N, 121°37'51"E)在花蓮七星潭外海 0.5 公里,水深 30 公尺。儀器觀測時間10 分鐘。蘇澳浮標逐時波浪觀測設置位置為(24°37'10"N, 121°52'48"E)在蘇澳港北方三海浬水深二十三公尺處。類神經網路波浪推算模式將針對花蓮及蘇澳觀測站附近海域進行模擬。

康森 (CONSON) 颱風、 敏 督利 (MINDULLE) 颱風及蘭寧 (RANANIM)颱風的路徑圖如圖 3.2-8-3.2.10 所示,康森(CONSON) 颱

風生成位置在南海在北緯 14.50 東經 116.50 度的位置,由西向東北 移動,颱風中途影響菲律賓與台灣陸地後穿過台灣海峽後直撲日本, 颱風 7 級暴風半徑約 150 公里,距離花蓮及蘇澳海域最近距離約 228 公里,再不考慮陸地對颱風影響的效應下,如圖 3.2-11 為蘇澳觀測站 推算結果,圖 3.2-12 所示為花蓮觀測站推算結果,蘇澳觀測站最大波 高約 2.5 公尺,花蓮觀測站最大波高約 2 公尺,由圖中可以觀察出實 測波浪的颱風波浪的現象並不明顯,模式的推算則明顯高估許多。

敏督利(MINDULLE)颱風颱風生成位置在南海在北緯 15.90 東經 143.70 度的位置,颱風 7 級暴風半徑約 250 公里由東向西行接近菲律 寬後向北行進接進台灣東岸陸地沿海岸線繼續北行後登陸韓國,路徑 圖如圖 3.2-9 所示,整個行進過程中在接近菲律賓時颱風的右半圓颱 風波浪間接影響台灣,再次接近台灣區域時颱風風場與陸地存在交互 作用,這也是主要影響台灣海域的時間,如圖 3.2-13 為蘇澳觀測站推 算結果,圖 3.2-14 所示為花蓮觀測站推算結果,實測的颱風波浪行為 因應颱風行為也有兩個階段的發展,模型颱風風場推算颱風眼行經的 前後 颱風接近花蓮及蘇澳時有最大的颱風波浪發生,模式推算的颱 風波浪結果反映了颱風行為,類神經推算模式在颱風中心接近花蓮與 蘇澳時推算結果有高估的現象。

蘭寧(RANANIM)颱風的路徑圖如圖 3.2-10 所示,颱風生成位置 在南海在北緯 16.60 東經 129.80 度的位置,颱風 7 級暴風半徑約 250 公里由東向西北行進,以接近台灣北部海域進入中國大陸,在颱風接 近台灣陸地以前颱風風場與颱風波浪作用花蓮、蘇澳皆沒有受到陸地 的影響,因此風場模式的風場分佈與實際風場較接近,蘇澳、花蓮觀 測站海域波浪觀測值與類神經模式推算結果比較如圖 3.2-15、圖 3.2-16 所示,觀測值與推算值相當接近。模式針對這三場颱風對花蓮 與蘇澳港進行颱風波浪示性週期的推算,結果如圖 3.2-17 至 3.2-22 所示。

經過這3場颱風波浪推算與觀測值的比較可以歸納出提高推算準 確度的要件,首先是颱風風場模擬的準確性由康森(CONSON)颱風及 敏督利(MINDULLE)颱風因陸地與風場交互作用使的颱風風場有劇 烈的變化,這也影響了颱風波浪的發展,颱風風場與陸地關係未明確 前,類神經網路將利用已發生過的颱風波浪行為對下一次類似的颱風 事件進行颱風波浪行為的修正。蘭寧(RANANIM)颱風的行為相當簡

單風場亦不受陸地影響,模型颱風風場與實際颱風風場相似,顯示颱 風風場實際的變動將影響颱風波浪推算的準確度,有效的風場模式將 可以提高颱風波浪推算的能力。

類神經波浪推算模式的修正歸納出兩個方向,一是藉由已經 發生過的颱風加入學習資料中,增加模式學習的經驗藉以修正陸地效 應與特殊路徑或行為的颱風波浪,這個方法受限制於必須有足夠學習 資料,當資料不足時此方法只適合經過類似學習經驗的颱風事件。第 二個修正方向是選用正確、完整的颱風風場分佈外,修改類神經網路 結構增加類神經網路記憶與模擬的能力。



圖 3.2-8 康森(CONSON,2004)颱風路徑



圖 3.2-9 敏督利(MINDULLE,2004)颱風路徑



圖 3.2-10 蘭寧(RANANIM,2004)颱風路徑





圖 3.2-12 康森颱風 Model 2004 推算花蓮港颱風波浪示性波高



圖 3.2-13 敏督利颱風 Model 2004 推算蘇澳港颱風波浪示性波高



圖 3.2-14 敏督利颱風 Model 2004 推算花蓮港颱風波浪示性波高









圖 3.2-16 蘭寧颱風 Model 2004 推算花蓮港颱風波浪示性波高


圖 3.2-17 康森颱風 Model 2004 推算花蓮港颱風波浪示性週期



圖 3.2-18 康森颱風 Model 2004 推算蘇澳港颱風波浪示性週期



圖 3.2-19 敏督利颱風 Model 2004 推算花蓮港颱風波浪示性週期



圖 3.2-20 敏督利颱風 Model 2004 推算蘇澳港颱風波浪示性週期



圖 3.2-21 蘭寧颱風 Model 2004 推算花蓮港颱風波浪示性週期



圖 3.2-22 蘭寧颱風 Model 2004 推算蘇澳港颱風波浪示性週期

3.3.1模式理論介紹

常見之半經驗颱風波浪推算模式 Breteschneider 參數法(1958)、 井島武士之追蹤法(1961)、湯麟武(1970)之移動風域數值推算法及梁 乃匡(1993)之颱風湧浪預報法等。湯(1970)鑑於 Wilson 之方法只能推 算深海風浪,不能直接推算海岸前之波浪狀況,故綜合 Wilson 及 Breteschneider 等經驗公式,配合淺海中之風浪關係、海底摩擦之影 響、湧浪之推算方式及碎波後波浪之計算,提出移動風域數值推算模 式,而本計畫使用之定點颱風波浪推算半經驗模式即是依據上述原理 建立並加以改善而成,其基本原理詳述如下:

一、深海波浪

在深海時根據 Wilson(1955)之方法推算深海風浪,即以下列近似 公式推算波浪之波高與週期,即

$$\frac{gH}{U^2} = \alpha \tanh\left[k_1 \left(\frac{gF}{U^2}\right)^{1/2}\right]$$
(3.3-1)

$$\frac{gT}{2\pi U} = \beta \tanh\left[k_2 \left(\frac{gF}{U^2}\right)^{\gamma^2}\right]$$
(3.3-2)

式中H為示性波波高,T為示性波週期,F為吹風距離;U為風速,g為重力加速度;α,β,k1及k2為常數值,分別等於0.26、1.40、 0.01及0.0436。

二、淺海波浪

當波浪進入淺水區後,依風、浪、水深間之關係為(湯,1968)

$$\frac{gH}{U^2} = \alpha \tanh\left[k_3\left(\frac{gD}{U^2}\right)^{3/4}\right] \tanh\left\{\frac{k_1\left(\frac{gF}{U^2}\right)^{1/2}}{\tanh\left[k_3\left(\frac{gD}{U^2}\right)^{3/4}\right]}\right\}$$
(3.3-3)

$$\frac{gT}{2\pi U} = \beta \tanh\left[k_4 \left(\frac{gD}{U^2}\right)^{3/8}\right] \tanh\left\{\frac{k_2 \left(\frac{gF}{U^2}\right)^{1/3}}{\tanh\left[k_4 \left(\frac{gD}{U^2}\right)^{3/8}\right]}\right\}$$
(3.3-4)

式中D表示水深,常數k3=0.578,k4=0.520。當D→∞時此二式 可簡化為(3.3-1)及(3.3-2)式。

三、數值計算法

在深海中若已知某一時間在海面第 n 點(x = xn, t = tn)之波高 Hn、週期 Tn、群速度 Gn 及風速 Un,則順風方向 Δx 距離處(即 xn+1 = xn+ Δx ,如 Δx 甚小時風速及水深可視為常數)之波高 Hn+1 及群速 度 Gn+1 分別為

$$H_{n+1} = H_n + \left(\frac{dH}{dx}\right)_n \Delta x \tag{3.3-5}$$

$$G_{n+1} = G_n + \left(\frac{dG}{dx}\right)_n \Delta x \tag{3.3-6}$$

式中 $(dH/dx)_n$ 及 $(dG/dx)_n$ 可由(3.3-1)及(3.3-2)式得到,即

$$\left(\frac{dH}{dx}\right)_{n} = \frac{k_{1}^{2}}{\alpha} \frac{\left(\alpha + gH_{n}/U_{n}^{2}\right)\left(\alpha - gH_{n}/U_{n}^{2}\right)}{\ln\left(\alpha + gH_{n}/U_{n}^{2}\right) - \ln\left(\alpha - gH_{n}/U_{n}^{2}\right)}$$
(3.3-7)

$$\left(\frac{dG}{dx}\right)_{n} = \frac{8k_{2}^{3}g}{3\beta U_{n}} \frac{(\beta/2 + G_{n}/U_{n})(\beta/2 - G_{n}/U_{n})}{\left[\ln(\beta/2 + G_{n}/U_{n}) - \ln(\beta/2 - G_{n}/U_{n})\right]}$$
(3.3-8)

當風浪進入淺海區後,波高仍可依(3.3-5)式計算之,其中^(dH/dx), 可由(3.3-3)式求得如下:

$$\left(\frac{dH}{dx}\right)_{n} = \frac{k_{1}^{2}}{\alpha} \frac{\left(\alpha\mu_{n} + gH_{n}/U_{n}^{2}\right)\left(\alpha\mu_{n} - gH_{n}/U_{n}^{2}\right)}{\left(\alpha\mu_{n}\right)^{3}\left[\ln\left(\alpha\mu_{n} + gH_{n}/U_{n}^{2}\right) - \ln\left(\alpha\mu_{n} - gH_{n}/U_{n}^{2}\right)\right]}$$

$$\vec{x} \neq \mu_{n} = \tanh\left[k_{3}\left(gD_{n}/U_{n}^{2}\right)^{3/4}\right] \circ$$

$$(3.3-9)$$

唯在淺海中之群速度與在深海中不同,無法直接計算G或T,故 需藉由下列關係式求得。

$$\frac{G}{U} = \frac{1}{2} \left[1 + \frac{2kD}{\sinh(2kD)} \right] \frac{gT}{2\pi U} \tanh(kD)$$
(3.3-10)

式中 k 為週波數($k=2\pi/L$, L 為水深 D 處之波長)。由於(3.3-10) 式為非線性方程式, 無法直接求得 G 值, 必須將 G 改為 f(x,U,d)之形 式, 始可進行計算。令

$$S = \frac{2\pi D}{L_0} \qquad ; \qquad \qquad y = \frac{2\pi D}{L}$$

其中 L0 為深海處之波長 $(= gT^2/2\pi)$,則 S 可改寫

$$S = \frac{4\pi^2 D}{gT^2} = \frac{gD/U^2}{(gT/2\pi U)^2}$$
(3.3-11)

由(3.3-11)式可得到下列關係式

$$\frac{gT}{2\pi U} = \left(\frac{gD/U^2}{S}\right)^{1/2}$$
(3.3-12)

同樣地由波浪之延散關係式知

$$S = \frac{2\pi D}{L} \tanh\left(\frac{2\pi D}{L}\right) = y \tanh(y)$$
(3.3-13)

將(3.3-12)及(3.3-13)式代入(3.3-10)式得到

$$\frac{G}{U} \frac{1}{\left(gD/U^2\right)^{1/2}} = \frac{1}{2yS^{1/2}} \left(S - S^2 + y^2\right)$$
(3.3-14)

上式等號右手邊可以表示為S之函數,等號左手邊可改寫為

$$Z = \frac{G/U}{(gD/U^2)^{1/2}} = \frac{G}{\sqrt{gD}} = f(S)$$
(3.3-15)

其中 G/\sqrt{gD} 為群速度與長波波速之比,因此 Z 又稱為無因次群 速度。當波浪為深水波時, $S \ge \pi$,S = y,則 $Z = \sqrt{S/2}$;水深甚淺時, $\tanh(y) \approx y$, $S = y^2$,則 $Z = 1 - S/2 \approx 1$ 。當波浪為長波時 $G = \sqrt{gD}$,Z = 1, 故Z可用於表示波浪特性。當水深 $D = L_0/2$ 時,則 $S = \pi$ 為深水波與淺 水波之限界,此時 $Z = 1/(2\sqrt{\pi}) = 0.2821$ 。即

- Z < 0.2821 波浪為深水波
- 0.2821≤Z <1 波浪為淺水波
- Z=1 波浪為淺灘波

在0<S<π之區間內(即淺海波浪狀況下),由於(3.3-15)式無法用 理論求解,因此Z與S間之關係可以多項式型式表示其近似式為:

$$Z = 1 - a_1 S - a_2 S^2 - \dots - a_6 S^6$$
(3.3-16)

式 中 常 數 $a_1 = 0.4536$ 、 $a_2 = 0.0931$ 、 $a_3 = -0.2745$ 、 $a_4 = 0.17033$ 、 $a_5 = -0.0476$ 及 $a_6 = 0.005067$ 。

同理,S亦可表示為Z之函數,其近似式為:

 $S = b_1(1-Z) + b_2(1-Z)^2 + \dots + b_7(1-Z)^7$ (3.3-17)

<u>↓</u> ϕ $b_1 = 2.464857$, $b_2 = -7.35305$, $b_3 = 52.74583$, $b_4 = -162.2$, $b_5 = 275.83$, $b_6 = -247.2$ <u>B</u> $b_7 = 101.190476$.

如已知 S 即可求出 Z,則波浪之群速度 $G=Z\sqrt{gD}$,故欲求淺水波 之週期及群速度時須先求出 S。因此在淺水波之計算中,已知第n點 之波高 H_n 及群速度 G_n ,可先求出第n點在風域圖上之位置 $x_n \ t_n$ 處之 風速 U_n 及水深 D_n ,再進一步計算第n+1點之波浪特性如下:

波高之計算如前述,以(3.3-5)及(3.3-9)式計算之,即

已知 G_n 、 D_n 可計算 $Z_n = G_n / \sqrt{gD_n}$,由(3.3-16)式計算出 S_n 後利用 分觀念求 S_{n+1} :

$$S_{n+1} = S_n + \left(\frac{dS}{dx}\right)_n \Delta x \tag{3.3-18}$$

將(3.3-4)式代入(3.3-11)式得到
$$S = \left(\frac{gD}{U^2}\right) \left\{ \beta \tanh\left[k_4 \left(gD/U^2\right)^{3/8}\right] \tanh\left\{\frac{k_2 \left(gF/U^2\right)^{1/3}}{\tanh\left[k_4 \left(gD/U^2\right)^{3/8}\right]}\right\} \right\}^{-2}$$
(3.3-19)

則

$$\left(\frac{dS}{dx}\right)_{n} = -\frac{8k_{2}^{3}}{3\beta} \frac{g}{U_{n}^{2}} \frac{S_{n}}{(v_{n})^{4} \left[(1/S_{n})(gD_{n}/U_{n}^{2})\right]^{1/2}} \times (3.3-20)$$

$$\frac{\left[\beta v_{n} + (1/S)^{1/2}(gD_{n}/U_{n}^{2})^{1/2}\right] \beta v_{n} - (1/S_{n})^{1/2}(gD_{n}/U_{n}^{2})^{1/2}}{\left[\ln\left[\beta v + (1/S_{n})^{1/2}(gD_{n}/U_{n}^{2})^{1/2}\right] - \ln\left[\beta v - (1/S_{n})^{1/2}(gD_{n}/U_{n}^{2})^{1/2}\right]\right]^{2}}$$

$$\vec{x} \neq v_{n} = \tanh\left[k_{4}(gD_{n}/U_{n}^{2})^{3/8}\right] \circ$$

當 S_{n+1} 求出後,再由(3.3-16)式計算 Z_{n+1} 。因在 Δx 區域內水深均假設為 D_n ,故當波浪接近n+1點時,波浪之群速度及週期分別為

$$G_{n+1} = Z_{n+1} \sqrt{g} D_n \tag{3.3-21}$$

$$T_{n+1} = 2\pi \sqrt{(D_n/gS_{n+1})}$$
(3.3-22)

於上述計算中要決定 $\Delta x \ Q \ \Delta t \ \tilde{z}$ 前,需先決定 $\Delta x \ Q \ \Delta t \ \tilde{z}$ 最大值, 即在 $(\Delta x)_{max}$ 之區間內,海面風速可作為常數,在 $(\Delta t)_{max}$ 之時間內可視為 沒有變化。如以颱風為例超過 20 分鐘以上風速風向必有變化,故 $(\Delta t)_{max}$ 決不能超過 20min(即 1200sec);而海面在 5km 之範圍內,如不 考慮水深之影響,風速可視為常數,因此 $(\Delta x)_{max}$ 應為 5km 以下。已知 G_n 時, $\Delta x \ Q \ \Delta t$ 可由以下決定:

$$G_{n} \geq \frac{(\Delta x)_{\max}}{(\Delta t)_{\max}}, \quad \Delta x = (\Delta x)_{\max}, \quad \Delta t = \frac{(\Delta x)_{\max}}{G_{n}} \quad (3.3-23a)$$

$$G_{n} < \frac{(\Delta x)_{\max}}{(\Delta t)_{\max}}, \quad \Delta x = G_{n} (\Delta t)_{\max}, \quad \Delta t = (\Delta t)_{\max} \quad (3.3-23b)$$

由於 Δx 之區間內水深須視作常數而計算,故如海底比降較陡時, $(\Delta x)_{max}$ 須甚小,例如海底比降為s = 1/100時, $(\Delta x)_{max}$ 如定為 1000m 則 $D_n 與 D_{n+1}$ 即須相差 10m 之多,故必要時 $(\Delta x)_{max}$ 須小至 100m 左右,此時 $(\Delta t)_{max}$ 亦應相對減少。

當n+1點之波浪求出後,可用同樣方法求出n+2點之波浪,因自該點起之 Δx 區間內,均以水深 D_{n+1} 計算,故之前所求之 S_{n+1} 及 Z_{n+1} 均不適用,須重新以 $G_{n+1}/\sqrt{gD_{n+1}}$ 作為 Z_{n+1} ,再計算 S_{n+1} 。

四、湧浪及風浪之發達與減衰之辨別

波浪變成湧浪狀態時之辨別條件,在深海中為

$$\alpha \le \frac{gH_n}{U_n^2} \tag{3.3-24}$$

或

$$\frac{\beta}{2} \le \frac{G_n}{U_n} \tag{3.3-25}$$

在淺海中

$$\alpha \tanh\left[k_{3}\left(gD_{n}/U_{n}^{2}\right)^{3/4}\right] \leq \frac{gH_{n}}{U_{n}^{2}}$$
(3.3-26)

或

$$\beta \tanh\left[k_{4}\left(gD_{n}/U_{n}^{2}\right)^{3/8}\right] \leq \sqrt{\frac{1}{S_{n}}\frac{gD_{n}}{U_{n}^{2}}}$$
(3.3-27)

如在計算過程中遇到上述兩種情況時(即波浪已變為湧浪),須改 由下列公式計算其波高及週期:

$$\frac{H_{n+1}}{H_F} = \cosh^{-1} \left\{ 0.66 \left(\frac{F}{H_F} \right)^{0.05} \left(\frac{A_n + \Delta x}{F} \right)^{0.25} \tanh \left[3.0 \left(\frac{A_n + \Delta x}{F} \right)^{0.30} \right] \right\}$$
(3.3-28)
$$\frac{T_{n+1}}{T_F} = \cosh^{1/2} \left\{ 1.74 \left(\frac{2\pi F}{gT_F^2} \right)^{-0.05} \left(\frac{A_n + \Delta x}{F} \right)^{0.20} \tanh \left[1.02 \left(\frac{2\pi F}{gT_F^2} \right)^{-0.04} \left(\frac{A_n + \Delta x}{F} \right)^{0.32} \right] \right\}$$
(3.3-29)

式中 H_F 與 T_F 分別為甫脫出風域時之波高及週期,F為風域長度, $A_n + \Delta x$ 表示第n + 1點在脫離風域後之距離。

如在淺水區內則須考慮因底床摩擦引起之能量消散,可採用 Bretschneider及Reid(1954)之方法計算損失之波高 $(\Delta H)_f$ 如下:

$$H_{n+1} = \cosh^{-1} \left\{ 0.66 \left(\frac{F}{H_F} \right)^{0.05} \left(\frac{A_n + \Delta x}{F} \right)^{0.25} \tanh \left[3.0 \left(\frac{A_n + \Delta x}{F} \right)^{0.30} \right] \right\} H_F$$
$$- \left[1 - \frac{1}{fH_n \Delta x \Phi + 1} \right] H_n$$
(3.3-30)

其中

$$\Phi = \frac{16\pi^2}{3g} \frac{1}{G_n T_n} \left\{ \sinh \left[Z_n \sqrt{S_n} + \sqrt{(Z_n^2 - 1)S_n + S_n^2} \right] \right\}^{-3}$$
(3.3-31)

(3.3-30)式之常數f為底床摩擦係數,通常可採用 Bretschneider 所假設之值f = 0.01。

此外,如果波浪狀況屬於下列條件:

$$\alpha \tanh\left[k_{3}\left(gD_{n}/U_{n}^{2}\right)^{3/4}\right] \leq \frac{gH_{n}}{U_{n}^{2}} < \alpha$$
(3.3-32)

時,表示波浪屬於衰減風浪,此時波高之計算須修正為

$$H_{n+1} = \cosh^{-1} \left\{ 0.66 \left(\frac{F}{H_F} \right)^{0.05} \left(\frac{A_n + \Delta x}{F} \right)^{0.25} \tanh \left[3.0 \left(\frac{A_n + \Delta x}{F} \right)^{0.30} \right] \right\} H_n + \frac{k_1^2 \Delta x \left(\alpha + gH_n / U_n^2 \right) \left(\alpha - gH_n / U_n^2 \right)}{\alpha \left[\ln \left(\alpha + gH_n / U_n^2 \right) - \ln \left(\alpha - gH_n / U_n^2 \right) \right]} - \left[1 - \frac{1}{fH_n \Delta x \Phi + 1} \right] H_n$$
(3.3-33)

五、吹風距離線上之風速決定

已知計算颱風之中心氣壓 Pc (單位為 mb)、進行路徑(方向)及移動速度 VF 時,求各吹風距離線上之風速之具體步驟如下:

1.模型颱風之壓力分佈公式:

$$P = P_c + \Delta P \exp(-R_0/R)$$
(3.3-34)

其中Pc為颱風中心氣壓(單位為mb), ΔP等於1013-Pc, ^R₀為最大 風速處距離中心之距離(km), R為距離颱風中心之距離, R0根據公式 (3-1-4)計算之。

2. 傾度風計算公式如下:

$$V_g = \left[\frac{\Delta P}{\rho_a} \frac{R_0}{R} \exp(-R_0/R) + R^2 \Omega^2 \sin^2 \phi\right]^{1/2} - R\Omega \sin \phi$$
(3.3-35)

式中Vg為傾度風之風速(m/sec), Ω 為地球自轉角速率(sec-1), ϕ 為颱風所經過之緯度平均值, ρ_a 為空氣密度(kg/m^3), R為與颱風中心之距離(km)。

3.以計算點為原點, 吹風距離線為x軸, 與之垂直之線為y軸, 決定t=0

時刻之颱風中心位置為(xc,yc),則任何時間、地點之吹風距離線上 風速均可由下列公式求出為:

$$U(x,t) = C_{W1} \left\{ -\frac{1}{R} \left[\sin(\alpha) (x - V_x t - x_c) + \cos(\alpha) (-V_y t - y_c) \right] + \frac{C_{W2} V_x}{(V_g)_{max}} \right\} V_g$$
(3.3-36)

其中

$$R = \left[\left(x - V_x t - x_c \right)^2 + \left(-V_y t - y_c \right)^2 \right]^{1/2}$$
(3.3-37)

六、計算起點之決定

由於此計算方法不用風域圖,故必須以計算方法求出波浪前進線 之起始點。如假設以吹風距離線上^{U=U}0處為波浪計算之起始點,則 此點對應之位置^x0及時間^t0可由下列方程式求出:

$$U_{0} = C_{W1} \left\{ -\frac{1}{R} \left[\sin(\alpha) (x_{0} - V_{x}t_{0} - x_{c}) + \cos(\alpha) (-V_{y}t_{0} - y_{c}) \right] + \frac{C_{W2}V_{x}}{(V_{g})_{max}} \right\} V_{g}$$

$$R = \left[(x_{0} - V_{x}t_{0} - x_{c})^{2} + (-V_{y}t_{0} - y_{c})^{2} \right]^{1/2}$$
(3.3-39)

由於上列方程式無法經由解析的方求解,故須採用近似解法。令

$$\Theta = \sin(\alpha)(x_0 - V_x t_0 - x_c) + \cos(\alpha)(-V_y t_0 - y_c) ,$$

則(3.3-38)式可簡化為

$$U_{0} = -C_{W1} \left\{ \frac{\Theta}{R} - \frac{C_{W2}V_{x}}{\left(V_{g}\right)_{\max}} \right\} V_{g}$$
(3.3-40)

式中 Vg 僅為距離 R 之函數,因此上式可以表示成 $F(R, \Theta)=0$ 之函數型式。代入數值後計算 Θ 。由計算結果得知在 R=100 km ~ 500 km 之範圍內, Θ 與 R^2 之關係可用二次曲線表示之,即

$$\Theta^2 + c_1 \Theta + c_2 R^2 + c_3 = 0 \tag{3.3-41}$$

其中 Θ2、R2 為 x0 與 t0 之二次函數, Θ 為 x0 與 t0 之一次函 數,則(3.3-41)式為 x0 與 t0 之二次方程式,其解為

$$x_0 = c_6 t_0 + c_7 \pm \sqrt{c_8 t_0^2 + c_9 t_0 + c_{10}}$$
(3.3-42)

因此已知 t0 即可求出 x0,每一吹風距離線必須求一次,若路徑 有變動時亦須另求一次。

3.3.2 例子說明與驗証

基本上,移動風域數值推算法屬於一種定點線風域(line fetch)波 混推算模式,模式所考慮的颱風移動路徑亦為直線;因此採用此模式 推算颱風波浪時,模式所需輸入的颱風資料包括颱風位置(經、緯 度)、颱風中心氣壓(Pc)、颱風移動速度(VF)與行徑方向(0F)等(如表 3.3-1 所列)。此外,模式必須給定推算點位置(經、緯度)與自推算點 延伸出去之吹風距離線及其相關水深資料、最大吹風距離長度等。

本計畫選取台北港、基隆港、蘇澳港、花蓮港、高雄港、安平港 及台中港等七個港口為定點颱風波浪推算對象,並針對歷年侵台颱風 資料分別選取賀伯(07/29~08/01,1996)、瑞伯(10/13~10/17,1998)、 西馬隆(05/10~05/14,2001)、奇比(06/22~06/24,2001)、桃芝(07/28~ 07/31,2001)、利奇馬(09/23~09/28,2001)、梵高(08/19~08/20,2003) 及杜鵑(08/31~09/02,2003)等八個颱風進行颱風波浪推算,並根據觀 測之颱風波浪資料進行模式之校驗。各港口推算點位置及其所延伸出 去之吹風距離線如圖 3.3-1 所示,各港口波浪推算點之經緯度座標及 水深如表 3.3-1 所列。



圖 3.3-1 各港口推算點及吹風距離線示意圖

港口名稱	波浪推算點位置	波浪推算點水	
	(經度, 緯度)		深 (m)
花蓮港	121.614	24.056	37
蘇澳港	121.872	24.579	37
基隆港	121.756	25.187	40
台北港	121.354	25.181	20
台中港	120.416	24.245	20
安平港	120.108	22.956	20
高雄港	120.283	22.548	20

表 3.3-1 七大港口颱風波浪推算點位置及水深表

鑑於各港口現有颱風波浪資料中以花蓮港資料較為完整,因此本 計畫先以花蓮港颱風波浪資料率定模式之颱風參數,再根據率定結果 計算其餘各港口颱風波浪(註:奇比及利奇馬颱風分別以高雄及安平 港實測值率定颱風參數,再據以推算西部各港口颱風波浪)。表 3.3-2 所示為花蓮港颱風波浪推算結果,顯示適當地率定颱風參數模式所推 算之波高與實測值相當接近,惟波浪週期普遍較實測值大。其餘台北 港、基隆港、蘇澳港、高雄港、安平港及台中港等港口颱風波浪推算 結果如表 3.3-3 至 3-3.8 所示,顯示模式推算結果與實測值相近,波 浪週期則略大於實測值,顯示模式在波浪週期之推算上仍有待進一步 改善。另外,本計畫以平均方根誤差(Error)RMS 表示各港口半經驗颱 風波浪模式推算結果與實測值間之誤差,其中平均方根誤差定義如 下:

$$(Error)_{RMS} = \sqrt{\frac{\sum (H_{measured} - H_{mod el})^2}{N}}$$

賀伯 瑞伯 西馬隆 奇比 桃芝 利奇馬 梵高 杜鵑 最大示性 8.8 9.3 2.4 4.8 2.4 7.4 3.4 2.7 波高(m) 週期 16.1 16.4 7.5 10.6 10.7 20.6 12.5 14 (sec) S Е S ES 波向 SSE ES ES 2.49 實測波高 9.57 4.2 2.2 3.27 2.13 及週期 (9.3) (8.7)(8.2)(13.0)(7.6)(6.6) (Error)_{RMS} 0.36

表 3.3-2 花蓮港颱風波浪推算結果

	賀伯	瑞伯	西馬隆	奇比	桃芝	利奇馬	梵高	杜鵑
最大示性	5.6	3.7		1.2	33		1.0	13
波高(m)	5.0	5.2		1.2	5.5		1.0	1.5
週期	0 5	50		10.0	0.2		67	15
(sec)	8.3	3.8		10.0	9.5		0.7	4.3
波向	NNE	N		W	W		NNE	NNE
實測波高							0.55	1.21
及週期							(5.9)	(8.0)
(Error) _{RMS}	0.32							

表 3.3-3 台北港颱風波浪推算結果

	賀伯	瑞伯	西馬隆	奇比	桃芝	利奇馬	梵高	杜鵑
最大示性	0.8	4.4	1.2		2.1	0.0	1.0	2.2
波高(m)	9.0	4.4	1.5		2.1	0.9	1.0	2.2
週期	10.2	11.5	10.9		6.9	1 3	7 1	7.0
(sec)	10.5	11.5	10.8		0.0	4.3	/.1	7.0
波向	NE	E	Е		ENE	W	EN	EN
冰 泊							1.39	2.27
灰 瓜 貝 竹							(5.2)	(5.3)
(Error) _{RMS}	0.28							

表 3.3-4 基隆港颱風波浪推算結果

表 3.3-5 蘇澳港颱風波浪推算結果

	賀伯	瑞伯	西馬隆	奇比	桃芝	利奇馬	梵高	杜鵑
最大示性	0.3	7.2	2.2	2.2	4.1	20	2.2	07
波高(m)	9.5	1.5	5.5	2.3	4.1	2.0	2.2	0.7
週期	16.0	12.6	12.4	7.2	10.4	11.7	127	22.5
(sec)	16.0	13.0	12.4	1.2	10.4	11./	13.7	22.3
波向	Е	ES	SSE	ES	SSE	S	ESE	ESE
實測波高				2.49			2.39	9.1
及週期				(9.3)			(6.3)	(10.4)
(Error) _{RMS}	0.28							

表 3.3-6 高雄港颱風波浪推算結果

	賀伯	瑞伯	西馬隆	奇比	桃芝	利奇馬	梵高	杜鵑
最大示性 波高(m)	2.0	2.8	3.4	6.4	2.2	2.9		4.1
週期 (sec)	6.6	11.3	12.3	11.3	6.7	6.2		11.2
波向	WNW	SSE	SSE	WSW	WNW	WN		S
冰 泊				7.95			3.57	4.91
波瓜貝州				(7.8)			(6.8)	(5.8)
(Error) _{RMS}	1.24							

	賀伯	瑞伯	西馬隆	奇比	桃芝	利奇馬	梵高	杜鵑
最大示性	2.3	2.4	1 0	57	2.3	2.8		3.0
波高(m)	2.5	2.4	1.7	5.7	2.5	2.0		5.7
週期	7 1	5.6	10.7	10.0	6.0	7.5		11.5
(sec)	/.1	5.0	10.7	10.9	0.9	1.5		11.5
冰白	W	WNW	S	WSW	WNW	WNW		S
IX III						W		3
冰 泊				6.37	2.18	2.36	3.19	3.52
成化貝州				(9.4)	(5.3)	(5.4)	(7.8)	(7.4)
(Error) _{RMS}	0.45							

表 3.3-7 安平港颱風波浪推算結果

表 3.3-8 台中港颱風波浪推算結果

	賀伯	瑞伯	西馬隆	奇比	桃芝	利奇馬	梵高	杜鵑
最大示性	5.0	2.2		2 1	2 2	2.2		2.0
波高(m)	5.0	2.3		5.1	5.2	2.2		2.0
週期	10.7	7.0		0.4	57	0.0		12.0
(sec)	10.7	7.0		9.4	5.7	0.9		12.8
波向	NNE	NNW		WSW	NNE	WS	_	WS
備註								

相較於 WAM 及 SWAN 等二維波浪模式,本計畫之半經驗颱風 波浪模式具有運算快速之特點,於海岸防災系統上,可提供即時之颱 風波浪預警訊息。鑑於侵台颱風之實際路徑往往多變難測,而中央氣 象局所發佈之颱風警報,對於颱風之後續行進路徑與發展均屬預測之 結果,因此海岸防災系統中各種颱風波浪推算模式均會受這些不確定 性因素而影響其推算結果,為瞭解這些不確定性因素對定點風域推算 半經驗預報系統颱風波浪推算結果之影響,本計畫以花蓮港及賀伯颱 風行進方向並非一層不變且行進速度亦忽快忽慢,如表 3.3-9 所示。 表中所列為中央氣象局所發佈的颱風中心位置及其相關颱風資料,其 中颱風行進方向及速度係根據颱風中心位置之計算結果。根據中央氣 象局發佈之賀伯颱風侵資料顯示,賀伯颱風初始(07/29/11~07/30/05) 行進方向約為西北偏西向(N-50°);之後出現短暫滯留再以近西北北逐

3-46

漸偏西北方向行進,並於 07/31/05 時後以近似西北西(N-70°)方向接 近台灣東北部海域,最後再折向西從台灣東角登陸,穿越台灣北部陸 地出海。



圖 3.3-2 賀伯颱風(1996)行進路徑圖

由於移動風域數值推算模式係假設颱風移動方向不變(即直線行 進路徑),推算各方向吹風距離線上颱風波浪之大小及週期。因此模 式操作可依中央氣象局所發佈的即時颱風資料,模擬各種可能的行進 路徑及颱風移動速度,推算各港口颱風波浪大小,作為海岸防災之預 警訊息。如以針對賀伯颱風案為例,本計畫根據 07/29/11 時所發佈的 賀伯颱風資訊進行數值模擬,此時賀伯颱風中心低氣壓為 920mb,依 其可能行進方向選擇三種方向角及移動速度(如表 3.3-10 及圖 3.3-3 所 示),分別推算花蓮港可能發生的颱風波浪大小並與實測波浪資料校 驗,如圖 3.3-4 所示。圖 3.3-4 所示分別賀伯颱風以三種不同移動速 度行進(行進方向約為 N-50°或 θ=140°)之模擬結果,結果顯示花蓮港 颱風波浪最大示性波高約8~9m,颱風移動速對最大示性波高之影響 較不顯著,各吹風距離線波浪發展的歷時曲線受颱風移動速快慢影響 較顯著。概括而言,颱風移動速度較快者其最大示性波高略高於移動 速度較慢者。圖 3.3-5 及圖 3.3-6 所示分別為颱風行進方向 N-52.5°(或 θ=142.5°)及N-55.0°(或θ=145°)分別三種不同移動速度行進之模擬 結果;結果顯示當颱風行進方向偏向台灣陸地時,花蓮港可能發生的 最大示性波高亦隨增大。

	颱風中	心位置	颱風中心	颱風移動	颱風移動	
時間	(經度,	緯度)	氣壓(mb)	速 度	方向	
				(km/hr)		
1996/7/29 11:00	129.7	18.7	920	23.23	127.2	
1996/7/29 14:00	129.3	19.2	920	15.29	133.4	
1996/7/29 17:00	129.0	19.5	920	17.85	141.5	
1996/7/29 20:00	128.6	19.8	920	17.83	141.5	
1996/7/29 23:00	128.2	20.1	930	12.80	144.7	
1996/7/30 02:00	127.9	20.3	930	15.24	133.2	
1996/7/30 05:00	127.6	20.6	930	3.704	90.0	
1996/7/30 08:00	127.6	20.7	930	29.83	96.7	
1996/7/30 11:00	127.5	21.5	930	21.21	119.2	
1996/7/30 14:00	127.2	22.0	930	20.46	147.1	
1996/7/30 17:00	126.7	22.3	930	14.22	164.9	
1996/7/30 20:00	126.3	22.4	930	7.40	90.0	
1996/7/30 23:00	126.3	22.6	930	23.02	126.5	
1996/7/31 02:00	125.9	23.1	930	25.16	132.6	
1996/7/31 05:00	125.4	23.6	930	30.94	151.4	
1996/7/31 08:00	124.6	24.0	930	20.34	180.0	
1996/7/31 11:00	124.0	24.0	930	7.723	151.3	
1996/7/31 14:00	123.8	24.1	930	15.05	132.4	
1996/7/31 17:00	123.5	24.4	930	44.51	155.4	
1996/7/31 20:00	122.3	24.9	930	26.93	180.0	
1996/7/31 23:00	121.5	24.9	930	13.46	180.0	
1996/8/01 02:00	121.1	24.9	950	13.96	164.6	
1996/8/01 05:00	120.7	25.0	950	17.91	124.2	
1996/8/01 08:00	120.4	25.4	965	30.60	151.0	
1996/8/01 11:00	119.6	25.8	968	21.35	159.7	
1996/8/01 14:00	119.0	26.0	968	18.23	156.0	
1996/8/01 17:00	118.5	26.2	968	30.84	166.1	
1996/8/01 20:00	117.6	26.4	972	26.83	172.1	
1996/8/01 23:00	116.8	26.5	975	26.836	172.1	
註: 颱風移動方向係以東向為零度,逆時針方向為正						

表 3.3-9 1996 年賀伯颱風資料一覽表

表 3.3-10 颱風中心於(129.7°,18.7°)時模型颱風之假設條件

颱風中心氣壓	颱風移動方向	颱風移動速度
(mb)	(θ)	(km/hr)
920	140	15
920	142.5	17
920	145	20



當賀伯颱風於 07/29/23 時中心低氣壓轉為 930mb,由於此時颱風 行進方向並未發生顯著的變化,因此模式操作上僅需修正颱風中心低 氣壓為 930mb 重新推算各港口颱風波浪大小及其延時,花蓮港颱風 波浪模擬結果如圖 3.3-7 至圖 3.3-9 所示。由上述模擬結果得知當賀 伯颱風行進路徑偏北時,颱風波浪對花蓮港之影響將會降低,因此在 預警操作上不須重新推算颱風波浪;惟當賀伯颱風行進路徑再次偏西 對台灣造成威脅時,模式操作上必須重新推算颱風波浪大小及其延 時。例如賀伯颱風於 07/31/05 時,颱風中心位於(125.4°,23.5°),預測

3-49

行進路徑為西北西;模式模擬條件如表 3.3-11 及圖 3.3-10 所示,花蓮 港颱風波浪推算結果如圖 3.3-11 至圖 3.3-12 所示。模擬結果顯示模式 推算結果與實測資料間誤差相當大,探討其原因可歸因於因推算點 (花蓮港)位居模擬颱風行進路線之下鋒處,導致 E、ENE 及 EN 方 向所模擬之最大示性波高均屬於颱風沿模擬路徑行進抵達颱風中心 位置(125.4°,23.5°)之前所發展出的颱風波浪,此與賀伯颱風實際行進 路線不同,故圖 3.3-11 至圖 3.3-12 中 E、ENE 及 EN 方向之模擬結果 必須進一步修正。



圖 3.3-4(a) 模擬賀伯颱風侵臺時,花蓮港可能發生之最大示性波高及延時預測結





圖 3.3-4(b) 模擬賀伯颱風侵臺時,花蓮港可能發生之最大示性波高及延時預測結



圖 3.3-4(c) 模擬賀伯颱風侵臺時,花蓮港可能發生之最大示性波高及延時預測結



圖 3.3-5(a) 模擬賀伯颱風侵臺時,花蓮港可能發生之最大示性波高及延時預測結

果



圖 3.3-5(b) 模擬賀伯颱風侵臺時,花蓮港可能發生之最大示性波高及延時預測結

果



圖 3.3-5(c) 模擬賀伯颱風侵臺時,花蓮港可能發生之最大示性波高及延時預測結



圖 3.3-6(a) 模擬賀伯颱風侵臺時,花蓮港可能發生之最大示性波高及延時預測結

果



圖 3.3-6(b) 模擬賀伯颱風侵臺時,花蓮港可能發生之最大示性波高及延時預測結

果



圖 3.3-6(c) 模擬賀伯颱風侵臺時,花蓮港可能發生之最大示性波高及延時預測結



圖 3.3-7(a) 模擬賀伯颱風侵臺時,花蓮港可能發生之最大示性波高及延時預測結





圖 3.3-7(b) 模擬賀伯颱風侵臺時,花蓮港可能發生之最大示性波高及延時預測結

果



圖 3.3-7(c) 模擬賀伯颱風侵臺時,花蓮港可能發生之最大示性波高及延時預測結



圖 3.3-8(a) 模擬賀伯颱風侵臺時,花蓮港可能發生之最大示性波高及延時預測結

果



圖 3.3-8(b) 模擬賀伯颱風侵臺時,花蓮港可能發生之最大示性波高及延時預測結

果



圖 3.3-8(c) 模擬賀伯颱風侵臺時,花蓮港可能發生之最大示性波高及延時預測結



圖 3.3-9(a) 模擬賀伯颱風侵臺時,花蓮港可能發生之最大示性波高及延時預測結

果



圖 3.3-9(b) 模擬賀伯颱風侵臺時,花蓮港可能發生之最大示性波高及延時預測結

果



圖 3.3-9(c) 模擬賀伯颱風侵臺時,花蓮港可能發生之最大示性波高及延時預測結



圖 3.3-11(a) 模擬賀伯颱風侵臺時,花蓮港可能發生之最大示性波高及延時預測 結果



結果



圖 3.3-11(c) 模擬賀伯颱風侵臺時,花蓮港可能發生之最大示性波高及延時預測

結果



圖 3.3-12(a) 模擬賀伯颱風侵臺時,花蓮港可能發生之最大示性波高及延時預測 結果



圖 3.3-12(b) 模擬賀伯颱風侵臺時,花蓮港可能發生之最大示性波高及延時預測

結果



圖 3.3-12(c) 模擬賀伯颱風侵臺時,花蓮港可能發生之最大示性波高及延時預測





圖 3.3-13(a) 模擬賀伯颱風侵臺時,花蓮港可能發生之最大示性波高及延時預測 結果



圖 3.3-13(b) 模擬賀伯颱風侵臺時,花蓮港可能發生之最大示性波高及延時預測

結果



結果

3.3.3 討論

雖然本計畫移動風域數值推算模式計算結果不若 WAM 及 SWAN 之全面性,但因模式本身具有運算快速之特點,於海岸防災預報系統 上,對於侵台颱風警報本模式可提供即時之颱風波浪預警訊息。因 此,本年度工作主要內容為進行模式之率定與校驗,以期增進模式颱 風波浪推算之精度。

經由一系列颱風參數之率定與校驗顯示,颱風波浪推算結果以調 整風場之參數 CW1 及 CW2 最為敏感,其次為颱風路徑;其中 CW1 約介 0.55~0.90 之間,CW2 約介 1.0~1.50 之間。如 2003 年杜鵑颱風 侵台期間臺灣東部地區出現 9m 以上大浪,模式以蘇澳港波浪為參數 率定對象,結果顯示當 CW1=0.9 及 CW2=1.5 時模式模擬之波高為 8.7m,相同的參數用於花蓮、港高雄港及安平港所得颱風波高分別為 7.4m、4.1m 及 3.9m,與實測颱風波浪均相近似。

本計畫 3.3.2 節以花蓮港及賀伯颱風為案例進行颱風波浪推算 與驗証,結果顯示當模式所模擬之行進路徑若與實際颱風行進路徑相 近似時,模式所推算之最大示性波高值與實測波浪最大波高間誤差可 望縮小;當模擬之颱風移動速度與颱風實際移動速度之平均值相近 時,則模式所推算之最大示性波高之時間延時亦會與實測波浪最大波 高發生之時間延時相近。當實際颱風行進路徑改變時,模式所模擬之 颱風路徑必須同時考量颱風之歷史路徑、颱風中心位置及推算點位置 等素,方可避免數值模擬結果出現與事實不相符之假象結果。

3-60

3.4 近岸波浪模式

當外海波浪傳遞至近岸區,波浪除因水深變化而產生折射、繞射 及淺化效應外,當結構物存在時,波浪亦將因繞射及反射而產生變 形,若能正確地描述近岸波場因折射、淺化、繞射及反射共同效應的 波浪變化,即可為近岸工程之規劃設計提供良好之參考。

3.4.1 模式理論介紹

本文所選取的波浪模式,以 Suh 等人 (1997) 所推導含有底床 非線性項之雙曲線型緩坡方程式為基礎,計算波浪通過離岸潛堤所產 生的近岸波場。方程式中所含之底床非線性項,包含有底床曲率項及 底床斜率平方項之係數。Suh 等人 (1997) 所推導之延伸型緩坡方程 式 (extended mild-slope equation) 如下:

$$-\frac{\partial^2 \Phi}{\partial t^2} + \nabla \cdot (cc_g \nabla \Phi) + (cc_g k^2 - \omega^2) \Phi + [f_1(kh)g \nabla^2 h + f_2(kh)(\nabla h)^2 gk] \Phi = 0$$
(3-4-1)

式中

$$f_{1}(kh) = \frac{\left[-4kh\cosh(kh) + \sinh(3kh) + \sinh(kh) + 8(kh)^{2}\sinh(kh)\right]}{8\cosh^{3}(kh)}$$
$$\cdot \left[2kh + \sinh(2kh)\right] - \frac{kh\tanh(kh)}{2\cosh^{2}(kh)}$$
(3-4-2)

$$f_{2}(kh) = \frac{\sec h^{2}(kh)}{6[2kh + \sinh(2kh)]^{3}} \cdot \{8(kh)^{4} + 16(kh)^{3} \sinh(2kh) - 9 \sinh^{2}(2kh) \cosh(2kh) + 12(kh) \\ \cdot [1 + 2 \sinh^{4}(kh)][kh + \sinh(2kh)]\}$$
(3-4-3)

式中 Φ 為流速勢, $\nabla = (\partial/\partial x, \partial/\partial y)$ 為水平方向梯度因子, (x, y) 為 水平座標, t 為時間因子, c 為波速, c_g 為群波波速, g 為重力加 速度, $k = 2\pi/L$ 為週波數, ω 為角頻率, L 為波長, h 為水深, f_1 及 f_2 為底床曲率及底床斜率平方項係數。

對於式 (3-4-1) 所描述的波浪變形,只涵蓋波浪未碎波前之波形

變化,若考慮波浪於近岸之碎波變形,一般加入波浪能量消散 (wave energy dissipation) 於式 (3-4-1) 中處理碎波後的波形,即

$$-\frac{\partial^2 \Phi}{\partial t^2} + \nabla \cdot (cc_g \nabla \Phi) + cc_g k^2 [(1 + if_d) - \omega^2] \Phi + [f_1(kh)g \nabla^2 h + f_2(kh)(\nabla h)^2 gk] \Phi = 0$$
(3-4-4)

式中 $i=\sqrt{-1}$ 。式 (3-4-4) 中的能量消散項 f_d ,採用 Isobe 等人 (1987) 建議

$$f_d = \frac{5}{2} \tan \beta \sqrt{\frac{1}{kh}} \sqrt{\frac{\gamma - \gamma_r}{\gamma_s - \gamma_r}}$$
(3-4-5)

$$\gamma_r = 0.135$$
 (3-4-6)

$$\gamma_s = 0.4 \cdot (0.57 + 5.3 \tan \beta) \tag{3-4-7}$$

$$\gamma = |A| / h \tag{3-4-8}$$

$$\gamma_b = 0.53 - 0.3 \exp(-3\sqrt{h/L_0}) + 5 \tan^{3/2} \beta \exp[-45(\sqrt{h/L_0} - 0.1)^2]$$
(3-4-9)

其中 $\tan \beta$ 為海床坡度,A 為波浪之振幅, L_0 為深海波長。

雙曲線型緩坡方程式,在處理邊界上較為繁複,故文中擬依 Mei (1983) 之建議,將一緩慢時間變量引入緩坡方程式中,其變量為 $\bar{t} = \varepsilon t$ (3-4-10)

 \bar{t} 為緩慢時間變量, ε 為攝動參數 (perturbation coefficient), 且 $\varepsilon \ll 1$ 。根據式 (3-4-10),則流速勢可進一步寫成

$$\Phi(x, y, t) = \overline{\psi}(x, y, \overline{t})e^{-i\omega t}$$
(3-4-11)

式中 [₩] 為加入攝動參數之流速勢。將式 (3-4-11) 代入式 (3-4-4), 並將二階微小量省略,只保留一階以下各項,則可得一個新的時變性 拋物線型緩坡方程式 (time-dependent parabolic mild-slope equation),

3-62

$$-2\omega i \frac{\partial \overline{\psi}}{\partial t} = \nabla \cdot (CC_g \nabla \overline{\psi}) + cc_g k^2 (1 + if_d) \overline{\psi} + [f_1(kh)g \nabla^2 h + f_2(kh)(\nabla h)^2 gk] \overline{\psi}$$
(3-4-12)

上式能降低矩陣之維度,降低數值計算之時間。為簡化式 (3-4-12) 之 控制方程式,文中引用 Radder (1979) 之尺度因子,如式 (3-4-13) 所 示:

$$\overline{\psi} = \frac{\phi}{\sqrt{CC_g}} \tag{3-4-13}$$

則式 (3-4-12) 可簡化為式 (3-4-14)

$$-\frac{2\omega i}{CC_{g}}\frac{\partial\phi}{\partial t} = \nabla^{2}\phi + k_{c}^{2}\phi$$
(3-4-14)

其中

$$k_{c} = k^{2} (1 + if_{d}) - \frac{\nabla^{2} \sqrt{CC_{g}}}{\sqrt{CC_{g}}} + \frac{[f_{1}g\nabla^{2}h + f_{2}(\nabla h)^{2}gk]}{CC_{g}}$$
(3-4-15)

模式所採用之數值方法為交替方向隱式法 (Alternating Direction Implicit Method), 簡稱 ADI 法。波場差分網格示意圖, 如圖 3.4-1 所示。其控制方程式式 (3-4-14) 的數值差分式如下:

$$f_{p,q} \frac{\phi_{p,q}^{n+1/2} - \phi_{p,q}^{n}}{\frac{1}{2}\Delta t} i = \delta_{x}^{2} \phi_{p,q}^{n+1/2} + \frac{1}{2} (k_{c}^{2})_{p,q} \phi_{p,q}^{n+1/2} + \delta_{y}^{2} \phi_{p,q}^{n} + \frac{1}{2} (k_{c}^{2})_{p,q} \phi_{p,q}^{n}$$
(3-4-16)



圖 3.4-1 波場模式格網示意圖

$$f_{p,q} \frac{\phi_{p,q}^{n+1} - \phi_{p,q}^{n+1/2}}{\frac{1}{2}\Delta t} i = \delta_x^2 \phi_{p,q}^{n+1/2} + \frac{1}{2} (k_c^2)_{p,q} \phi_{p,q}^{n+1/2} + \delta_y^2 \phi_{p,q}^{n+1} + \frac{1}{2} (k_c^2)_{p,q} \phi_{p,q}^{n}$$
(3-4-17)

$$f_{p,q} = -\frac{2\omega}{(CC_g)_{p,q}}$$
(3-4-18)

$$\delta_x^2 \phi_{p,q}^n = \frac{\phi_{p-1,q}^n - 2\phi_{p,q}^n + \phi_{p+1,q}^n}{\Delta x^2}$$
(3-4-19)

$$\delta_{y}^{2}\phi_{p,q}^{n} = \frac{\phi_{p,q-1}^{n} - 2\phi_{p,q}^{n} + \phi_{p,q+1}^{n}}{\Delta y^{2}}$$
(3-4-20)

式 (3-4-16) 至式 (3-4-20) 中,下標 p 代表 x 軸方向的第 p 個格 點,下標 q 代表 y 軸方向的第 q 個格點,上標 n 代表時間, Δt 代表差分時間段, Δx 、 Δy 分別為 x、y 軸之差分間距。

由於所選取的差分方法為隱式法,所以於計算上無顯式法求解時 有著穩定度 (stability) 的問題。上述之數值方法經 Von Neumann's 穩定度分析,設

$$\phi_{p,q}^{n} = \xi^{n} e^{i\alpha p\Delta x} e^{i\beta q\Delta y}$$
(3-4-21)

分別代入式 (3-4-16) 及式 (3-4-17) 可得

$$\xi_{1} = \frac{f_{p,q}i + \left[\frac{\Delta t}{4}(k_{c})_{p,q} - \frac{2\Delta t}{\Delta y^{2}}\sin^{2}(\frac{\beta\Delta y}{2})\right]}{f_{p,q}i - \left[\frac{\Delta t}{4}(k_{c})_{p,q} - \frac{2\Delta t}{\Delta x^{2}}\sin^{2}(\frac{\alpha\Delta y}{2})\right]}$$
(3-4-22)
$$\xi_{2} = \frac{f_{p,q}i + \left[\frac{\Delta t}{4}(k_{c})_{p,q} - \frac{2\Delta t}{\Delta x^{2}}\sin^{2}(\frac{\alpha\Delta y}{2})\right]}{f_{p,q}i - \left[\frac{\Delta t}{4}(k_{c})_{p,q} - \frac{2\Delta t}{\Delta y^{2}}\sin^{2}(\frac{\beta\Delta y}{2})\right]}$$
(3-4-23)

式 (3-4-22) 及式 (3-4-23) 為擴大因子 (amplification factor)

$$|\xi| = |\xi_1 \xi_2| = 1 \tag{3-4-24}$$

上式證明利用上述之數值方法去求解方程式可獲得穩定 (unconditionally stable)的結果。

對於波浪通過計算邊界所需給定的條件,於模式中則是採用幅射 邊界 (radiation boundary condition) 來加以處理。其邊界條件可分為 完全吸收、部分吸收邊界條件及給定邊界條件。其邊界條件可分為完 全吸收、部分吸收邊界條件及給定邊界條件。

I. 吸收及部分吸收邊界條件 (fully and partial absorption boundary condition)

對於波浪通過邊界時,所使用的邊界條件若無任何反射波浪產 生,則此邊界將波浪完全吸收,此邊界條件為完全吸收邊界條件 (fully absorbed boundary condition)。若於邊界上只吸收部份的的波浪 能量,則稱為部份吸收邊界 (partial absorption boundary condition), 其數學式如下式

$$\frac{d\phi}{dt} = \alpha \frac{\partial \phi}{\partial t} + C \frac{\partial \phi}{\partial r} = 0 \quad , \quad \underline{\pounds} \partial B$$
(3-4-25)
上式中 α 為吸收係數 (absorption coefficient)。假設 $\alpha = 1$,則波浪 完全通過邊界;若 $\alpha = 0$,則於邊界上產生全反射;若 $0 < \alpha < 1$,則 為部份吸收邊界,式中 α 值的決定,需依邊界上的物理特性加以決 定。r 為波浪的路徑。利用 $r = |r| = x \cos \theta' + y \sin \theta'$ 之關係, θ' 為波浪 於邊界上的角度。則上式關係可進一步表示

$$\frac{\partial r}{\partial x} = \cos \theta'$$
, $\frac{\partial r}{\partial y} = \sin \theta'$ (3-4-26)

代入式 (3-4-25) 可得 x 方向的邊界條件為

$$\frac{\partial \phi}{\partial x} \mp i k \phi \cos \theta' = 0$$
, $\mathcal{B}_{x\pm}$ (3-4-27)
 $= t (3 4 27) + \partial \mathcal{B}_{x} + x + h \phi \partial \partial \mathcal{B}_{x} = 0$ 同理可知,對於波浪通過垂直

式 (3-4-27) 中 \mathcal{O}_x 為 x 軸的邊界。同理可知,對於波浪通過垂直 於 y 軸的幅射邊界 \mathcal{O}_y ,可得

$$\frac{\partial \phi}{\partial y} \mp ik\phi \sin \theta' = 0 \quad , \quad \partial B_{y\pm}$$
 (3-4-28)

由於在數值模式計算時,無法先得知波浪入射邊界的夾角 θ', 故文中利用數值方式疊代求解,將邊界角度疊代至收斂,此一處理方 式較能適用於大角度波浪入射之條件 (Hsu 和 Wen, 1999)。

II. 給定邊界條件 (given boundary condition)

當波浪入射遇結構物所產生的反射波浪通過邊界時。於離岸邊界 上包含有入射波波場及反射波波場。由於入射波場為已知,而反射波 波場未知且為離岸方向,若波浪沿^x方向正向入射及反射,其邊界條 件可以下式表示:

$$\frac{\partial \phi}{\partial x} = ik(\phi_i - \phi_r) = \pm ik_x \phi + 2ik_{xi}\phi_i, \quad \partial B_{\pm}$$
(3-4-29)

式中 ϕ_i 表示為正 x 方向的入射波, ϕ_i 表示為負 x 方向的反射 波。

III. 收斂條件

對於本模式所採取的收斂條件為殘差小於 ε 時為其收斂條

件。其殘差表示式如式 (3-4-30) 所示:

$$\varepsilon = \frac{\sqrt{\sum_{p} \sum_{q} ABS(\phi_{p,q}^{n} - \phi_{p,q}^{n-1})^{2}}}{\sum_{p} \sum_{q} ABS(\phi_{p,q}^{n})}$$
(3-4-30)

此模式計算時,時間的變化 (Δt) 為疊代的參數指標,且此參數為影響其收斂速度的重要參數。 Δt 參數的型式如下:

$$\Delta t = N \frac{2\omega}{CC_g} \Delta x^2 \tag{3-4-31}$$

其中 N 為無因次參數,其值界於 $O(1) \sim O(10)$ 之間。

3.4.2 模式驗證

為驗證文中使用之波場模式,在計算通過陡變地形的適用性,本 文選定 Reniers 和 Battjes (1997) 針對規則波所做的實驗數據進行比 對。其試驗地形為距沙洲地形之混凝土斜坡進行,底床坡度為 1:20, 在其上方加一高度為 0.1 公尺之高斯分佈 (Gauss Distribution) 斷 面,如此將造成沙洲至外海的底床坡度為 1:8,而在向岸線的底床坡 度為 1:10,如圖 3.4-2 所示。入射波浪條件為波高 (H_0) 0.08m,週期 (T) 1.0 sec,入射角度 (θ_0) 30°。圖 3.4-3 為運用本文波浪模式計算波 浪通過沙洲地形與實驗值及傳統緩坡方程式的比較結果。圖中顯示: 當波浪通過沙洲地形時將會碎波,而在通過沙洲底部時將重新被建 立,直至岸線處會再次碎波,並產生溯升。由於延伸緩坡方程式中, 對於底床地形的非線性影響項加以考慮,故對於陡變地形的波高分佈 較傳統緩坡方程式為佳。



圖 3.4-3 波浪通過陡變地形波高斷面分佈與 Reniers and Battjes (1997) 試 驗比較

3.4.3 國內七大港近岸波場計算

為探討近岸波浪模式應用於台灣海域計算之可行性,本計畫以國 內七大港為目標,配合 3.1 節之風浪模式推算結果,選取民國 90 年 6 月 22 日至 24 日間,侵台之奇比颱風,及民國 93 年 8 月 24 日至 26 日間,侵台之艾利颱風,作為模式波浪之輸入條件,模擬兩場颱風作 用下,國內七大港附近海域之近岸波場變化。

七大港之地理位置如圖 3.4-4 所示,由台灣西南部依順時針方 向,分別為高雄港、安平港、台中港、台北港、基隆港、蘇澳港及花

蓮港,圖 3.4-5 至圖 3.4-11 為各港區附近海域之水深分佈圖。高雄港 計算範圍,沿岸南起高屏溪口北側,北迄一港口外海處,全長20公 里,離岸9公里,約至水深35m處。安平港計算範圍,沿岸南起二 仁溪口北側,北迄鹽水溪口南側,全長10公里,離岸5公里,約至 水深 20m 處。台中港計算範圍,沿岸南起大肚溪口北側,北迄番仔 寮,全長14公里,離岸6.4公里,約至水深25m處。台北港計算範 圍,沿岸南起林口灰塘,北迄淡水河口北側,全長14公里,離岸5 公里,約至水深 25m 處。基隆港計算範圍,沿岸西起澳底漁港,東 迄和平島東側,全長7公里,另因龜山島對於基隆港附近海域之近岸 波浪,會產生遮蔽效應,計算時應將龜山島包含至計算領域內,故離 岸至外海 10 公里,水深約 130m 處。蘇澳港計算範圍,沿岸北起北 方澳北侧,南迄南方澳南侧,全長8公里,離岸6公里,約至水深 80m 處。花蓮港計算範圍,沿岸北起奇來鼻燈塔南側,南迄吉安溪口 北側,全長8公里,離岸3.2公里,約至水深120m處。各港域計算 例採用之水深資料、模式計算相關條件及計算時間詳列於表 3-4-1 至 表 3-4-3。

計算例	水深資料
高雄港	民國 88 年實測
安平港	民國 92 年實測
台中港	民國 90 年實測
台北港	民國 92 年實測
基隆港	海軍海洋量測局民國 87 年發行之基隆港附近水道圖編號 0353 海軍海洋量測局民國 86 年發行基隆港水道圖編號 0353A
蘇澳港	民國 92 年實測 (港域) 國科會海洋科學研究中心之台灣附近海域海底地形第六版
花蓮港	民國 92 年實測 國科會海洋科學研究中心之台灣附近海域海底地形第六版

表 3.4-1 水深資料表



圖 3.4-4 國內七大港地理位置圖(國立中央大學太空及遙測研究中心, 2000)

計算例		計 算 格 網 (10m×10m)	計 算 時 間 (min)	波 高 (m)	週期 (sec)	波向
古井洪	奇比		313	2.24	6.71	S16.4° W
向雄沧	艾莉	901×2001	301	1.71	7.12	S41.7° W
它亚洪	奇比	501 × 1001	228	2.26	6.39	S17.6° W
又一心	艾莉	501×1001	200	2.08	6.94	S46.6° W
台中法	奇比	631×1/01	268	0.46	5.01	S55.6° W
日一心	艾莉	051×1401	232	2.57	6.50	N6.9° E
白北法	奇比	501 × 1401	209	1.28	8.19	N29.7° W
D JU/8	艾莉	501 × 1401	222	3.07	7.18	N6.5° W
其欧洪	奇比	1001×701	207	2.25	8.74	N30° W
至僅心	艾莉	1001 × 701	211	3.45	8.32	N38.9° E
蘇澜洪	奇比	601 × 801	178	3.22	8.50	S39° W
<i>▶</i> ↑ <i>八</i> २ <i>/</i> ℃	艾莉	001×001	174	3.34	8.53	E18.2° N
花荡洪	奇比	321×801	185	2.78	8.76	S48° E
化进心	艾莉	521×601	171	3.40	8.61	E20.9° N

表 3.4-2 模式計算條件表

圖 3.4-12 至圖 3.4-18 分別為高雄港、安平港、台中港、台北港、 基隆港、蘇澳港及花蓮港,在奇比颱風作用下之近岸波場分佈圖,而 圖 3.4-19 至圖 3.4-25 則分別為高雄港、安平港、台中港、台北港、 基隆港、蘇澳港及花蓮港,在艾莉颱風作用下之近岸波場分佈圖。由 圖中可知,波高隨著波浪向岸傳遞而有逐漸變大的現象,當到達更近 岸時則開始碎波,而在各港口之下游側則會有一片遮蔽區形成,顯示 模式適用於各港區之近岸波場計算。值得注意的是,在台北港計算例 中的林口灰塘北側外海處,以及基隆港計算例中的龜山島與和平島 間,皆有淺礁地形分佈,因此波浪在淺礁的下游側會有聚焦的現象, 波高明顯增大,而在圖 3-4-16 (基隆港)、3-4-19 (高雄港)、3-4-20 (安 平港) 及 3-4-24 (蘇澳港) 中,因波浪入射方向恰面對港池開口,故 在部分的港區範圍內,會有波高較大的情形發生。整體而言,七大港 之防波堤配置,皆能有效地避免颱風對港域內部造成直接的侵襲。 在計算時間方面,14 個計算例之平均計算時間約在 200 分鐘左 右,一般而言,計算時間與計算格網數目成正比,然近岸波場模式計 算時,因邊界上的波浪角度未知,因此必須利用疊代的方式加以處 理,故格網數目較少的計算例,有時會較耗時。







圖 3.4-7 台中港附近海域地形水深圖



圖 3.4-8 台北港附近海域地形水深圖





圖 3.4-10 蘇澳港附近海域地形水深圖



圖 3.4-11 花蓮港附近海域地形水深圖







圖 3.4-13 奇比颱風作用下安平港附近海域近岸波場分佈圖 $(H_0 = 2.26, T_0 = 6.39)$



 $(H_0 = 0.46 , T_0 = 5.01)$



圖 3.4-15 奇比颱風作用下台北港附近海域近岸波場分佈圖

 $(H_0 = 1.28 , T_0 = 8.19)$



圖 3.4-16 奇比颱風作用下基隆港附近海域近岸波場分佈圖 $(H_0 = 2.25, T_0 = 8.74)$



 $(H_0 = 3.22 , T_0 = 8.50)$



圖 3.4-18 奇比颱風作用下花蓮港附近海域近岸波場分佈圖 $(H_0 = 2.78, T_0 = 8.76)$



 $(H_0 = 1.71 , T_0 = 7.12)$





 $(H_0 = 2.57 , T_0 = 6.50)$



圖 3.4-22 艾莉颱風作用下台北港附近海域近岸波場分佈圖 $(H_0 = 3.07, T_0 = 7.18)$



圖 3.4-23 艾莉颱風作用下基隆港附近海域近岸波場分佈圖 $(H_0 = 3.45, T_0 = 8.32)$



圖 3.4-24 艾莉颱風作用下蘇澳港附近海域近岸波場分佈圖 $(H_0 = 3.34, T_0 = 8.53)$



圖 3.4-25 艾莉颱風作用下花蓮港附近海域近岸波場分佈圖 $(H_0 = 3.40, T_0 = 8.61)$

3.5 各類波浪模式之比較

針對 WAM 風浪模式、SWAN 風浪模式、定點類神經網路水位模式、定點風 域推算半經驗颱風波浪模式及近岸波浪模式之各模式優缺點與條件限制綜合成 表 3.5-1 來相互比較與探討。

在全域風浪模式上,WAM 模式所使用的基本方程式為波浪能量平衡方程 式,此方程式能描述方向波譜在時間及空間領域的變化過程,這些變化過程包括 風傳遞到波浪的波能輸入條件、白沫效應、底床摩擦和波、波之非線性交互作用; 而 SWAM 模式具有第三代風浪模式的特徵,而在能量成長及消散項的參數選擇 上比其他模式更具彈性,可以計算波浪在時間與空間領域中之傳遞、淺化、波與 波之間的非線性交互作用、波浪受風之成長、碎波與底床造成波浪能量衰減及波 浪受到海流與地形變化而產生之頻率位移與折射,因此模式具有預報近岸海域風 浪之功能。

因此應用 WAM 模式能快速模擬風浪能力與 SWAN 模式能解析近岸較小 校格網之功能,利用兩者相互配合模擬海面風浪,使用 WAM 模式模擬大範圍 海域風浪演變,利用 SWAN 模式內插 WAM 模式所計算出來的二維頻譜,獲 得小範圍 SWAN 模式所需之邊界入射條件,使用巢狀網格進行計算,可清楚模 擬出颱風波浪於近岸處的分佈情形。WAM 模式具有模擬深水波浪的能力,經內 插所得巢狀格網的邊界條件亦具有相當的準確度;較細格網能滿足近岸複雜曲折 的地形,配合 SWAN 模式模擬近岸波浪的能力,能使台灣附近海域波浪推算更 為精準。在二個模式的配合下,可獲得較全面性的推算結果,但此模式需要有輸 入精確的風場資料,才能獲致準確的風浪推算。

類神經網路預報模式系統的主要核心,採用類神經網路理論及模糊理論合併 應用。類神經網路具備著一些優良的特性其中包括(1)高速的計算能力(2)自 我學習能力(3)高容量的記憶力(4)容錯的能力。倒傳遞類神經網路的總體運 作學習方式有兩種,一為學習過程,就是網路依既定的學習演算法,從使用的輸 入資料中學習,並藉以調整網路連結的加權值,另一種為回想過程,網路依照設 定的回想法則,以輸入資料來決定網路的輸出值並進行驗證的工作。對於推算結 果準確度提升方式將分為兩個方向,一是將颱風風場模式與陸地間互動關係進行 分析,修正影響風場變化的方式,另一個方向為多方收集颱風波浪資料,藉由學 習的過程改善類神經網路的推算精確度。

類神經波浪推算模式的修正歸納出兩個方向,一是藉由已經發生過的颱風加

入學習資料中,增加模式學習的經驗藉以修正陸地效應與特殊路徑或行為的颱風 波浪,這個方法受限制於必須有足夠學習資料,當資料不足時此方法只適合經過 類似學習經驗的颱風事件。第二個修正方向是選用正確、完整的颱風風場分佈 外,修改類神經網路結構增加類神經網路記憶與模擬的能力。

配合淺海中之風浪關係、海底摩擦之影響、湧浪之推算方式及碎波後波浪之 計算,提出移動風域數值推算模式,而定點風域推算半經驗颱風波浪模式即是依 上述原理以及 Breteschneider 參數法(1958)、井島武士之追蹤法(1961)、湯麟武 (1970)之移動風域數值推算法及梁乃匡(1993)之颱風湧浪預報法等建立改良而 成。

由於移動風域數值推算模式係假設颱風移動方向不變(即直線行進路徑),推 算各方向吹風距離線上颱風波浪之大小及週期。雖然定點風域推算半經驗颱風波 浪模式不若 WAM 及 SWAN 之全面性,相較於 WAM 及 SWAN 等二維波浪模式, 本模式具有運算快速之特點,因此模式操作可依中央氣象局所發佈的即時颱風資 料,模擬各種可能的行進路徑及颱風移動速度,推算各港口颱風波浪大小,於海 岸防災預報系統上,對於侵台颱風警報本模式可較迅速提供即時之颱風波浪預警 訊息。但因受限於推算模式系假設颱風移動方向不變(即直線行進路徑),因此對 於部分颱風詭譎的行徑,模式所模擬之颱風路徑必須同時考量颱風之歷史路徑、 颱風中心位置及推算點位置等因素,方可避免數值模擬結果出現與事實不相符之 假象結果。

綜觀以上模式,在颱風路徑離開台灣有相當距離時,預報模式大都能符合實 測波浪趨勢,但在颱風接近台灣陸地時,由於風場結構受到陸地影響產生複雜的 變化,增加預測的不穩定性,潮、波、流與風的資料結構與正確性,對於各預測 模式亦會造成相當之影響,因此對於海洋物理現象觀測站的選定與所呈現的資 料,必須更具代表性與正確性,而為強化預報之精神,對於連續性之即時資料取 得管道亦是本計劃之關鍵。

3-85

表 3.5-1 各類波浪模式之綜合條件比較表

模式的	条件	模式類型	應用說明
		WAM 風浪模式	無法計算近岸海域,無繞射效應。
		CIVAN II II II II II II	無法計算結構物附近波浪場,無反射效
		SWAN 風浪榠式	應。
		近岸波浪模式	網格甚小計算時間較長
			熱帶氣旋發展成為颱風後進行推算,並
			假設颱風風場分佈與風場模式計算結果
限制	刮		相似。
		定點類神經網路波浪模式	模式每次計算單一場颱風,對於兩場颱
			風同時作用的操作未經測試修正。
			颱風風場分佈與對波浪作用不考慮陸地
			所產生的影響。
		定點風域推算半經驗颱風	屬於線風域推算模式,故無法考慮地形
		波浪模式	變化所產生的折繞射現象。
			模擬期間 8 個測站,WAM 模式之波高
		WAM 風浪模式	平均模擬誤差為 0.33 公尺,週期為 1.14
			秒。
			模擬期間8個測站,SWAN 模式之波高
		SWAN 風浪模式	平均模擬誤差為 0.30 公尺,週期為 1.28
			秒。
		近岸波浪模式	得到港內附近的波高值(模式解析度高)
精质	吏		推算位置為觀測站附近海域。
		定账稻油巡细政证泡档式	推算時間的刻度為小時。
		人而规作还附近极化扶工	推算結果示性波高單位為公分、示性週
			期單位為秒。
			最大示性波高推算結果以台灣東部海域
		定點風域推算半經驗颱風	推算結果誤差較小(均方根誤差值小於
		波浪模式	0.5m),西部海域則受到陸地及狹風域之
			影響誤差較大。
			可快速推算大範圍風浪變化,具有風成
優點	沾	WAM 風浪模式	長、消散與非線性效應,亦可計算波浪
			受水深影響所產生的折射現象。

		採用二階隱式積分,可使用較大之計算				
		時距,可解析格網密度較高之風浪變				
	OWAN FIGHT L	化。深水處之風成長、消散與非線性效				
	SWAN 風浪榠式	應外,在淺水處亦可計算三波波非線性				
		效應與波浪碎波現象,亦可計算含流之				
		波浪場變化。				
	近岸波浪模式	1.可直接得全港區的波浪變化。				
		適合近岸、小尺度區域、環境特殊海域。				
		模式對非線性、複雜的關係具有良好的				
		模擬能力。				
	定點類神經網路波浪模式	模式建構快速、容易。				
		模式具有學習、修正的能力。				
		計算速度快。				
		計算成本低。				
		1.具有運算快速以及模式所需輸入資料				
	它即日比妆符业领队邸日	及參數較少。				
	火 點風或推昇干經驗颱風 油油描書	2.於颱風侵台時本模式可提供即時之颱				
	波浪侠式	風波浪預警訊息,有利於海岸防災預警				
		作業。				
	WAM 同泊档子	格網解析度較低,無法計算含流之波浪				
	WAINI風水探式	場。				
	SWAN 風浪模式	計算較費時,所需電腦系統等級較高。				
	近岸边浪棋士	1.網格點解析度甚細。計算時間較長。				
	过 斤	2.輸出輸入檔案較大				
		模式需要足夠的學習資料進行學習與模				
舟 聖	定账稻油巡细政油泡档式	擬。				
	人而现什还啊哈伋很保氏	模式推算結果或解答,屬於滿意解而非				
		精確解。				
		1.以模型颱風推算颱風波浪,必須藉由				
	定野国城拚質坐經齡船国	實測資料率定相關參數,以增進模式推				
	· 沈浪描式	算之精度。				
	成低供入	2.推算點之波高及週期時序資料並非代				
		表海面上實際之風浪。				
輸入資料	WAM 風浪模式	地形與風之格網資料。				
		地形與風之格網資料,與邊界上之入射				
	SWAN 風浪模式	二維波譜 (此部份可由 WAM、NWW3				
		或 SWAN 模式提供)。				

	六匹子已在七	1.外海入射波之波高、週期及波向。
	近年波浪模式	2.港區水深、岸壁反射率等。
		觀測站位置
	它则打动。一个多个	颱風發生時間。
	火 品 類 仲 經 網 哈 波 很 民 式	颱風中心位置、路徑。
		颱風近中心最大風速。
		1.颱風資料包括颱風位置(經、緯度)、颱
	宁野国坛按管半领卧毗国	風中心氣壓(Pc)、颱風移動速度(VF)與行
	火 ····································	徑方向(θ _F)等。
	波很快式	2.推算點位置(經、緯度)、吹風距離線
		方向及水深資料、最大吹風距離等。
	WAM 国泡描卡	可輸出格網點上二維波譜,示性波高,
	WAINI風很快式	平均週期,平均波浪角度等。
	SWAN 国语描卡	可輸出格網點上二維波譜、示性波高,
	SWAN 風水供式	平均週期,平均波浪角度等。
於山咨州	近岸波浪模式	全區域之波高資料(m)
荆 山 貝 //		觀測站附近海域:
	定點類神經網路波浪模式	示性波高(H1/3)
		示性週期(T1/3)
	定點風域推算半經驗颱風	各吹風距離線上推算點之示性波高及週
	波浪模式	期,以及最大示性波高及週期

第四章 水位模式

水位變化的部分主要包含週期性的天文潮(潮汐部分)及突發性 的氣象潮(風暴潮部分)。潮汐模式在國外已有許多年的發展,同時 也發展的很完善,國內許多單位使用多年前由美國學者劉肖孔博士所 建置的潮汐模式,目前則缺乏較為先進大範圍的潮位預報模式來推算 整個台灣海域的水位變化;風暴潮部分目前國內大部分還是採用單點 的暴潮偏差來做預報,有些顧問公司或研究單位引進美國防災總署 (FEMA)所發展的風暴潮模式,或是加以改進以非規則性網格計 算,期能改進預報的準確度。因此,本研究規劃進行三種型態的全域 水位預報模式,一方面沿用國內的傳統方法將天文潮與氣象潮的模式 分開建置執行,再將其結果透過程式結合作為潮位預報的資訊,另一 方面引用歐美的先進預報模式的作法,將天文潮與氣象潮在全域水動 力模式內做動態耦合,建立一個潮汐耦合風暴潮的水位預報模式,以 提供決策機關作為防災的重要資訊,但是先決條件是需要中央氣象局 能夠提供即時全域動態氣象預報資料,水位預報模式才能達成理想的 功能。同時也使用類神經網路來模擬水位,比較不同計算方法的結 果,最後比較這幾種模式的優劣。

4.1全域天文潮模式

4.1.1模式理論介紹

天文潮(潮汐)是由於月球和太陽等天體對地球各處引力不同 所引起的水位、地殼和大氣的週期性升降現象,海面上升時稱為漲潮 (flood);海面下降時稱為退潮或落潮(ebb)。由於潮汐的升降有其 一定頻率,可藉由長期收集潮位資料,利用調和分析得到各分潮之振 幅與遲角(Phase lag),再將分析結果重組以預測未來的潮位變化。 然而此法需要當地之長期觀測資料,對於無法取得潮位資料(無潮位 站)的地方而言,潮位變化並無法得知。為了解各地潮汐變化,天文 潮模式的發展與建立即可補足傳統觀測無法涵蓋的部份,藉由基本的 水動力方程式,並利用有限差分的方法,與適當的邊界條件,經過率 定後的模式結果即可提供模式範圍中每一點之潮位時序變化,模式的 二維基本動力方程式簡化如下:

$$\frac{\partial \zeta}{\partial t} = -(R\cos\phi)^{-1} \left[\frac{\partial}{\partial \chi} (H\overline{u}) + \frac{\partial}{\partial \phi} (H\cos\phi\overline{v}) \right]$$
(4.1-1)

$$\frac{\partial \overline{u}}{\partial t} = f\overline{v} - (R\cos\phi)^{-1} \left[g \frac{\partial \zeta}{\partial \chi} + \rho_0^{-1} \frac{\partial P_a}{\partial \chi} \right] + H^{-1} \left[F_s - F_B \right]$$
(4.1-2)

$$\frac{\partial \overline{v}}{\partial t} = -f\overline{u} - R^{-1} \left[g \frac{\partial \zeta}{\partial \phi} + \rho_0^{-1} \frac{\partial P_a}{\partial \phi} \right] + H^{-1} \left[G_s - G_B \right]$$
(4.1-3)

其中的變數與參數分別為

く:水位

- *ū*、*v*:水平深度平均流速
- χ 、 ϕ :模式之橫(經度)縱(緯度)座標
- H:水深
- ^f:科氏力參數
- ⁸:重力加速度
- R:地球半徑
- F_s 、 G_s : 風速造成之剪應力
- F_{B} 、 G_{B} :底床摩擦力
- P_a :大氣壓力

如考慮三維方向的變化(加入垂直變化),則

 $u = \overline{u} + u_r$, $v = \overline{v} + v_r$

(4.1-4)

^{*u_r*}與^{*v_r*}為垂直剖面水平流速的變化, u 與 v 則為水平流速(包含 三維變化), 而^{*u_r*}與^{*v_r*分別為}

$$\frac{\partial u_r}{\partial t} = -L(u) + fv_r + \frac{uv\tan\phi}{R} - \Pi_{\chi} + D(u) - H^{-1} \left[F_s - F_B \right]$$
(4.1-5)

$$\frac{\partial v_r}{\partial t} = -L(v) - fu_r - \frac{u^2 \tan \phi}{R} - \Pi_{\phi} + D(v) - H^{-1} \left[G_s - G_B \right]$$
(4.1-6)

其中,

$$L(u)$$
、 $L(v)$:對流項 $D(u)$ 、 $D(v)$:擴散項 Π_{x} 、 Π_{ϕ} :浮力項

4.1.2模式建立及驗證

為了解台灣周圍潮汐變化與西太平洋海域流場分布概況,並考 慮颱風對其影響,模式範圍必須包含西太平洋與南海海域,因此天文 潮模式的範圍亦必須包含這些區域,以利暴風潮模式耦合計算。模式 範圍與地形變化如圖 4.1-1,適當的邊界資料將決定模式模擬的結 果,一般來說,如能取得實測值作為邊界驅動,模式應能得到相當不 錯的結果,但考量現實狀況下,現場實測無法提供所有邊界點的資 料,因此天文潮模式的邊界初步將利用 Global Ocean Model (Schwiderski, 1982) 計算結果內插得出。模式結果將配合量測的資料 一併分析,作為模式的驗證,並利用比較結果逐步調整適當的邊界設 定,以得到較佳的潮位結果。

模式設定僅以水動力計算,模式格點大小為 10'× 10',邊界僅 以東邊深海處與南邊作為驅動,北邊以自由邊界條件(Free flux)設 定,西邊為陸地,東側與南側以8個分潮(四個全日潮及四個半日潮) 作為驅動的邊界條件,溫鹽的計算在此暫不予考慮。

模式計算時間為期一年,在模式真正模擬前先以相同邊界條件

進行一段時間的計算,使流場與水位變化從初始條件達到穩定的計算 流場做為模擬的初始條件,目的是讓模式中計算變數能以恰當的初始 條件開始計算,此後計算之時序變化可作為模式真正模擬的結果,模 擬變數僅包含水位與流場的變化。由於僅用潮汐作為邊界驅動,如僅 用單一分潮驅動,在模式計算一段時間後,所有計算點將重複該分潮 之水位變化,藉此可用以計算模式的收斂時間,根據八個單一分潮分 別作為驅動,並計算其潮周間之水位變異均方根(RMS),由圖 4.1-2 可知模式約於計算開始第 10 天後之結果方達收斂,表示模式的初始 驅動時間(Warm-up time)約為 10 天,其後之模擬結果將可利用調 和分析,與台灣沿岸七個港口潮位測站資料分析之調和常數比較,以 作為模式的率定。

在了解模式的收斂情形後,邊界條件同時以八個分潮輸入,模擬 一年後對所有計算點水位變化進行調和分析,作為天文潮模式之初步 結果,模式結果取其主要八個分潮展示,並與實際潮位量測結果分析 之調和常數作一比對,模式與實測之差異性以下式表示:

$$d = \sqrt{(A_m \cos \phi_m - A_o \cos \phi_o)^2 + (A_m \sin \phi_m - A_o \sin \phi_o)^2}$$
(4.1-7)

其中,

 A_m 、 ϕ_m : 模式結果經調和分析所得之分潮振幅與遲角

 A_o 、 ϕ_o : 實測結果經調和分析所得之分潮振幅與遲角

d : 模式與實測調和常數之差異值

模式結果經逐步調整適當的邊界條件後,其調和分析之結果如圖 4.1-3~4.1-10 所示,半日潮中以 M2 之振幅最大,全日潮則為 K1, 台灣沿岸以台中振幅最大, M2 約為 1.8 公尺左右,但與實際測值差 距不大,以下將針對台灣沿岸七個港口測站比對各分潮之結果。



圖 4.1-1 模式範圍與地形



圖 4.1-2 天文潮模式各分潮收斂情形



圖 4.1-3 天文潮模式主要分潮 M2 之振幅與遲角分布



圖 4.1-4 天文潮模式主要分潮 S2 之振幅與遲角分布



圖 4.1-5 天文潮模式主要分潮 N2 之振幅與遲角分布



圖 4.1-6 天文潮模式主要分潮 K2 之振幅與遲角分布



圖 4.1-7 天文潮模式主要分潮 K1 之振幅與遲角分布



圖 4.1-8 天文潮模式主要分潮 O1 之振幅與遲角分布







圖 4.1-10 天文潮模式主要分潮 Q1 之振幅與遲角分布

根據式 4-1.7 可計算模式中各分潮與實測資料之差異,蒐集本所 港研中心資料包含 2001 至 2004 年,為了比較各港口模式結果,資料 的部分以年作為單位進行分析,基本上利用全年資料作為調和分析的 輸入,但某些測站點並無全年資料亦或資料品質不佳,將予以剔除以 維持分析結果品質,大致上所有港口測站至少可分出 39 個分潮,如 有全年資料可分出 61 個分潮,2004 年由於中心資料未齊全,台北港 與安平港的資料短缺,另外,為了補足 2004 年資料長度不足(僅 6~8 月),另引自中央氣象局 6~8 月台灣沿岸資料可供模式比對,另一方 面亦可利用該資料進行實際測站暴潮偏差的計算。表 4.1-1 為本所港 研中心 7 個港口各年之資料密度與調和分析後所得之分潮數量統 計,2004 年氣象局資料因僅有三個月,所能分出分潮數量為 39 個。 圖 4.1-11 至 4.1-18 為模式與 7 個港口各年資料之各分潮比較結果,氣 象局資料調和分析的結果比較則於圖 4.1-19 至 4.1-26 展示,利用式 4-1.7 計算之各年 d 值變化則整理於表 4.1-2,氣象局資料 d 值分布則 於表 4.1-3。

		資	料長度	₹(F	月)		分潮數量(個)									
時間	5	20	01	20	02	2	003	2004	200	L	200	2	20	03	200)4
基隆	ž	8~	12	8~	9	1	~12	6~8	39		39		61		39	
台	ይ	1~	11	4~	12	1	~10	Х	61		61		61		Х	
安平	7	1~	12	4~	12	1	~12	Х	61		61		61		Х	
高な	Ê	1~	12	1~	12	6	~12	6~8	61		61		61		39	
花蓮	Ē	1~	12	1~	12	3	~10	6~8	61		61		61		39	
蘇渡	E	1~	12	1~	12	6	~12	6~8	61		61		61		39	
台中		4~	12	1~	12	1	~12	6~8	61		61		61		39	
表	4.1-	-2 f	各分횎	脉フ	下同源	則立	站模式	計算與	實測は	こ訂	騆和常	數差	異	值d图	歷年	變化
各測	则站	代码	馬與位	置	M2					S	52					
No.	測 站	代 碼	經度	緯 度	2001		2002	2003	2004	2	2001	2002	2	2003	20	04
1	基 隆	KL	121.8	25.4	0.423	5	0.411	0.407	0.415	().106	0.10	1	0.103	0.	089
2	台 北	ТР	121.3	25.2	0.337	,	0.400	0.317	X	().109	0.11	7	0.116	X	
3	安 平	AP	120.0	23.0	0.198	3	0.128	0.135	X	().041	0.00	3	0.004	X	
4	高 雄	KH	120.2	22.6	0.365	,	0.357	0.437	0.014	().152	0.15	4	0.096	0.0	052
5	花蓮	HL	121.7	24.0	0.007	7	0.031	0.028	0.036	().107	0.11	2	0.109	0.	099
6	蘇 澳	SA	121.9	24.7	0.055	5	0.042	0.051	0.036	().112	0.11	1	0.111	0.	097
7	台 中	ТС	120.4	24.3	0.107	7	0.152	0.162	0.121	().127	0.10	7	0.126	0.	089

表 4.1-1 港研中心各年水位資料長度與調和分析所得分潮數量

表 4.1-2 (續) 各分潮於不同測站模式計算與實測之調和常數差異值 d 歷年變化

各測站代碼與位置				置	N2				K2			
No.	測 站	代 碼	經度	緯 度	2001	2002	2003	2004	2001	2002	2003	2004
1	基 隆	KL	121.8	25.4	0.066	0.066	0.063	0.066	0.034	0.033	0.037	0.034
2	台 北	TP	121.3	25.2	0.103	0.114	0.086	Х	0.023	0.037	0.007	Х
3	安 平	AP	120.0	23.0	0.044	0.026	0.025	Х	0.031	0.014	0.015	Х
4	高 雄	KH	120.2	22.6	0.062	0.067	0.110	0.058	0.033	0.034	0.054	0.047
5	花 蓮	HL	121.7	24.0	0.113	0.101	0.109	0.109	0.003	0.004	0.002	0.026
6	蘇澳	SA	121.9	24.7	0.089	0.093	0.093	0.099	0.006	0.005	0.007	0.024
7	台 中	TC	120.4	24.3	0.178	0.215	0.212	0.208	0.026	0.020	0.038	0.078
表 4	+.1-	2(#	涙 ノ ī	ゴカバ	別ルミインド	习测如物	ミン訂昇	一兴貝则	人詞和日	吊驭左约	実11月 0 広	至于愛化
表 ₄ 各涯	+.1- 則站	2(x i代G	_関)「 馬與位	ゴカが置	朝//ミイト K1	<u>,</u> 则如伪	民工计异	-	之詞和 01	吊驭左非	€1110/21	至午愛11
表 ² 各源 No.	+.1- 則站 測 站	2 (<i>i</i> 代 研 碼	_関) 馬與位 經度	」 五 篇 定	K1 2001	2002	2003	2004	之祠小山 O1 2001	书	≝1 <u>目</u> d 胚 2003	至千愛11 2004
表 ² 各源 No.	+. 1-	2 代码 代码 KL	調)「 馬與位 經度 121.8	而了。 置 違 25.4	K1 2001 0.031	2002 0.021	2003 0.025	2004 0.025	之间作日 01 2001 0.031	2002 0.022	2003 0.020	查中愛112 2004 0.021
表 ² 各源 No. 1 2	+.1- 迎測站基隆台北	2 (編 代碼 KL TP	續), 馬與位 經度 121.8 121.3	コガル 置 違 25.4 25.2	K1 2001 0.031 0.027	2002 0.021 0.032	2003 0.025 0.028	2004 0.025 X	〇1 〇1 2001 0.031 0.022	2002 0.022 0.024	2003 0.020 0.023	全中愛北 2004 0.021 X
表 ² 各源 1 2 3	1.	2 (編 代 KL TP AP	編) 馬與位 經度 121.8 121.3 120.0	ゴブ/ 置 25.4 25.2 23.0	K1 2001 0.031 0.027 0.066	2002 0.021 0.032 0.035	2003 0.025 0.028 0.038	2004 0.025 X X	〇1 〇1 2001 0.031 0.022 0.059	x y z ≠ 1 2002 0.022 0.024 0.035	2003 0.020 0.023 0.035	至中愛10 2004 0.021 X X
表 ² 各源 No. 1 2 3 4	1.	2 代码 代 KL TP AP	項) 馬與位 經度 121.8 121.3 120.0 120.2	ゴブァ 置 <u>緯</u> 25.4 25.2 23.0 22.6	K1 2001 0.031 0.027 0.066 0.169	2002 0.021 0.032 0.035 0.167	2003 0.025 0.028 0.038 0.015	2004 0.025 X X 0.043	〇1 〇1 2001 0.031 0.022 0.059 0.113	<pre>x ≠ y ≠ y 2002 0.022 0.024 0.035 0.111</pre>	2003 0.020 0.023 0.035 0.103	2004 2004 0.021 X X 0.028
表 ² 各 No. 1 2 3 4 5	1.	2 代码 代码 KL TP AP KH	編) 馬與位 經度 121.8 121.3 120.0 120.2 121.7	ゴブル 置 <u>緯</u> 25.4 25.2 23.0 22.6 24.0	K1 2001 0.031 0.027 0.066 0.169 0.014	2002 0.021 0.032 0.035 0.167 0.019	2003 0.025 0.028 0.038 0.015 0.013	2004 0.025 X X 0.043 0.019	〇1 〇1 2001 0.031 0.022 0.059 0.113 0.005	x y z i 2002 0.022 0.024 0.035 0.111 0.013	2003 0.020 0.023 0.035 0.103 0.005	2004 2004 0.021 X X 0.028 0.010
表 ⁴ 8 1 2 3 4 5 6	1.	2(AAAAAAAAAAAAAAAAAAAAAAAAAAAAAAAAAAAA	編) 馬與位 經度 121.8 121.3 120.0 120.2 121.7 121.9	「 万」 篇 25.4 25.2 23.0 22.6 24.0 24.7	K1 2001 0.031 0.027 0.066 0.169 0.014 0.023	2002 0.021 0.032 0.035 0.167 0.019 0.021	2003 0.025 0.028 0.038 0.015 0.013 0.022	2004 0.025 X X 0.043 0.019 0.032	 〇1 〇1 2001 0.031 0.022 0.059 0.113 0.005 0.016 	x y z i 2002 0.022 0.024 0.035 0.111 0.013 0.016	2003 0.020 0.023 0.035 0.103 0.005 0.018	2004 2004 0.021 X X 0.028 0.010 0.017

表 4.1-2 (續) 各分潮於不同測站模式計算與實測之調和常數差異值 d 歷年變化

各測站代碼與位置				置	P1				Q1			
No.	測 站	代 碼	經度	緯 度	2001	2002	2003	2004	2001	2002	2003	2004
1	基 隆	KL	121.8	25.4	0.006	0.009	0.001	0.006	0.005	0.014	0.003	0.002
2	台 北	TP	121.3	25.2	0.003	0.008	0.015	Х	0.011	0.010	0.006	Х
3	安 平	AP	120.0	23.0	0.031	0.016	0.013	Х	0.021	0.008	0.009	Х
4	高 雄	КН	120.2	22.6	0.048	0.052	0.043	0.035	0.021	0.020	0.171	0.016
5	花 蓮	HL	121.7	24.0	0.010	0.007	0.004	0.006	0.002	0.002	0.001	0.005
6	蘇 澳	SA	121.9	24.7	0.006	0.006	0.014	0.017	0.004	0.004	0.003	0.016
7	台 中	тс	120.4	24.3	0.005	0.014	0.012	0.019	0.005	0.010	0.008	0.007



圖 4.1-11 各港口實測與模式分年 M2 調和常數比較



圖 4.1-12 各港口實測與模式分年 S2 調和常數比較



圖 4.1-13 各港口實測與模式分年 N2 調和常數比較



圖 4.1-14 各港口實測與模式分年 K2 調和常數比較


圖 4.1-15 各港口實測與模式分年 K1 調和常數比較



圖 4.1-16 各港口實測與模式分年 O1 調和常數比較



圖 4.1-17 各港口實測與模式分年 P1 調和常數比較



圖 4.1-18 各港口實測與模式分年 Q1 調和常數比較



圖 4.1-19 氣象局測站實測與模式 M2 調和常數比較



圖 4.1-20 氣象局測站實測與模式 S2 調和常數比較





圖 4.1-21 氣象局測站實測與模式 N2 調和常數比較



圖 4.1-22 氣象局測站實測與模式 K2 調和常數比較



圖 4.1-23 氣象局測站實測與模式 K1 調和常數比較



圖 4.1-24 氣象局測站實測與模式 O1 調和常數比較



Q1 PHASE(Deg) Q1 AMP(m) 0.0 2004 Mixael 39 0.048 300 0.0 0.00 254 0.00 200 0.025 155 0.02 ODE 100 0.08 0.005

圖 4.1-25 氣象局測站實測與模式 P1 調和常數比較

圖 4.1-26 氣象局測站實測與模式 Q1 調和常數比較

No.	測站	經度	緯 度	M2	S2	N2	К2	K1	O1	P1	Q1
1	將 軍	120.1	23.2	0.041	0.052	0.013	0.021	0.031	0.028	0.022	0.003
2	成 功	121.4	23.1	0.044	0.084	0.124	0.030	0.015	0.007	0.002	0.004
3	綠島	121.5	22.7	0.022	0.098	0.104	0.026	0.023	0.018	0.010	0.007
4	後壁湖	120.8	21.9	0.066	0.074	0.052	0016	0.044	0.032	0.021	0.003
5	花 蓮	121.65	24.0	0.040	0.096	0.116	0.027	0.013	0.007	0.005	0.006
6	小琉球	120.4	22.4	0.080	0.051	0.014	0.019	0.036	0.032	0.034	0.003
7	龍 洞	122.0	25.1	0.170	0.071	0.084	0.010	0.015	0.004	0.010	0.003
8	蘭嶼	121.5	22.1	0.038	0.072	0.094	0.024	0.027	0.034	0.014	0.004
9	蘇澳	121.9	24.6	0.014	0.108	0.106	0.024	0.024	0.011	0.015	0.009
10	台中	120.6	24.3	0.171	0.058	0.205	0.081	0.009	0.012	0.021	0.008
11	東 港	120.5	22.5	0.097	0.053	0.019	0.019	0.047	0.040	0.037	0.009
12	淡水	121.4	25.2	0.445	0.138	0.103	0.072	0.023	0.032	0.019	0.009

表 4.1-3 各分潮於不同測站模式計算與實測之調和常數差異值 d

4.1.3結果討論

天文潮模式的結果校驗需依據實際測站資料來做調整,在經過 適當的調整邊界設定後,模式與實測結果經由調和分析比對台灣沿岸 7個港口測站之調和常數差異可由表 4.1-2 清楚得知,大致上來說, 其差異(d值)不超過5公分,顯示模式經由調整後邊界驅動的結果 大致良好,就主要分潮M2與K1而言,高雄與基隆差異值較大,同 時可由圖4.1-11~18可得知,大部分的實測分潮與模式結果相當,但 高雄與基隆的分潮振幅差異最大可達兩倍(M2、S2),由於受到地形 變化較大影響,在大範圍模式中不易得到類似結果,將藉由小範圍高 解析度模式的建立來彌補。另外,2003年高雄測站資料分析結果異 於其餘年份,同年其餘測站並無相同情形,可能是資料本身品管問 題,該結果在進行潮位重組時將予以剔除,以其餘年份代替。氣象局 資料部分,主要分潮M2大致符合,淡水測站由於遲角偏差較大使得 差異較大,模式S2、N2分潮普遍較大,由於氣象局資料僅購買颱風 期間月份,資料長度較為不足,分析結果無法完整代表潮汐特性,未 來尚待取得較為長期潮位紀錄以進行分析,目前所有實測潮位資料, 紀錄密度均為每小時一筆,地形或天候產生之高頻複合現象,並無法

4.2 全域暴潮模式

4.2.1 模式理論介紹

風暴潮主要是由氣象大氣壓力的變化與風場的驅動等因素所引 發的海水水位異常變化的現象,與天文潮最大的差異點是其不具週期 性,完全根據當時的氣象狀況產生,其中影響最大的氣象因素就是風 在海面產生的剪力及海面氣壓不同產生的抬昇,而在近岸地區又受到 地形及底床的交互作用影響,增加風暴潮的水位變化。風暴潮依其產 生的氣象條件可分為熱帶風暴潮及溫帶風暴潮。熱帶風暴潮,主要由 颱風所產生的,由於颱風是低氣壓,本身所挾帶的風速相當強,再加 上颱風擁有相當大的暴風半徑,影響的範圍極大,所以產生的風暴潮 也比較強,但是此風暴潮的特性完全取決於颱風的路徑與影響時間; 溫帶風暴潮則是以季風所產生的水位變化為主,由於季風的風速比起 颱風要小的很多,所以產生的風暴潮強度比較弱,但是季風持續的時 間短則一兩個月,長則可達半年,所以累積影響的時間較颱風產生的 要長很多,另外影響的範圍也比颱風大很多。

風暴潮的水位計算有兩種方式,分別為經驗公式及數值模式。由 於以前的電腦運算能力有限,所以利用長期的水位資料分析推導水位

變化經驗公式,來求得風暴潮的水位變化,歐洲在早期亦曾使用區域 關聯模式來提供風暴潮的早期預警。這些方法的優點是不需要大量的 計算,所以幾乎是可以同步提供預警,但是亦有其限制,無法提供全 面海域的水位變化情形,關聯模式又必須有許多同步的水位觀測站連 結方得以提供預報,若需海面的水位變化,則需使用多點的水位資料 分別求出其水位變化經驗公式,然後比較個點的關係,亦可預報風暴 潮時各點的變化,但是此法最大的限制一方面是在推算點必須有長期 的觀測資料,另一方面由於這些方法是屬於經驗公式,還是無法掌握 全部的預測,一般來說準確率不及五成。在1980年代電腦科技的興 起,利用數值模式來計算風暴潮期間的水位變化的程式漸漸開始出 現,初期由於電腦的計算量不夠大,對水動力的數值解析方法的發展 也缺乏經驗,所以傳統的計算方式皆是天文潮與氣象潮分開計算,而 且氣象潮的計算多以風場的影響為主,大氣壓力的影響經常是被忽略 的。天文潮的預報大多以調和分析之結果當作邊界,求得模式內各處 的水位變化;風暴潮部分則是僅輸入氣象條件(氣壓場與風場),不 包含天文潮的影響,求得只有風及壓力產生的水位變化,以得到暴潮 偏差為主,水位預報則是將天文潮與風暴潮算出之水位線性疊加,以 此算出的水位變化並沒有考慮到風暴潮與天文潮之間的相互影響,但 是由於不需考慮與天文潮波的互動關係,計算上也較為快速,所以在 潮差不大或是大陸棚海域較短的區域(如美國東西岸海域),仍然是 風暴潮預報的主要方法。以下為風暴潮基本公式,以球面座標表示:

$$\frac{\partial u}{\partial t} + \frac{u}{R\cos\phi}\frac{\partial u}{\partial\chi} + \frac{v}{R}\frac{\partial u}{\partial\phi} - \frac{uv\tan\phi}{R} - v(2\omega\sin\phi) = -\frac{g}{R\cos\phi}\frac{\partial\zeta}{\partial\chi} - \frac{1}{\rho R\cos\phi}\frac{\partial p_a}{\partial\chi} - \frac{\tau_{b\chi} - \tau_{s\chi}}{\rho(h+\zeta)}$$
(4.2-1)

$$\frac{\partial v}{\partial t} + \frac{u}{R\cos\phi}\frac{\partial v}{\partial\chi} + \frac{v}{R}\frac{\partial v}{\partial\phi} - \frac{u^2\tan\phi}{R} + u(2\omega\sin\phi) = -\frac{g}{R}\frac{\partial\zeta}{\partial\phi} - \frac{1}{\rho R}\frac{\partial p_a}{\partial\phi} - \frac{\tau_{b\chi} - \tau_{s\chi}}{\rho(h+\zeta)} \quad (4.2-2)$$

$$\frac{\partial \zeta}{\partial t} + \frac{1}{R\cos\phi} \left(\frac{\partial}{\partial\chi} \left(u\left(h+\zeta\right) \right) + \frac{\partial}{\partial\phi} \left(\left(h+\zeta\right) v\cos\phi \right) \right) = 0$$
(4.2-3)

底層摩擦產生之剪力可寫為

$$\tau_{bx} = \rho k \bar{u} \sqrt{\bar{u}^2 + \bar{v}^2} , \quad \tau_{bx} = \rho k \bar{v} \sqrt{\bar{u}^2 + \bar{v}^2}$$
(4.2-4)

其中 k 為底床摩擦係數。

風於表層產生之剪力可寫為

$$\tau_{sx} = C_D \rho_a W_x \sqrt{W_x^2 + W_y^2} , \ \tau_{sy} = C_D \rho_a W_y \sqrt{W_x^2 + W_y^2}$$
(4.2-5)

CD:拖曳係數

 ρ_a :空氣密度

Wx:x方向風速

Wy:y方向風速

4.2.2 模擬結果說明

本節利用不同路徑侵襲台灣的颱風所產生的暴潮來驗證模式適 用性,根據歷年來(1897~2001年)侵襲台灣之颱風,其路徑由中央 氣象局之颱風路徑分類法 , 大致上可分為 9 種。考量實測資料來源 與颱風路徑的代表性,一共選擇六個歷史颱風及兩個今年颱風:第二 類路徑之 1996 年賀伯 (Herb) 颱風、第三類路徑之 2001 年桃芝 (Toraji) 颱風、第四類路徑之利奇馬 (Lekima) 颱風、第六類路徑之 1998 年瑞伯 (Zeb) 颱風、第七類路徑之奇比 (Chebi) 颱風、第八類 路徑之 2001 年西馬隆 (Cimaron) 颱風、第五類路徑之 2003 年杜鵑 (Dujuan) 颱風、第一類路徑之 2003 年梵高 (Vamco) 颱風等。今將八 個颱風進行模擬之結果,並與觀測資料比較說明如附錄 x 之圖 x-1 至 圖 x.-52。 另圖 4.2-1~4.2-4 為今年度敏督利及蘭寧颱風暴潮偏差與實 測港口暴潮偏差比對圖。圖 4.2-1 及圖 4.2-2 為敏督利颱風其間花蓮 港及蘇澳港的暴潮偏差比對圖。由比對圖可以發現比對的結果並不 好, 敏督利期間花蓮港的模擬結果只有在大小部分符合, 趨勢與實際 資料並不相同 : 而在蘇澳港的部分則可是模擬結果低於實測資料。 在 蘭寧颱風部分,由於路徑的關係,可以發現蘇澳港的比對結果叫花蓮 港好,但仍然低估了暴潮偏差值,在趨勢方面也是蘇澳港的結果比花 蓮港好。比對結果不佳的原因會於後節討論。



圖 4.2-2 敏督利颱風其間蘇澳港暴潮偏差比對圖



圖 4.2-4 蘭寧颱風其間蘇澳港暴潮偏差比對圖

4.2.3 討論與建議

綜合以上的模擬結果,對於暴潮偏差比對的不同,推測為以下幾 個原因,第一個原因為颱風經過台灣陸地,造成結構的破壞,使的風 速分佈與颱風模式的初始假設不合,同時也會影響路徑預報的精確 性,再加上大尺度的網格解析度太粗,使得近岸的地形無法被精確的 描繪出來,造成整個暴潮位的偏小,未來將模式解析度增加之後,可 以得到更精確的暴潮偏差。

第二個原因則為 NOAA 預報風場的網格解析度過大,在台灣海 峽內部只有一點兩點的風速資料,因此內插出來的風速雖然在趨勢上 可以符合,但是在風速大小部分便無法很有很好的結果,特別在近岸 地區風速的內插更是明顯的偏小,下一年度若能引用中央氣象局更精 細的動態風場預報資料,應會有更好的暴潮偏差模擬結果。

第三個原因為颱風暴風半徑的準確性,由於 NOAA 預報風場解 析度過大,因此對於颱風風場的模擬往往無法得到風速的極值,颱風 範圍內的風速都較實際量測值來的小,因此需要使用颱風模型來模擬 颱風內部風場,取代 NOAA 預報風場的颱風範圍,此時颱風的暴風 半徑準確性便相當的重要,若是預報半徑過大,會造成風速偏大,預 報半徑過小則是風速不足,此情況對於暴潮偏差的模擬影響很大。

第四個原因為氣壓因素,由於本年度沒有辦法取得平面的氣壓場 分佈,因此無法將氣壓的影響納入,導致暴潮偏差被低估,下一年度 若能取得中央氣象局的平面預報氣壓場後,將能得到更準確的暴潮偏 差結果。

第五個原因為分析暴潮偏差的方式,目前使用的方法為以實測水 位減去調和分析的重組水位(取震幅超過一公分的分潮)得到,由於 目前的潮位站大部分皆位於港區內,會受到地形的影響,因此使用此 方式來分析,並無法將地形的影響去除得到單純的暴潮偏差,未來可 以嘗試使用其他的分析方式如 EMD,以便可以得到更準確的暴潮偏 差值。

4.3 全域水位模式

4.3.1 模式理論介紹

拜現今電腦科技進步神速,電腦所能提供的運算量比起以前有大幅度的進步,計算的方法也隨之大幅改進,因此許多國家所發展的水 位預報數值模式皆已朝向將氣象條件(風速、風向及大氣壓力)的影響直接與天文潮波整合進以全域水動力方程式直接計算,在模式中達 成動態平衡,使風暴潮與天文潮的相互影響可以被完整的考慮,因此 本年的目標除分別完成天文潮波與風暴潮預報模式外,整合完成一套 風暴潮與天文潮耦合的水位預報模式亦是本年度計畫的重點之一。

對於不可壓縮流體的基本水動力方程式可分為兩個部分,一為 momentum equation,一為 continuity equation (Dronkers, 1975),以卡 氏座標分述如下:

momentum equation:

$$\frac{\partial u}{\partial t} + u \frac{\partial u}{\partial x} + v \frac{\partial u}{\partial y} + w \frac{\partial u}{\partial z} = fv - \frac{1}{\rho} \frac{\partial p}{\partial x} + \left[\frac{\partial}{\partial x} \left(v_t \frac{\partial u}{\partial x} \right) + \frac{\partial}{\partial y} \left(v_t \frac{\partial u}{\partial y} \right) + \frac{\partial}{\partial z} \left(v_t \frac{\partial u}{\partial z} \right) \right]$$

$$(4.3-1)$$

$$\frac{\partial v}{\partial t} + u \frac{\partial v}{\partial x} + v \frac{\partial v}{\partial y} + w \frac{\partial v}{\partial z} = -fu - \frac{1}{\rho} \frac{\partial p}{\partial y} + \left[\frac{\partial}{\partial x} \left(v_t \frac{\partial v}{\partial x} \right) + \frac{\partial}{\partial y} \left(v_t \frac{\partial v}{\partial y} \right) + \frac{\partial}{\partial z} \left(v_t \frac{\partial v}{\partial z} \right) \right]$$

$$(4.3-2)$$

$$\frac{\partial w}{\partial t} + u \frac{\partial w}{\partial x} + v \frac{\partial w}{\partial y} + w \frac{\partial w}{\partial z} = -g - \frac{1}{\rho} \frac{\partial p}{\partial z} + \left[\frac{\partial}{\partial x} \left(v_t \frac{\partial w}{\partial x} \right) + \frac{\partial}{\partial y} \left(v_t \frac{\partial w}{\partial y} \right) + \frac{\partial}{\partial z} \left(v_t \frac{\partial w}{\partial z} \right) \right]$$

continuity equation :

$$\frac{\partial u}{\partial x} + \frac{\partial v}{\partial y} + \frac{\partial w}{\partial z} = 0$$
(4.3-4)

 V_t : turbulent eddy viscosity

 ρ :水體密度

p: hydrostatic pressure

f:科氏力

g:重力加速度

u:x方向流速

v:y方向流速

w:z方向流速

由於三維水動力模式需要的計算時間相當的長,以目前單一 PC 的運算速度來說,要當作預報模式是不可行的,所以本年度以建置二 維水動力模式為主;再加上垂直流速原本就比水平流速小很多,因此 可以忽略不計,水深平均流速可以定義如下:

$$\bar{u} = \frac{1}{(h+\zeta)} \int_{-h}^{\zeta} u dz \quad ; \quad \bar{v} = \frac{1}{(h+\zeta)} \int_{-h}^{\zeta} v dz \tag{4.3-5}$$

其中 h 為水深, ^ぐ 為水位變化。

所以整個方程式可以改寫如下 (Nihoul, 1982) $\frac{\partial \bar{u}}{\partial t} + \bar{u} \frac{\partial \bar{u}}{\partial x} + \bar{v} \frac{\partial \bar{u}}{\partial y} = f \bar{v} - g \frac{\partial \zeta}{\partial x} + \alpha_x \left(\frac{\partial^2 \bar{u}}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 \bar{u}}{\partial y^2} \right) - \frac{1}{\rho} \frac{\partial p_a}{\partial x} - \frac{\tau_{bx}}{\rho(h+\zeta)} + \frac{\tau_{sx}}{\rho(h+\zeta)} + \frac{\tau_{sx}}{\rho(h+\zeta)}$ (4.3-6) $\frac{\partial \bar{v}}{\partial t} + \bar{u} \frac{\partial \bar{v}}{\partial x} + \bar{v} \frac{\partial \bar{v}}{\partial y} = -f \bar{u} - g \frac{\partial \zeta}{\partial y} + \alpha_y \left(\frac{\partial^2 \bar{v}}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 \bar{v}}{\partial y^2} \right) - \frac{1}{\rho} \frac{\partial p_a}{\partial y} - \frac{\tau_{bx}}{\rho(h+\zeta)} + \frac{\tau_{sx}}{\rho(h+\zeta)} + \frac{\tau_{sx}}{\rho(h+\zeta)}$ (4.3-7) (4.3-7) $\frac{\partial \zeta}{\partial t} + \frac{\partial}{\partial x} (\bar{u}(h+\zeta)) + \frac{\partial}{\partial y} (\bar{v}(h+\zeta)) = 0 \qquad (4.3-8)$ t:時間 pa:大氣壓力

底層摩擦產生之剪力可寫為

 $\tau_{bx} = \rho k \bar{u} \sqrt{\bar{u}^2 + \bar{v}^2} , \ \tau_{bx} = \rho k \bar{v} \sqrt{\bar{u}^2 + \bar{v}^2}$ (4.3-9)

其中 k 為底床摩擦係數。

風於表層產生之剪力可寫為

$$\tau_{sx} = C_D \rho_a W_x \sqrt{W_x^2 + W_y^2} , \ \tau_{sy} = C_D \rho_a W_y \sqrt{W_x^2 + W_y^2}$$
(4.3-10)

- CD:拖曳係數
- ρ_a :空氣密度
- Wx:x方向風速

Wy:y方向風速

在實際的運算上,網格格點是以經緯度來表示,所以需將卡 氏座標轉換成球面座標,如此可將方程式改寫如下:

 $\frac{\partial u}{\partial t} + \frac{u}{R\cos\phi}\frac{\partial u}{\partial\chi} + \frac{v}{R}\frac{\partial u}{\partial\phi} - \frac{uv\tan\phi}{R} - v(2\omega\sin\phi) = -\frac{g}{R\cos\phi}\frac{\partial\zeta}{\partial\chi} - \frac{1}{\rho R\cos\phi}\frac{\partial p_a}{\partial\chi} - \frac{\tau_{b\chi} - \tau_{s\chi}}{\rho(h+\zeta)}$ (4.3-11) $\frac{\partial v}{\partial t} + \frac{u}{R\cos\phi}\frac{\partial v}{\partial\chi} + \frac{v}{R}\frac{\partial v}{\partial\phi} - \frac{u^2\tan\phi}{R} + u(2\omega\sin\phi) = -\frac{g}{R}\frac{\partial\zeta}{\partial\phi} - \frac{1}{\rho R}\frac{\partial p_a}{\partial\phi} - \frac{\tau_{b\chi} - \tau_{s\chi}}{\rho(h+\zeta)}$ (4.3-12) $\frac{\partial\zeta}{\partial t} + \frac{1}{R\cos\phi}\left(\frac{\partial}{\partial\chi}(u(h+\zeta)) + \frac{\partial}{\partial\phi}((h+\zeta)v\cos\phi)\right) = 0$ (4.3-13)

以上三式便是二維水位預報模式的基本原理。

模式的數值方法,為了配合格點的設置,預計採用有限差分法作 為模式的數值方法,由於本計劃之大尺度模式所涵蓋的網格範圍相當 大,計算點相當的多,因此記憶體使用量相對也需要比較多,所以在 計算方法是選擇了較節省記憶體的顯示法來計算。

4.3.2 模式結果說明

模式模擬的颱風為今年度的敏督利及蘭寧颱風 圖 4.3-1~圖 4.3-5 為五大港區於敏督利颱風期間模式水位及實測水位的比對圖。圖 4.3-6~圖 4.3-10 為五大港區於蘭寧颱風期間模式水位及實測水位的比 對圖,安平港及台北港由於沒有今年度的實測資料,因此無法比對。 由圖上可以發現敏督利颱風其間花蓮港 蘇澳港及台中港的結果皆相 當的不錯,水位的趨勢及大小都能模擬到,只有台中港的潮時稍微延 遲,高雄港及基隆港的結果則差較多,推測為地形的影響及網格解析 度較大的關係。在蘭寧颱風的部分與敏督利颱風類似,花蓮港、蘇澳 港及台中港皆有不錯的比對結果,高雄港及基隆港的結果也比較不 好,但是基隆港的結果較敏督利颱風其間的比對圖好,推測為蘭寧颱 風路徑未經過臺灣陸地,且由北部略過,因此基隆港的結果較好。另 外由於各港口測站的基準水平面不一樣,因此實測資料的比對也有其 困難度,未來若能統一各個測站的基準水平面,在資料的處理會準確 許多,能更容易的與模式結果比對,驗證模式的準確性。台中港的部 分兩個颱風結果皆產生潮時的偏差,推測為內部地形的影響,由於網 格點解析度較粗,因次對於近岸地形的描述較不精確,待未來網格解 析度提高便可得到更精確的水位預報。



圖 4.3-2 敏督利颱風期間高雄港水位比對圖



圖 4.3-4 敏督利颱風期間蘇澳港水位比對圖



圖 4.3-6 蘭寧颱風期間花蓮港水位比對圖



圖 4.3-8 蘭寧颱風期間基隆港水位比對圖



圖 4.3-10 蘭寧颱風期間台中港水位比對圖

4.3.3 討論

由以上的模擬結果可以發現水位整體的模擬結果大致上情況還 符合實測資料,惟某些極值仍無法由模式得出,此為模式取點與測站 位置偏移所致。模式由於網格點較大,因此要取出精確測站的點位有 其困難度,網格偏移一點結果便會相差許多,另外則是近岸地型的影 響,由於格點較粗,對於近岸的地形無法很精確的描述,因此無法將 地型的影響很準確的包含進去,所以在水位的模擬結果會有些許差 距,待未來模式精度提升後,便可以產生更近於實測資料的模式結 果。同時會利用更多資料持續校正水位模式。

4.4定點類神經網路水位模式

潮汐是一種海水水位週期運動的一種現象。潮汐對於海岸活動、 海岸結構的設計高程及海港船隻進出安全有相當影響。所以,如何正 確預測潮汐是相當重要的。往昔利用天體引力所求得之潮汐水位其相 位角度與實測水位相似,其水位大小則小於實測潮汐。天文潮汐與實 測潮汐仍有較大的誤差,其起因於天文引力之假設,地球為完全的球 體與表面上全為海洋,水深均一。本計劃將利用天體引力產生水位變 化的關係,應用類神經網路來進行潮汐預測。並以太陽及月亮為主要 作用的天體,計算出地球上對應測點之相對位置與距離,藉此輸入神 經網路以推算潮汐水位,並以此預測資料來求得颱風暴潮。

4.4.1天文潮之神經網路模式

本計劃將利用天體引力產生水位變化的關係,應用類神經網路來 進行潮汐預測。本計劃以太陽及月亮為主要作用的天體,並計算出地 球上對應測點之相對位置與距離,藉此輸入神經網路以推算潮汐水 位,並以此預測資料來求得颱風暴潮。天體引潮力分為四項,包括天 體對海水水體的萬有引力、天體與地球相對旋轉的離心力、地球本身 的萬有引力以及自轉所生的科氏力。但這四種引潮力主要對水位有影 響的為天體的萬有引力及相對旋轉的離心力二項,其他兩項因平衡抵 消而不予以考慮。月球對地球上的潮汐引力如圖 4.4-1 中向月亮的白 箭頭,表示受力是朝著月亮方向,而地球與月球公轉的離心力為圖 4.4-1 中之條紋箭頭,離心力垂直於地球與月球的公有旋轉軸,並相 反於引力的方向,而離心力與引力的合力為實線箭頭所示。



圖 4.4-1 月球對地球水體所造成的引潮力狀況

當地球與月球相對運動位置示意,如圖 4.4-2,若令月球與地球 兩中心距離為 D, X 點為地球上水體的位置,而其與月球中心的距離 為 ρ ,地球半徑為 R,地月的質量各為 E 與 M,重力加速度為 g,並 令 X 處的水體為單位質量,月球引力,Fa,及運動離心力,Fc,分 別為

$$F_{a} = \frac{gR^{-2}M}{E\rho^{2}}$$
(4.4.1)

$$F_{c} = g\left(\frac{M}{E}\right)\left(\frac{R^{2}}{D^{2}}\right)$$
(4.4.2)



圖 4.4-2 月球對地表水體引潮力分析圖

其中天體引力與離心力的合力,以極座標 r 與 θ 表示其分力為

$$F_r = g\left(\frac{M}{E}\right) R^2 \left(\frac{\cos \gamma}{\rho^2} - \frac{\cos \theta}{D^2}\right)$$
(4.4.3)

$$F_{\theta} = g\left(\frac{M}{E}\right) R^{2} \left(\frac{\sin \theta}{D^{2}} - \frac{\sin \gamma}{\rho^{2}}\right)$$
(4.4.4)

式(4.4.3)及式(4.4.4)中, $\gamma = \theta + \beta$, β 為月球中心與 X 點及地心 兩連線的夾角, θ 為觀測點 X 頭頂方向與地心及月球中心之連線的夾 角, 稱為天頂距離。由餘弦定理可知

$$\rho = \sqrt{R^2 + D^2 - 2DR \cos \theta}$$
 (4.4.5)

$$\cos \gamma = \frac{D \cos \theta - R}{\rho}$$
(4.4.6a)

$$\sin \gamma = \frac{D \sin \theta}{\rho} \tag{4.4.6b}$$

由於 R/D 很小,故式(4.4.3)及(4.4.4)中 $\cos \gamma / \rho^2$ 與 $\sin \gamma / \rho^2$ 可依二 項式定理展開而得到

$$F_{r} = g\left(\frac{M}{E}\right) \frac{R^{2}}{D^{2}} \left[(\cos \theta - \frac{R}{D})(1 + 3\frac{R}{D}\cos \theta + \cdots) - \cos \theta \right]$$
$$= \frac{g}{2} \left(\frac{M}{E}\right) \frac{R^{3}}{D^{3}}(1 + 3\cos 2\theta)$$
(4.4.7)

$$F_{\theta} = g\left(\frac{M}{E}\right) \frac{R^2}{D^2} \left[\sin \theta - \sin \theta \left(1 + 3\frac{R}{D}\cos \theta + \cdots\right)\right]$$
$$= -\frac{3}{2}\left(\frac{M}{E}\right) \frac{R^3}{D^3}\sin 2\theta \qquad (4.4.8)$$

由式(4.4.7)與(4.4.8)可知,引潮力與天體之質量成正比,而與兩 者間的距離之三次方成反比。上述雖以月球為例,但也可適用於其他 天體。

為了讓網路學習大小潮變化的特性,在此引入重要的天體在各時 刻的相關平面位置,以及其所對應的位能形式,以期在類神經網路中 給予其應有的資訊。式(4.4.9a,b)及式(4.4.10)分別為極座標受力與位勢 之關係及為單位質量的水體受天體的引力所產生的位勢^Ω。

$$\frac{\partial \Omega}{\partial r} = F_r \tag{4.4.9a}$$

$$\frac{1}{r}\frac{\partial\Omega}{\partial\theta} = F_{\theta} \tag{4.4.9b}$$

$$\Omega_{a} = \int_{\rho}^{\infty} \frac{KM}{r^{2}} dr = \frac{KM}{\rho}$$
(4.4.10)

代入共同旋轉的離心力 Fc 之 r 方向與 $^{ heta}$ 方向之分力於式(4.4.9),得位勢為 $^{\Omega_c}$

$$\Omega_c = -\frac{KM}{D^2} r \cos \theta + C_0 \tag{4.4.11}$$

C0 為常數,故引潮力的位勢總合為

$$\Omega = \Omega_a + \Omega_c = \frac{KM}{\rho} - \frac{KMr}{D^2} \cos \theta + C_0 \qquad (4.4.12)$$

若代入條件地心 r=0, ρ =D 處無引潮力則 Ω =0, 可得常數 C0=-KM/D。若以地球表面來看 r=R, θ 為 X 點的天頂距離, 則

$$\Omega = KM \ \left(\frac{1}{\rho} - \frac{R \cos \theta}{D^2} - \frac{1}{D}\right)$$
(4.4.13)

本文之神經網路為類神經網路具有學習最佳化的功能,並透過輸 出值與學習目標值間的連結建立起其相關性,利用網路權重與門限值 來表示其關係的強弱。由於倒傳遞網路具有監督式的學習,神經元間 的交互作用經由該學習方式求得網路之最小均方根誤差。本文架構神 經網路使用 Matlab 軟體來建置倒傳遞類神經網路,如圖 4.4-3 所示。



圖 4.4-3 倒傳遞類神經網路結構示意圖

傳遞學習演算法是被廣泛使用的一種學習演算法,因其具有學習 及回想的功能,故可在回想過程中以相同於學習過程的方式來進行預 測。一般倒傳遞網路可分為三部份,輸入層用以接受外在環境的訊 息,輸出層用以輸出訊息給外在環境,隱藏層則表現輸入與輸出層各 處理單元間的相互關係,並以權重和閥值來闡述該相關性。倒傳遞網 路學習方式是由輸入相當數量之學習樣本,應用向前餽入與誤差向後 推導兩步驟,推求輸入變數與輸出變數的內在對映規則,再應用回想 功能,進行新案例之輸出變數值推估。

圖 4.4-3 所架構之網路為一層隱藏層及一層輸出層, Trans.為轉換

4 - 41

函數,S為神經元個數,P為輸入變數矩陣,IW和b1為輸入層與隱 藏層間的權重和閥值矩陣,LW和b2為輸出層與隱藏層間的權重和 閥值矩陣。經由網路學習誤差最佳化的過程,神經網路將輸入值及學 習目標值的關係紀錄在閥值與權重上,以此表示輸入值與學習目標值 間的關係強弱。其中,神經網路使用轉換函數使隱藏層模仿生物神經 元處理非線性的機能,以輸入值之加權乘積和轉換成處理單元之輸出 值。整個倒傳遞網路模式由隱藏層與輸入參數及輸出層的關係可用方 程式表示為

$$\boldsymbol{a}_{1} = \boldsymbol{f} \left(\boldsymbol{I}_{W} \boldsymbol{P} + \boldsymbol{b}_{1} \right) \tag{4.4.14}$$

$$\boldsymbol{a}_2 = \boldsymbol{f} \left(\boldsymbol{L}_{\boldsymbol{W}} \boldsymbol{a}_1 + \boldsymbol{b}_2 \right) \tag{4.4.15}$$

其中 al 為隱藏層之輸出值矩陣, a2 為倒傳遞網路輸出值矩陣, f 為轉換函數。

藉由上式之運算後求出網路輸出值 ,其與學習目標值 Y 間之誤 差平方定義為誤差函數 E,示如下式

$$\boldsymbol{E} = \frac{1}{2} (\boldsymbol{a}_2 - \boldsymbol{Y})^2 \tag{4.4.16}$$

因此,整個網路學習的過程為了最佳化各神經元間之權重與閥 值使誤差函數達到最小值,即使網路輸出值趨近學習目標值。當網路 完成學習過程,建立最合適的權重和閥值後即可以此網路的回想過程 來進行預測分析。

最佳化過程可分為兩類,一為啟發式的最佳化,如可變學習數率 (Variable Learning Rate)與有彈性(Resilient)之演算法;另一為使用標準 的數值最佳化,如共軛梯度法 擬牛頓法及 Levenberg-Marquardt(L-M) 法。一般而言,在函數逼近的問題上 Levenberg-Marquardt 演算法將 有最快之收斂性 (Neural Network Toolbox User's Guide)。因此,本文 選擇使用 L-M 演算法做為達到網路誤差函數最小之最佳化過程,該 演算法將使用 Hessian 矩陣逼近方式來達到最佳的目的,並以下式表示之

$$X_{k+1} = X_k - [J^T J + \mu I]^{-1} J^T e \qquad (4.4.17)$$

其中,Xk、Xk+1分別表示每次疊代權重與閥值之前後最佳化計 算值,J為Jacobian矩陣,它包含網路誤差與權重值和閥值的一階微 分,e為網路誤差向量,I為單位向量。式(4.4.17)之µ=0時,則近似 牛頓法的Hessian矩陣,當µ值很大時,式(4.4.17)則具有較小步階之 梯度下降,其目的即為盡可能之快速地移向牛頓法以達到網路誤差最 佳化的結果,最後可獲得適應該網路之最佳化權重和閥值。

本文將以所述之天文潮引力理論為基礎,進行神經網路之分析。 利用日、月及地球天體運行之三維空間資料,計算式(4.4.13)所述日 與月之 D、 及 值,並增加日、月與地球之相對角度 ,示如圖 4.4-4,而本文之神經網路之輸入值共有七種參數,每一種參數之延時 各為3小時,輸出值則對應之實測潮汐水位 ,示如表4.4-1,其中 R 為地球半徑。本神經網路稱為 ANN-AST,使用一層隱藏層,5 個神 經元,轉換函數為雙曲線函數,學習長度為花蓮港2001年8760筆資 料,疊代次數1500代。預測時間為花蓮港2002年8760筆資料。



圖 4.4-4 太陽、月球相對地球角度

表 4.4-1 天文潮神經網路輸入參數

	Т	t-1	t-2
Moon	$\left(\frac{R}{D_m}\right)_t$	$\left(\frac{R}{D_m}\right)_{t-1}$	$\left(\frac{R}{D_m}\right)_{t-2}$
Moon	$\left(\frac{R}{\rho_m}\right)_t$	$\left(\frac{R}{\rho_m}\right)_{t-1}$	$\left(\frac{R}{\rho_m}\right)_{t-2}$
Moon	$\left[\left(\frac{R}{D_m}\right)^2\cos\theta_m\right]_t$	$\left[\left(\frac{R}{D_m}\right)^2\cos\theta_m\right]_{t-1}$	$\left[\left(\frac{R}{D_m}\right)^2\cos\theta_m\right]_{t-2}$
Sun	$\left(\frac{R}{D_s}\right)_t$	$\left(\frac{R}{D_s}\right)_{t-1}$	$\left(\frac{R}{D_s}\right)_{t-2}$
Sun	$\left(\frac{R}{\rho_s}\right)_t$	$\left(\frac{R}{\rho_s}\right)_{t-1}$	$\left(\frac{R}{\rho_s}\right)_{t-2}$
Sun	$\left[\left(\frac{R}{D_s}\right)^2\cos\theta_s\right]_t$	$\left[\left(\frac{R}{D_s}\right)^2\cos\theta_s\right]_{t-1}$	$\left[\left(\frac{R}{D_s}\right)^2\cos\theta_s\right]_{t-2}$
M-S	$(\cos \varphi)_t$	$(\cos \varphi)_{t-1}$	$(\cos \varphi)_{t-2}$

由天文潮神經網路模式之建構,經學習一年資料後,預測下一年 資料。並計算預測值與實測值之每月誤差均方根,另與調和分析結果 比較,示如圖 4.4-5。由圖 4.4-5 可知,網路學習之部分(前 12 個月) 之誤差均方根值為 6.37 略低於調和分析法之結果,網路預測部分(後 12 個月) 之誤差均方根值為 10.57,略高於調和分析法之結果,示如 表 4.4-2。由上述結果顯示,本研究之 ANN-AST 模式之精度與調和 分析法之結果相似,因此,本文將利用該模式於.颱風期間暴潮偏差 之求解。

誤差均方根(cm)	НА	ANN-AST	
學習(第一年)	6.57	6.37	
預測(第二年)	10.28	10.57	

表 4.4-2 網路模式與調和分析法之誤差均方根





4.4.2 颱風暴潮分析

本文將建構完成之 ANN-AST 模式應用於颱風暴潮分析,本文 以 2002 年 7 月 2 日 14 時至 4 日 17 時之雷瑪遜(Rammasun)颱風資料, 應用花蓮港暴潮水位之分析,而本模式和調和分析法之結果比較,示 如圖 4.4-6 至圖 4.4-8。由圖 4.4-6 至圖 4.4-7 可知,ANN-AST 模式之 推算水位與調和分析法相似,由圖 4.4-8 可知 ANN-AST 模式之暴潮 偏差略低於調和分析之結果,顯示,ANN-AST 於暴潮推算具有與調 和分析相似之結果,因此,可應用本模式於颱風暴潮之推算。另外, 由調和分析法推算之雷瑪遜颱風暴潮,並前後增加共五天之實際水位 與調和分析資料之差,示如圖 4.4-9。由圖 4.4-9 可知,前後五天颱風 現象對花蓮港之影響小於颱風期間之結果,但是實際水位與推算水位 之差約 5-15 公分左右,顯示,實際水位除了颱風影響所產生之暴潮 外,可能另含其他因素於實際水位之影響。



圖 4.4-6 以調和分析法計算雷瑪遜颱風發生期間之暴潮偏差



圖 4.4-7 以 ANN-AST 計算雷瑪遜颱風發生期間之暴潮偏差



由上述之結果,顯示 ANN-AST 可應用花蓮港暴潮偏差之推算。 本文將以 2004 之 6 月 7 日 17 時至 9 日 23 時之康森(Conson)颱風,6 月 28 日 17 時至 7 月 3 日 11 時之敏督利(Mindulle)颱風;8 月 10 日 23 時至 13 日 02 時之蘭寧(Rananim)颱風共三場颱風資料,其路徑與 中心氣壓示如表 4.4-3 至 4.4-5,並進行颱風暴潮 ANN-AST 模式之推 算,並示如圖 4.4-10 至圖 4.4-15,圖 4.4-10、圖 4.4-12 及圖 4.4-14 為 ANN-AS 模式在花蓮港之推算水位與實測值之比較。

由圖 4.4-11 及表 4.4-3 可知在 6 月 8 日 4 時至 14 時及 9 日 4 時至 16 時兩個時間段,有大於零之暴潮偏差。第一個時段之颱風中心氣 壓由 985 毫巴降低為 982 毫巴,與花蓮港之距離為 675 公里縮短至 539 公里;第二個時段之颱風中心氣壓皆為 970 毫巴,與花蓮港之距 離為 373 公里縮短至 194 公里。由圖 4.4-13 及表 4.4-4 可知在 6 月 29 日 7 時至 14 時,有大於零之暴潮偏差。該時段之颱風中心氣壓為 942 毫巴,與花蓮港之距離為 615 公里縮短至 603 公里。由圖 4.4-15 及表 4.4-5 可知在 8 月 10 日 23 時至 11 日 9 時及 8 月 11 日 13 時至 12 日 11 時,有大於零之暴潮偏差。第一個時段之颱風中心氣壓由 970 毫 巴降低為 975 毫巴,與花蓮港之距離為 605 公里縮短至 496 公里;第 二個時段之颱風中心氣壓由 965 毫巴降低為 960 毫巴,與花蓮港之距 離為 424 公里縮短至 376 公里。由上述結果可知颱風中心氣壓越大, 且越靠近測站位置,則暴潮偏差越大。反之,暴潮偏差則不明顯。



圖 4.4-10 以 ANN-AST 計算康森颱風期間之潮位與實測值之比較





圖 4.4-12 以 ANN-AST 計算敏督利颱風期間之潮位與實測值之比較


圖 4.4-13 ANN-AST 模式推算敏督利颱風之暴潮偏差



圖 4.4-14 以 ANN-AST 計算蘭寧颱風期間之潮位與實測值之比較



圖 4.4-15 ANN-AST 模式推算蘭寧颱風之暴潮偏差

n±88	中心位罝(度)		中心氣壓	風暴半徑(公里)	
时间	北緯	東經	(百帕)	七級風	十級風
7日17時	16.9	118.9	985	150	-
7日20時	17.3	119.0	985	150	-
7日23時	17.7	119.1	985	150	-
8日02時	18.1	119.2	985	150	-
8日05時	18.3	119.3	985	150	-
8日08時	18.7	119.5	985	150	-
8日11時	19.1	119.6	982	150	-
8日12時	19.2	119.6	982	150	
8日13時	19.4	119.6	982	150	-
8日14時	19.5	119.6	982	150	-
8日15時	19.6	119.7	982	150	-
8日16時	19.7	119.8	982	150	-
8日17時	19.7	119.8	975	150	-
8日18時	19.8	119.9	975	150	-
8日19時	19.9	120.0	975	150	-
8日20時	20.0	120.1	970	150	-
8日21時	20.0	120.2	970	150	-
8日22時	20.1	120.3	970	150	-
8日23時	20.3	120.5	970	150	-

表 4.4-3 康森颱風路徑與中心氣壓(資料來源;中央氣象局)

時間	中心位置(度)		中心氣壓	風暴半徑(公里)	
	北緯	東經	(百帕)	七級風	十級風
9日00時	20.3	120.5	970	150	-
9日01時	20.4	120.5	970	150	-
9日02時	20.5	120.6	970	150	-
9日03時	20.6	120.7	970	150	-
9日04時	20.7	120.8	970	150	-
9日05時	20.8	120.9	970	150	50
9日06時	20.9	121.0	970	150	50
9日07時	21.0	121.2	970	150	50
9日08時	21.2	121.3	970	150	50
9日09時	21.3	121.5	970	150	50
9日10時	21.4	121.7	970	150	50
9日11時	21.7	121.9	970	150	50
9日12時	22.1	122.4	970	150	50
9日14時	22.3	122.6	970	150	50
9日15時	22.5	122.7	970	150	50
9日16時	22.6	122.8	970	150	50
9日17時	22.9	123.0	970	150	50
9日20時	23.5	123.8	970	150	50
9日23時	24.3	124.4	970	150	50

表 4.4-4 敏督利颱風路徑與中心氣壓(資料來源;中央氣象局)

時間	中心位置(度)		中心氣壓	風暴半徑(公里)	
버기미	北緯	東經	(百帕)	七級風	十級風
27日20時	17.4	127.0	973	200	50
28日17時	18.5	125.3	950	250	100
28日20時	18.5	125.1	950	250	100
28日23時	18.7	124.7	950	250	100
29日02時	18.8	124.4	950	250	100
29日08時	18.9	124.0	942	250	100
29日11時	18.9	123.9	942	250	100
29日14時	18.9	123.7	942	250	100
29日17時	18.9	123.4	942	250	100
29日20時	19.0	123.2	942	250	100
29日23時	19.0	122.9	945	250	100
30日00時	19.0	122.9	945	250	100
30日01時	19.0	122.8	945	250	100

時間	中心位罝(度)		中心氣壓	風暴半徑(公里)	
버그니미	北緯	東經	(百帕)	七級風	十級風
30日02時	19.1	122.7	945	250	100
30日03時	19.1	122.7	945	250	100
30日04時	19.1	122.6	945	250	100
30日05時	19.1	122.5	945	250	100
30日06時	19.1	122.4	945	250	100
30日07時	19.1	122.3	945	250	100
30日08時	19.1	122.3	952	250	100
30日09時	19.1	122.3	952	250	100
30日10時	19.1	122.2	952	250	100
30日11時	19.2	122.1	952	250	100
30日12時	19.2	122.1	952	250	100
30日13時	19.2	122.1	952	250	100
30日14時	19.3	122.0	952	250	100
30日15時	19.4	122.0	952	250	100
30日16時	19.4	122.0	952	250	100
30日17時	19.6	122.1	952	250	100
30日18時	19.6	122.1	952	250	100
30日19時	19.7	122.1	952	250	100
30日20時	19.8	122.1	952	250	100
30日21時	19.9	122.1	952	250	100
30日22時	20.0	122.1	952	250	100
30日23時	20.2	122.1	965	250	100
1日00時	20.3	122.1	965	250	100
1日01時	20.4	122.1	965	250	100
1日02時	20.6	122.0	968	200	80
1日03時	20.7	122.0	968	200	80
1日04時	20.8	122.0	968	200	80
1日05時	21.1	122.0	968	200	80
1日06時	21.3	122.0	968	200	80
1日07時	21.5	121.9	968	200	80
1日08時	21.7	121.8	975	200	-
1日09時	21.8	121.7	975	200	-
1日10時	21.9	121.7	975	200	-
1日11時	21.9	121.6	975	200	-
1日12時	22.0	121.6	975	200	-

時間	中心位置(度)		中心氣壓	風暴半徑(公里)	
버그[미]	北緯	東經	(百帕)	七級風	十級風
1日13時	22.1	121.6	975	200	-
1日14時	22.2	121.6	975	200	-
1日15時	22.4	121.7	975	200	-
1日16時	22.6	121.7	975	200	-
1日17時	22.8	121.7	975	200	-
1日18時	23.0	121.8	975	200	-
1日19時	23.1	121.8	975	200	-
1日20時	23.3	121.8	975	200	-
1日21時	23.5	121.8	975	200	-
1日22時	23.7	121.7	975	200	-
1日23時	23.9	121.5	975	200	-
2日00時	24.0	121.5	975	200	-
2日01時	24.1	121.5	975	200	-
2日02時	24.3	121.5	980	200	-
2日03時	24.4	121.5	980	200	-
2日04時	24.6	121.6	980	200	-
2日05時	24.8	121.6	980	200	-
2日06時	24.9	121.6	980	200	-
2日07時	25.0	121.6	980	200	-
2日08時	25.0	121.6	980	200	-
2日09時	25.0	121.5	980	200	-
2日10時	25.1	121.4	980	200	-
2日11時	25.2	121.0	983	150	-
2日12時	25.2	121.1	983	150	-
2日13時	25.2	121.1	983	150	-
2日14時	25.3	121.1	983	150	-
2日15時	25.4	121.2	983	150	-
2日16時	25.6	121.3	983	150	-
2日17時	25.8	121.4	983	150	-
2日18時	25.9	121.5	983	150	-
2日19時	26.0	121.5	983	150	-
2日20時	26.2	121.6	983	150	-
2日21時	26.3	121.7	983	150	-
2日22時	26.5	121.8	983	150	-
2日23時	26.7	121.9	983	150	-

時間	中心位置(度)		中心氣壓	風暴半徑(公里)	
	北緯	東經	(百帕)	七級風	十級風
3日02時	27.0	122.0	983	150	-
3日05時	27.3	122.1	983	150	-
3日08時	27.5	122.2	983	150	-
3日11時	27.7	122.1	990	120	-
表	ē 4.4-5 蘭寧風	渔風路徑與中心	氣壓(資料來源	頁;中央氣象周)
時間	中心位置()	度)	中心氣壓	風暴半徑(2	公里)
	北緯	東經	(百帕)	七級風	十級風
10日23時	22.7	127.4	970	250	100
11日02時	22.9	127.1	970	250	100
11日05時	23.0	126.6	965	250	100
11日08時	23.1	126.4	965	250	100
11日11時	23.5	126.0	965	250	100
11日12時	23.8	125.8	965	250	100
11日13時	23.8	125.8	965	250	100
11日14時	23.9	125.6	960	250	100
11日15時	23.9	125.5	960	250	100
11日16時	24.0	125.4	960	250	100
11日17時	24.1	125.2	960	250	100
11日18時	24.2	125.2	960	250	100
11日19時	24.3	125.1	960	250	100
11日20時	24.3	125.1	960	250	100
11日21時	24.6	125.0	960	250	100
11日22時	24.8	124.9	960	250	100
11日23時	25.0	124.8	960	250	100
12日00時	25.1	124.8	960	250	100
12日01時	25.3	124.6	960	250	100
12日02時	25.5	124.5	960	250	100
12日03時	25.6	124.3	960	250	100
12日04時	25.7	124.2	960	250	100
12日05時	25.9	124.2	960	250	100
12日06時	26.2	124.1	960	250	100
12日07時	26.4	123.9	960	250	100
12日08時	26.5	123.8	960	250	100
12日09時	26.7	123.5	960	250	100
12日10時	26.9	123.3	960	250	100

時間	中心位置(度)		中心氣壓	風暴半徑(公里)	
버신[미]	北緯	東經	(百帕)	七級風	十級風
12日11時	27.1	123.1	960	250	100
12日12時	27.2	122.8	960	250	100
12日13時	27.3	122.7	960	250	100
12日14時	27.5	122.5	955	250	100
12日15時	27.5	122.4	955	250	100
12日16時	27.7	122.2	955	250	100
12日17時	27.9	122.0	955	250	100
12日18時	28.0	121.8	955	250	100
12日19時	28.1	121.6	955	250	100
12日20時	28.2	121.3	955	250	100
12日21時	28.3	120.9	955	250	100
12日22時	28.3	120.7	955	250	100
12日23時	28.4	120.5	975	200	50
13日02時	28.5	120.0	980	150	-

4.4.3 討論

往昔由天體位勢求得之潮汐水位,其振幅大小皆小於實測值。因 此,本研究應用天體引力之相關天體參數,以建構神經網路模式。該 模式稱之為天文潮神經網路模式(ANN-AST)。該模式在延時為 3 小 時、輸入參數共 21 個及學習時間為花蓮港 2001 年數據 8760 小時, 其 ANN-AS 模式推算結果之精度與調和分析法相似。藉由該網路模 式可求得較精確之潮汐水位,進而可求得在颱風期間之暴潮偏差。本 研究並應用該模式於 2004 年在花蓮港之康森、敏督利及蘭寧等三個 颱風暴潮偏差推算,其結果顯示,颱風之中心氣壓越大,中心位置越 靠近花蓮港者,其暴潮偏差越明顯。若中心氣壓大,但離花蓮港較遠 或心氣壓小,但離花蓮港較近者,暴潮偏差則較不明顯。故,藉由天 體作用參數所建構之神經網路,可實際應用於花蓮港潮位預測,並可 推算暴潮偏差。

4.5 各類水位模式比較

4.5.1 例子說明比較

圖 4.5-1~圖 4.5-5 為類神經網路暴潮模式與全域暴潮模式的模擬 結果,模擬的颱風為 2004 年康森及敏督利。可由圖上發現類神經網 路暴潮模式於康森颱風的模擬結果在趨勢及偏差大小上與實測暴潮 偏差接近。而全域暴潮模式由於網格點較大,取點會有誤差,且未加 入氣壓場的來模擬,可以發現暴潮偏差值偏小。敏督利颱風情況與康 森相同,但是類神經網路暴潮模式的模擬結果上可發現雖然在趨勢上 與實測暴潮偏差類似,但是在大小上仍無法模擬到極大值,在全域暴 潮水位的部分,顯示出的情況與康森颱風相似,模擬出的暴潮偏差值 則偏低。

圖 4.5-5 則為全域暴潮模式加入氣壓場的影響後模擬的結果。可 以發現暴潮偏差水位與實測資料差距不大,結果也與類神經網路暴潮 模式相似,氣壓的加入對於暴潮偏差水位的影響相當的大。

圖 4.5-6 為全域水位模式結果與實測資料比對圖。由圖上可以發 現全域水位模式的模擬結果相當不錯,模式結果與實測資料相當的吻 合。







圖 4.5-5 全域暴潮模式推算敏督利颱風之花蓮暴潮偏差



圖 4.5-6 全域水位模式推算敏督利颱風之花蓮暴潮偏差

4.5.2 討論

由上面的例子可以發現全域暴潮模式模擬出來的結果與類神經 網路暴潮模式的結果差異不小,原因為取點的不同,全域暴潮模式由 於網格點較大,因此取出的點位不若類神經暴潮網路的精確,因此在 近岸地型的描述上便會差距很多,如此對於結果的比對會影響很大, 然全域暴潮模式可以模擬整個平面的暴潮偏差情況也是類神經網路 無法做到的,因此這兩種暴潮模式皆各有其優點及缺點。然由最後的 全域水位模式結果可以得到相當不錯的水位結果,同時也可以得到全 區域的水位變化,再加上暴潮偏差在使用上並沒有水位來的直接,因 此未來利用全域水位預報模式來取代全域暴潮模式直接預報水位是 最為可行及合理的方式。 表 4.5-1 全域水位模式與定點類神經網路水位模式應用摘要表

全域水位模式應用表

說明項目	應用說明
限制	計算時間較預警模式長
	需要全區域的風場及壓力場
精度	得到水位為測站附近的值(可提高模式解析度改進)
優點	可直接得到水位變化
	可模擬全區域的水位變化
缺點	網格點解析度較粗,近岸結果較不好
	計算時間較長
輸入資料	潮汐邊界
	氣象條件(風速及壓力)
輸出資料	全區域之水位資料(m)

定點類神經網路水位模式應用摘要表

說明項目	應用說明
限制	需有一年以上之實際潮位資料。
精度	推算位置為觀測站潮汐水位。
	推算時間的刻度為小時。
	潮位推算結果與調和分析法相似。
優點	對非線性、複雜的關係具有良好的模擬能力。
	模式建構快速、容易。
	模式具有學習修正的能力。
	計算速度快。
缺點	模式需要足夠的學習資料進行學習與模擬。
	模式推算結果或解答,屬於滿意解而非精確解。
	僅能預測已學習過之測站水位
輸入資料	地球半徑 R。
	天頂距離 (太陽、月亮)。
	觀測點頭頂方向與地心及星球(太陽、月亮)中心之連線夾角。
	日、月與地球之相對角度
輸出資料	觀測站之潮位資料(cm)

第五章 台灣環島長期波浪推算結果

本章利用第三章所建立的台灣海岸之風浪模式,為了使風浪預報 在空間與時間上皆可達到快速計算的要求,透過2001與2002年之長 期風浪推算,驗證風浪模式之合理性。

5.1 風浪推算模式、計算地區及計算時間

近岸海域地區依照2000年2月24日由內政部以台八十九字第〇 五六七五號函函送立法院審議的「海岸法」(草案)中,即明訂我國 的海岸地區主要劃分為「濱海陸地」及「近岸海域」兩部分,其中, 定義「濱海陸地」以平均海水面至最近之山稜線,或致地形、植被有 顯著變化處,或至濱海主要公路、行政區界、溝渠、宗地界線明確之 處為界,並含擴界內劃定之土地及地下水域;「近岸海域」以平均海 水面至等深線三十公尺,或者平均海水面向海六公里,取其距離較長 者為界,並不超過領海範圍,且含擴界內劃定支水域與水域下之海床 及底土。

台灣四面環海,陸域面積約36000平方公里,這狹小的地區向海發展的方向就變的很自然了,所以很多人居住於海濱,為了保護人民的生命財產,必須在海岸興建人工建築物來抵擋海岸侵蝕、海水倒灌等的災害,所以對於近海的海象狀況比需要有一定程度的了解;另一方面領海的面積約為17萬平方公里,比起陸域面積大上許多,提供了許多能源、資源及遊憩活動空間,如台灣海峽廣大的漁場、填海造陸、各縣市政府推行的藍色公路等。本計畫目的為建立台灣環島沿岸之海象預報模式,為了使風浪預報模式,完成海象預報模式的建立。

風浪模式的選擇在第三章中已有略述,在遠域區域中選擇 WAM 模式,在近岸區域選擇 SWAN 風浪模式,透過巢狀格網連結兩模 式,使其在台灣近岸海域可達約5公里之風浪預報解析度。風浪模式 之外力主要為風,風場資料的獲得在計畫中並未規劃,如由計畫中進 行風場的模擬並不合經濟效益,故風場資料的獲得以國內外現有之產 品為主要選擇。圖 5-1 為格林威治時間 2001 年 1 月 1 日 0 時之美國 大氣及海洋總署 (NOAA) 之大氣模式的海面風場分析資料,其資料 範圍為北緯^{78°}至南緯^{78°},起始東經^{0°}至^{358.75°},其資料幾乎涵蓋全 球,在緯度解析度為1度,而經度解析度為1.25度,資料時間間隔為3小時。為了配合風浪模式之格網範圍與解析度,經線性內插後可得如圖 5-2 之 2001 年1月1日0時台灣附近海域之風場資料。



圖 5-1 NOAA 之大氣模式風場資料



圖 5-2 台灣附近海域之風場資料

模式計算範圍、計算時間間隔、格網大小、頻率及方向波譜解析 度與節 3.1.2 所介紹的相同,而模式推算長期波浪的時間點乃以現階 段所能獲得之美國大氣及海洋總署 (NOAA) 之大氣模式的海面風場 分析資料,時間從格林威治時間 2001 年 1 月 1 日 0 時至 2003 年 2 月 1 日 0 時,可涵蓋兩年間春夏秋冬之波浪變化情形。而風浪模式主要 輸出作驗証之地區以台北港、基隆港、蘇澳港、花蓮港、高雄港、安 平港及台中港等 7 個商港為主,另外為兼顧環島藍色公路海域之完整 性,特別輸出台東綠島、屏東鵝鸞鼻及澎湖馬公之波浪推算結果,以 分析台灣環島附近海域之海象預報模式,上述地區於台灣海域之位置 如圖 5-3 所示。

為了客觀表示推算結果之優劣,本計畫利用兩統計參數作為模擬 結果之優劣程度之參考。一為相關係數 CR,其可表現推算值與實測 值間之趨勢,其定義為

$$CR = \frac{\sum_{i=1}^{N} \left[(P_i - \overline{P})(O_i - \overline{O}) \right]}{\left[\sum_{i=1}^{N} (P_i - \overline{P})^2 \sum_{i=1}^{N} (O_i - \overline{O})^2 \right]^{1/2}}$$
(5-1)

其中^{P_i}與^{O_i}分別表示推算值與實測值,而 P 與 O 分別表示推算時間內 之推算平均值與實測資料平均值,N 為資料點數。另一個參數為絕對 誤差ε,其定義為

$$\varepsilon = \frac{\sum_{i=1}^{N} |P_i - O_i|}{N}$$
(5-2)

其可表現出推算值與實測值間之平均推算誤差。



圖 5-3 風浪模式主要輸出地區位置圖

圖 5-4 及圖 5-5 分別為 2001 年、2002 年安平港附近海域風速實 測資料與推算值之比較圖,安平港受到中度奇比颱風之侵襲,在 2001 年 6 月 23 日 12 時發生最大風速為 28.06 m/s。依時間特性之統計分 析,如表 5-1 所示,實測風速最大平均值發生在 2002 年冬季,約為 6.90 m/s,NOAA 大氣模式模擬平均風速約為 4.79 m/s,實測風速與 推算值之相關係數為 0.57、絕對誤差為 2.78 m。安平港位於台灣西南 方,年平均風速約為 5.46 m/s,在夏、秋二季容易受到颱風影響,造 成風速紊亂分散,在冬季,台灣海峽之狹管效應導致東北季風風向一 致,平均風速也較大。利用 NOAA 大氣模式推算風速發現,除了 2002 年春季模擬結果相關係數較低外,大致均有相當良好之相關性。

表 5-1	安平港附近	海域風速實	测資料與推	算值之	.比較統計	-表
-------	-------	-------	-------	-----	-------	----

參數 月份		實測 平均	NOAA 大氣模式	相關 係數	絕對 誤差
	2001 年 春季	5.71	3.84	0.52	2.46
2001年夏季 2001年秋季 2001年 秋季 2001年 冬季 2001年 夏季 2001年 冬季	2001 年 夏季	4.61	3.44	0.41	2.09
	2001 年 秋季	5.28	4.07	0.57	2.37
	2001 年 冬季	6.66	4.83	0.35	2.68
	2001 年 春季	5.27	3.74	0.002	2.76
	2001 年 夏季	4.46	3.44	0.31	2.12
	2001 年 秋季	4.78	4.01	0.57	2.05
	2001年 冬季	6.90	4.79	0.57	2.78

註:風速 (公尺/秒)



圖 5-4 安平港附近 2001 年實測風速與推算值之比較圖 (a. 春季、b. 夏 季、c. 秋季、d. 冬季)



圖 5-5 安平港附近 2002 年實測風速與推算值之比較圖 (a. 春季、b. 夏 季、c. 秋季、d. 冬季)

圖 5-6 及圖 5-7 分別為 2001 年、2002 年花蓮港附近海域風速實 測資料與推算值之比較圖,花蓮港受到中度桃芝颱風之侵襲,在 2001 年 7 月 30 日 5 時發生最大風速為 18.5 m/s。依時間特性之統計分析, 如表 5-2 所示,實測風速最大平均值發生在 2002 年冬季,約為 3.33 m/s,NOAA 大氣模式模擬平均風速約為 3.46 m/s,實測風速與推算 值之相關係數為 0.51、絕對誤差為 1.41 m。花蓮港位於台灣東部,年 平均風速約為 2.99 m/s,風速推算與實測風速之誤差較小,絕對誤差 約在 1.42 m 左右。

月份	參數	實測 平均	NOAA 大氣模式	相關 係數	絕對誤差
	2001年 春季	3.02	3.05	0.35	1.40
	2001 年 夏季	3.01	2.55	0.25	1.53
	2001年 秋季	2.96	3.06	0.30	1.44
風速	2001年 冬季	3.20	3.39	0.36	1.50
	2001年 春季	3.08	2.70	0.33	1.34
	2001年 夏季	2.59	2.43	0.07	1.40
	2001年 秋季	2.79	2.77	0.21	1.37
	2001年 冬季	3.33	3.46	0.51	1.41

表 5-2 花蓮港附近海域風速實測資料與推算值之比較統計表



圖 5-6 花蓮港附近 2001 年實測風速與推算值之比較圖 (a. 春季、b. 夏 季、c. 秋季、d. 冬季)



圖 5-7 花蓮港附近 2002 年實測風速與推算值之比較圖 (a. 春季、b. 夏 季、c. 秋季、d. 冬季)

圖 5-8 及圖 5-9 分別為 2001 年、2002 年高雄港附近海域風速實 測資料與推算值之比較圖,高雄港受到中度奇比颱風之侵襲,在 2001 年 6 月 23 日 1 時發生最大風速為 12.2 m/s。依時間特性之統計分析, 如表 5-3 所示,實測風速最大平均值發生在 2001 年秋季,約為 2.32 m/s,NOAA 大氣模式模擬平均風速約為 3.59 m/s,實測風速與推算 值之相關係數為 0.38、絕對誤差為 1.86 m。高雄港的地理位置與安平 港較為相近,年平均風速約為 2.23 m/s。冬季時,利用 NOAA 大氣 模式分析海面風場資料較實測風速大,其可能是東北季風受中央山脈 阻隔,導致高雄港附近風速稍弱。

參數 月份		實測 平均	NOAA 大氣模式	相關 係數	絕對 誤差
風速	2001 年 春季	2.12	3.92	0.01	2.20
	2001年 夏季	2.28	3.66	0.32	1.95
	2001 年 秋季	2.32	3.59	0.38	1.86
	2001年 冬季	2.11	4.42	0.03	2.46
	2001 年 春季	2.28	3.72	0.01	1.86
	2001 年 夏季	2.31	3.19	0.28	1.56
	2001年 秋季	2.23	3.76	0.23	1.98
	2001年 冬季	2.16	4.65	0.02	2.62

表 5-3 高雄港附近海域風速實測資料與推算值之比較統計表

T



圖 5-8 高雄港附近 2001 年實測風速與推算值之比較圖 (a. 春季、b. 夏 季、c. 秋季、d. 冬季)



圖 5-9 高雄港附近 2002 年實測風速與推算值之比較圖 (a. 春季、b. 夏 季、c. 秋季、d. 冬季)

圖 5-10 及圖 5-11 分別為 2001 年、2002 年基隆港附近海域風速 實測資料與推算值之比較圖,基隆港受到中度 莉颱風之侵襲,在 2001 年 9 月 16 日 20 時發生最大風速為 20.9 m/s,根據中央氣象局颱 風紀錄, 莉颱風路徑特殊,且停留時間過久,豐沛雨量造成北台灣 嚴重水患。依時間特性之統計分析,如表 5-4 所示,實測風速最大平 均值發生在 2001 年秋季,約為 3.48 m/s,NOAA 大氣模式模擬平均 風速約為 3.07 m/s,實測風速與推算值之相關係數為 0.44、絕對誤差 為 1.53 m。基隆港位於台灣北部,年平均風速為 2.90 m/s,主要受到 東北季風迎風面之影響,冬季風速普遍偏大,風速推算之結果大致與 實測風速有良好之相關性,絕對誤差也較小。

參數 月份		實測 平均	NOAA 大氣模式	相關	絕對誤差
風速	2001 年 春季	2.97	3.04	0.62	1.20
	2001年 夏季	2.59	2.48	0.42	1.22
	2001 年 秋季	3.48	3.07	0.44	1.53
	2001 年 冬季	3.37	3.37	0.56	1.27
	2001 年 春季	2.65	2.81	0.29	1.35
	2001年 夏季	2.43	2.35	0.23	1.30
	2001年 秋季	2.77	2.92	0.22	1.42
	2001 年 冬季	2.95	3.54	0.43	1.39

表 5-4 基隆港附近海域風速實測資料與推算值之比較統計表



圖 5-10 基隆港附近 2001 年實測風速與推算值之比較圖 (a. 春季、b. 夏 季、c. 秋季、d. 冬季)



圖 5-11 基隆港附近 2002 年實測風速與推算值之比較圖 (a. 春季、b. 夏 季、c. 秋季、d. 冬季)

圖 5-12 及圖 5-13 分別為 2001 年、2002 年蘇澳港附近海域風速 實測資料與推算值之比較圖,蘇澳港受到中度桃芝颱風之侵襲,在 2001 年 7 月 30 日 7 時發生最大風速為 14.9 m/s。依時間特性之統計 分析,如表 5-5 所示,實測風速最大平均值發生在 2001 年冬季,約 為 3.01 m/s, NOAA 大氣模式模擬平均風速約為 4.53 m/s,實測風速 與推算值之相關係數為 0.37、絕對誤差為 2.00 m。蘇澳港位於台灣東 北部,年平均風速為 2.71 m/s。

參數 月份		實測 平均	NOAA 大氣模式	相關	絕對誤差
風速	2001 年 春季	2.65	4.06	0.27	1.96
	2001 年 夏季	2.73	3.35	0.43	1.76
	2001 年 秋季	2.83	4.11	0.35	2.11
	2001 年 冬季	3.01	4.53	0.37	1.99
	2001年 春季	2.64	3.63	0.16	2.69
	2001 年 夏季	2.27	3.20	0.20	1.91
	2001年 秋季	2.76	3.83	0.26	1.92
	2001 年 冬季	2.77	4.69	0.40	2.23

表 5-5 蘇澳港附近海域風速實測資料與推算值之比較統計表



圖 5-12 蘇澳港附近 2001 年實測風速與推算值之比較圖 (a. 春季、b. 夏 季、c. 秋季、d. 冬季)



圖 5-13 蘇澳港附近 2002 年實測風速與推算值之比較圖 (a. 春季、b. 夏 季、c. 秋季、d. 冬季)

圖 5-14 及圖 5-15 分別為 2001 年、2002 年台北港附近海域風速 實測資料與推算值之比較圖,台北港受到中度納莉颱風之侵襲,在 2001 年 9 月 16 日 23 時發生最大風速為 22.07 m/s。依時間特性之統 計分析,如表 5-6 所示,實測風速最大平均值發生在 2001 年冬季, 約為 7.56 m/s, NOAA 大氣模式模擬平均風速約為 1.52 m/s,實測風 速與推算值之相關係數為 0.78、絕對誤差為 6.07 m。台北港之地理位 置與基隆港相近,由於地勢較低,受到東北季風直接影響,導致年平 均風速 6.33 m/s。

參數 月份		實測 平均	NOAA 大氣模式	相關 係數	絕對 誤差
風速	2001 年 春季	6.48	1.34	0.77	5.21
	2001 年 夏季	5.05	1.08	0.53	4.04
	2001 年 秋季	6.69	1.45	0.69	5.29
	2001 年 冬季	7.56	1.52	0.78	6.07
	2001 年 春季	6.09	1.31	0.70	4.84
	2001 年 夏季	5.42	1.28	0.53	4.23
	2001年 秋季	5.88	1.32	0.62	4.63
	2001 年 冬季	7.44	1.59	0.71	5.87

表 5-6 台北港附近海域風速實測資料與推算值之比較統計表

綜合以上風場實測資料與 NOAA 大氣模式比較結果可知,可將 以上六個測站分成三組,相關係數由優至劣排列分別為(1)台北、安 平;(2)基隆、花蓮;(3)蘇澳、高雄,若將這三組位置對照至圖 5-3 可看出在緯度解析度 1 度及經度解析度 1.25 度,第一組是最接近角 隅點的位置,而最差的一組在方框的中心點,因此可研判出解析度的 大小影響模式計算的準確性,而且實測風速資料變化較為快速,不若 分析之風場資料變化較為平緩,但大致上仍可表現出風速變化趨勢。 若能獲得更高解析度的大氣資料,計算結果正確性會更好。故利用此 風場資料所推算出之風浪變化,若不考慮風浪模式本身之精確度所導 致之誤差,此風場模式仍可應用於台灣附近遠域波浪推算。



圖 5-14 台北港附近 2001 年寶測風速與推算值之比較圖 (a. 春季、b. 夏 季、c. 秋季、d. 冬季)



圖 5-15 台北港附近 2002 年實測風速與推算值之比較圖 (a. 春季、b. 夏 季、c. 秋季、d. 冬季)

5.2 環島藍色公路海域長期波浪推算結果特性

由於週休二日制度之實施,每逢例假日均出現車潮、人潮,造成 各旅遊郊區擁擠不堪,不但影響民眾休閒旅遊的品質,也無法提升國 內觀光事業之發展,為改善國人休閒旅遊之缺點,政府藉由台灣四面 環海,海洋資源豐富之優勢,推動兼具休閒、交通、娛樂及文化保育 之「藍色公路」構想,增加國人旅遊休閒的選擇性;此外還可改善沿 海漁業資源日漸枯竭情況,將傳統漁業轉型,發展海上觀光,亦可間 接紓解陸上將交通問題;藍色公路的優點還不僅於此,還可增加就業 人數地區、促進地方經濟繁榮、提升地區之觀光價值,進而打開台灣 在國際上的知名度。

藍色公路除了規劃具有海洋觀光特性之航線外,旅遊的舒適便利 更是能延續海上觀光之發展。藍色公路以船隻為交通工具,大多使用 娛樂漁船或遊艇,海上波浪甚大會導致船身晃動,遊客容易發生身體 不適,降低民眾海洋旅遊之意願。依據觀光局的統計資料,東港至小 琉球、台東至綠島這兩條航線每年乘坐人數約有 40 萬~50 萬,是目 前較具有發展空間的藍色公路航線,為了分析台灣環島藍色公路海域 長期波浪推算之特性,選擇台東綠島、屏東鵝鸞鼻及澎湖馬公三個區 域進行模擬,以有助海洋觀光航線之發展。

圖 5-16 至圖 5-19 分別為 2001 年、2002 年台東綠島附近海域實 測示性波高、週期與模式推算值之比較圖,從圖中可看出綠島受到颱 風影響較大的分別有 2001 年之西馬隆 (5月)、奇比 (6月)、尤特 (7 月) 及潭美 (7月) 與 2002 年的雷馬遜颱風 (7月),其中 2001 年的 尤特 (7/4) 與潭美颱風 (7/11) 接踵而來,且均在台灣東南方海面上 形成,分別朝西北西、西北方向前進,直接影響台灣東、南部沿海地 區,導致綠島附近海域的波高起伏最為劇烈,WAM 與 SWAN 模式 計算出的示性波高與週期分別為 5.9 m、7.7 m 與 11.8 sec、13.0 sec。

圖 5-20 至圖 5-23 分別為 2001 年、2002 年屏東鵝鸞鼻附近海域 實測示性波高、週期與模式推算值之比較圖,由於鵝鸞鼻的地理位置 與綠島相近,對於相同路徑的颱風所造成的影響亦大致相同,由圖中 可以發現,鵝鸞鼻附近海域的波浪特性與綠島相似,在 2001 年的 7 月上旬的颱風波浪較強,根據實測波浪數據得知最大示性波高為 7.1 m,而 WAM 與 SWAN 模式計算出的示性波高分別是 6.7 m 及 9.3
m。圖 5-24 至圖 5-27 分別為 2001 年、2002 年澎湖馬公附近海域實 測示性波高、週期與模式推算值之比較圖,從圖中可看出 WAM 與 SWAN 模式計算出的最大的颱風示性波高分別是 5.0 m 及 6.2m。

接著依時間特性統計台東綠島、屏東鵝鸞鼻及澎湖馬公附近海域 模式推算值,分別如表 5-7 至 5-9 所示,從表中可看出三個地區之風 速均以冬季最大夏季最小,台東綠島冬季平均風速為 3.59 m/s、夏季 為 2.24 m/s、全年平均風速為 2.80m/s,WAM 模式推算綠島冬季平均 波高是 1.25 m、夏季為 0.82 m、年平均值為 1.0 m,SWAN 模式之推 算值較 WAM 模式大,依序分別是 1.95 m、1.23 m 及 1.55 m。

至於屏東鵝鸞鼻的冬季平均風速為 8.28 m/s、夏季為 5.39 m/s、 全年平均風速為 6.56 m/s, WAM 模式推算綠島冬季平均波高是 1.56 m、夏季為 1.08 m、年平均值為 1.25 m, SWAN 模式之推算值較 WAM 模式大,依序分別是 2.41 m、1.58 m 及 1.90 m。澎湖馬公雖然在風速 方面也是冬季最大夏季最小,但是波高平均值卻是春季最小,冬季、 春季與年平均波高以 WAM 計算後分別為 1.13 m、0.81 m 及 0.97 m, 而 SWAN 則是 1.14 m、0.88 m 與 1.05 m。整體來說 SWAN 在波高 計算值較 WAM 稍微大,而週期則大致相同,以鵝鸞鼻測站來對模 式作比較可知,模式在波高與週期趨勢上尚稱合理,唯獨在冬季時分 差距較大。



圖 5-16 台東綠島附近 2001 年實測示性波高與推算值之比較圖 (a. 春季、b. 夏季、c. 秋季、d. 冬季)



圖 5-17 台東綠島附近 2002 年實測示性波高與推算值之比較圖 (a. 春 季、b. 夏季、c. 秋季、d. 冬季)



圖 5-18 台東綠島附近 2001 年實測示性週期與推算值之比較圖 (a. 春季、b. 夏季、c. 秋季、d. 冬季)



圖 5-19 台東綠島附近 2002 年實測示性週期與推算值之比較圖 (a. 春季、b. 夏季、c. 秋季、d. 冬季)



圖 5-20 屏東鵝鸞鼻附近 2001 年實測示性波高與推算值之比較圖 (a. 春季、b. 夏季、c. 秋季、d. 冬季)



圖 5-21 屏東鵝鸞鼻附近 2002 年實測示性波高與推算值之比較圖 (a. 春 季、b. 夏季、c. 秋季、d. 冬季)



圖 5-22 屏東鵝鸞鼻附近 2001 年實測示性週期與推算值之比較圖 (a. 春季、b. 夏季、c. 秋季、d. 冬季)



圖 5-23 屏東鵝鸞鼻附近 2002 年實測示性週期與推算值之比較圖 (a. 春 季、b. 夏季、c. 秋季、d. 冬季)



圖 5-24 澎湖馬公附近 2001 年實測示性波高與推算值之比較圖 (a. 春季、b. 夏季、c. 秋季、d. 冬季)



圖 5-25 澎湖馬公附近 2002 年實測示性波高與推算值之比較圖 (a. 春季、b. 夏季、c. 秋季、d. 冬季)



圖 5-26 澎湖馬公附近 2001 年實測示性週期與推算值之比較圖 (a. 春季、b. 夏季、c. 秋季、d. 冬季)



圖 5-27 澎湖馬公附近 2002 年實測示性週期與推算值之比較圖 (a. 春季、b. 夏季、c. 秋季、d. 冬季)

參數 月份	NOAA 大氣模式 模擬風速平均	遠域風浪模式模擬平均		近岸風浪模式模擬平均	
			示性週期	示性波高	示性週期
2001 年 春季	2.96	1.05	6.24	1.63	6.14
2001 年 夏季	2.36	0.89	5.77	1.34	5.32
2001 年 秋季	2.67	0.98	6.41	1.53	6.15
2001 年 冬季	3.55	1.23	6.66	1.93	6.66
2001 年 春季	2.59	0.89	5.88	1.37	5.74
2001 年 夏季	2.11	0.75	5.68	1.11	5.18
2001 年 秋季	2.50	0.98	6.43	1.50	6.16
2001 年 冬季	3.63	1.26	6.85	1.97	6.75

表 5-7 台東綠島附近海域模式推算值之統計表

註:風速 (公尺/秒)、示性波高 (公尺)、示性週期 (秒)

參數 月份	NOAA 大氣模式 模擬風速平均	遠域風浪模式模擬平均		近岸風浪模式模擬平均	
		示性波高	示性週期	示性波高	示性週期
2001 年 春季	6.79	1.27	5.59	1.96	5.41
2001 年 夏季	5.71	1.17	5.59	1.73	5.15
2001 年 秋季	6.12	1.16	5.79	1.78	5.37
2001 年 冬季	8.09	1.53	5.96	2.37	5.91
2001 年 春季	6.17	1.07	5.27	1.65	5.07
2001 年 夏季	5.06	0.99	5.40	1.42	4.88
2001 年 秋季	6.07	1.21	5.86	1.81	5.38
2001 年 冬季	8.47	1.59	5.98	2.44	5.89

表 5-8 屏東鵝鸞鼻附近海域模式推算值之統計表

註:風速 (公尺/秒)、示性波高 (公尺)、示性週期 (秒)

參數 月份	NOAA 大氣模式 模擬風速平均	遠域風浪模式模擬平均		近岸風浪模式模擬平均	
		示性波高	示性週期	示性波高	示性週期
2001 年 春季	5.02	0.86	4.95	0.91	3.88
2001 年 夏季	4.51	0.94	5.42	1.17	4.47
2001 年 秋季	5.20	1.02	5.55	1.04	4.33
2001 年 冬季	6.50	1.10	5.19	1.10	4.03
2001 年 春季	4.71	0.76	4.72	0.84	3.78
2001 年 夏季	4.04	0.83	5.33	1.01	4.65
2001 年 秋季	5.09	1.05	5.65	1.17	4.63
2001 年 冬季	6.51	1.16	5.29	1.17	4.13

表 5-9 澎湖馬公附近海域模式推算值之統計表

註:風速 (公尺/秒)、示性波高 (公尺)、示性週期 (秒)

5.3 台灣7個商港長期波浪推算結果特性

本節針對台灣7個商港在經過長達兩年波浪推算後,分別將實測 資料與遠域模式及近岸模式之結果作一比較,圖 5-28 至圖 5-55 分別 為 2001 年 2 月至 2003 年 1 月之安平、花蓮、高雄、基隆、蘇澳、台 中與台北港附近海域之實測示性波高、週期與計算結果比較圖,圖中 黑點為港灣技術研究中心之觀測值,黑線為 WAM 模式之推算結 果,黑色虛線為 SWAN 之計算值。由圖中可知,在波高變化趨勢上 大致能吻合實測資料,表示推算結果具有一定之合理性,但在波高變 化劇烈處,如出現局部最大波高處,模式計算準確性降低,推估其原 因應與風浪模式之參數有關,仍需大量實測資料作模式參數上之調 整,另外與風場資料解析度過低亦有所關聯。由於風場資料解析度約 為 1 度,相對於台灣海域地形與海岸線多變化有偏低之慮,但大致上 而言仍可推算出正確之風浪變化趨勢。在週期方面的推算可模擬出週 期變化的趨勢,在長週期波浪出現時亦可合理的推算,表示模式在風 浪的推算方面可合理的表現出各港區外海波浪的變化。

為了更近一步了解實測資料與模式推算結果之關係,分析各季節 之實測與模式結果之個別平均值、相關係數與絕對誤差,統計如表 5-10 至表 5-15 中所示。由表中可知,除了台中港資料短缺外,計算 其餘六大港之波高之相關係數平均值,遠域模式及近岸模式均為 0.77、以安平港最低,基隆港最高,絕對誤差平均值 (絕對誤差/實測 值)則分別為 0.35、0.48,以台北港最高,花蓮港最低。以台北港為 例,其相關係數為 0.83,但絕對誤差則高達 0.62,參照實測與模擬之 比較圖形,由於局部最大值在模擬結果皆有偏低現象,導致絕對誤差 偏大但相關係數仍高的現象。

在週期模擬方面, 遠域及近域模式之相關係數皆有偏低現象其平 均值分別為 0.50 及 0.42, 絕對誤差則為 0.17、0.22, 表示週期推算 平均誤差約 2 成左右。綜合以上可知, 風浪模式模擬時, 風場之準確 性佔較大因素, 若能獲得更正確的風場相信計算結果會更佳, 另外由 於受限模式格網大小, 各站所輸出的位置可能無法與實際觀測站位置 吻合, 兩者水深若有差異計算時可能就會有誤差了, 通常模式輸出點 的水深較深, 因此推算值就會稍微大些。但是整體波浪的趨勢尚能合 理模擬。



圖 5-28 安平港附近 2001 年實測示性波高與推算值之比較圖 (a. 春季、 b. 夏季、c. 秋季、d. 冬季)



圖 5-29 安平港附近 2002 年實測示性波高與推算值之比較圖 (a. 春季、 b. 夏季、c. 秋季、d. 冬季)



圖 5-30 安平港附近 2001 年實測示性週期與推算值之比較圖 (a. 春季、 b. 夏季、c. 秋季、d. 冬季)



圖 5-31 安平港附近 2002 年實測示性週期與推算值之比較圖 (a. 春季、 b. 夏季、c. 秋季、d. 冬季)



圖 5-32 花蓮港附近 2001 年實測示性波高與推算值之比較圖 (a. 春季、 b. 夏季、c. 秋季、d. 冬季)



圖 5-33 花蓮港附近 2002 年實測示性波高與推算值之比較圖 (a. 春季、 b. 夏季、c. 秋季、d. 冬季)



圖 5-34 花蓮港附近 2001 年實測示性週期與推算值之比較圖 (a. 春季、 b. 夏季、c. 秋季、d. 冬季)



圖 5-35 花蓮港附近 2002 年實測示性週期與推算值之比較圖 (a. 春季、 b. 夏季、c. 秋季、d. 冬季)



圖 5-36 高雄港附近 2001 年實測示性波高與推算值之比較圖 (a. 春季、 b. 夏季、c. 秋季、d. 冬季)



圖 5-37 高雄港附近 2002 年實測示性波高與推算值之比較圖 (a. 春季、 b. 夏季、c. 秋季、d. 冬季)



圖 5-38 高雄港附近 2001 年實測示性週期與推算值之比較圖 (a. 春季、 b. 夏季、c. 秋季、d. 冬季)



圖 5-39 高雄港附近 2002 年實測示性週期與推算值之比較圖 (a. 春季、 b. 夏季、c. 秋季、d. 冬季)



圖 5-40 基隆港附近 2001 年實測示性波高與推算值之比較圖 (a. 春季、 b. 夏季、c. 秋季、d. 冬季)



圖 5-41 基隆港附近 2002 年實測示性波高與推算值之比較圖 (a. 春季、 b. 夏季、c. 秋季、d. 冬季)



圖 5-42 基隆港附近 2001 年實測示性週期與推算值之比較圖 (a. 春季、 b. 夏季、c. 秋季、d. 冬季)



圖 5-43 基隆港附近 2002 年實測示性週期與推算值之比較圖 (a. 春季、b. 夏季、c. 秋季、d. 冬季)



圖 5-44 蘇澳港附近 2001 年實測示性波高與推算值之比較圖 (a. 春季、 b. 夏季、c. 秋季、d. 冬季)



圖 5-45 蘇澳港附近 2002 年實測示性波高與推算值之比較圖 (a. 春季、 b. 夏季、c. 秋季、d. 冬季)



圖 5-46 蘇澳港附近 2001 年實測示性週期與推算值之比較圖 (a. 春季、 b. 夏季、c. 秋季、d. 冬季)


圖 5-47 蘇澳港附近 2002 年實測示性週期與推算值之比較圖 (a. 春季、 b. 夏季、c. 秋季、d. 冬季)



圖 5-48 台中港附近 2001 年實測示性波高與推算值之比較圖 (a. 春季、 b. 夏季、c. 秋季、d. 冬季)



圖 5-49 台中港附近 2002 年實測示性波高與推算值之比較圖 (a. 春季、 b. 夏季、c. 秋季、d. 冬季)



圖 5-50 台中港附近 2001 年實測示性週期與推算值之比較圖 (a. 春季、 b. 夏季、c. 秋季、d. 冬季)



圖 5-51 台中港附近 2002 年實測示性週期與推算值之比較圖 (a. 春季、 b. 夏季、c. 秋季、d. 冬季)



圖 5-52 台北港附近 2001 年實測示性波高與推算值之比較圖 (a. 春季、 b. 夏季、c. 秋季、d. 冬季)



圖 5-53 台北港附近 2002 年實測示性波高與推算值之比較圖 (a. 春季、 b. 夏季、c. 秋季、d. 冬季)



圖 5-54 台北港附近 2001 年實測示性週期與推算值之比較圖 (a. 春季、 b. 夏季、c. 秋季、d. 冬季)



圖 5-55 台北港附近 2002 年實測示性週期與推算值之比較圖 (a. 春季、
b. 夏季、c. 秋季、d. 冬季)

月份	參數	實測 平均	遠域風浪模式 模擬平均	相關 係數	絕對 誤差	近岸風浪模式 模擬平均	相關 係數	絶對 誤差
	2001 年 春季	0.36	0.37	0.52	0.11	0.84	0.76	0.48
	2001 年 夏季	0.91	0.80	0.70	0.33	1.12	0.72	0.47
	2001 年 秋季	0.73	0.60	0.71	0.23	1.03	0.53	0.39
示性	2001 年 冬季	0.48	0.42	0.49	0.14	0.99	0.66	0.52
波高	2002 年 春季	0.46	0.36	0.58	0.14	0.80	0.53	0.34
	2002 年 夏季	0.81	0.72	0.92	0.17	1.00	0.89	0.26
	2002 年 秋季	0.79	0.70	0.89	0.20	1.11	0.85	0.39
	2002 年 冬季	0.59	0.45	0.54	0.18	1.10	0.59	0.51
	2001 年 春季	5.09	4.15	0.38	0.99	3.95	0.48	1.16
	2001 年 夏季	5.79	5.57	0.66	0.86	4.71	0.56	1.25
	2001 年 秋季	5.56	5.15	0.67	0.81	4.45	0.42	1.24
示性	2001 年 冬季	4.80	4.03	0.13	0.86	4.11	0.12	0.76
週期	2002 年 春季	4.53	4.11	0.14	0.65	3.87	0.29	0.70
	2002 年 夏季	5.26	5.42	0.67	0.68	4.54	0.58	0.94
	2002 年 秋季	4.99	5.40	0.52	1.21	4.50	0.59	0.83
	2002 年 冬季	4.60	4.07	0.03	0.71	4.31	-0.03	0.54

表 5-10 安平港附近海域實測資料與推算值之比較統計表

月份	參數	實測 平均	遠域風浪模式 模擬平均	相關 係數	絕對 誤差	近岸風浪模式 模擬平均	相關 係數	絶對 誤差
	2001 年 春季	1.35	1.14	0.80	0.28	1.55	0.77	0.31
	2001 年 夏季	0.89	0.76	0.90	0.21	1.11	0.88	0.31
	2001年 秋季	1.23	0.99	0.83	0.32	1.35	0.80	0.30
示性	2001年 冬季	1.45	0.99	0.82	0.46	1.37	0.79	0.24
波高	2002 年 春季	1.37	0.86	0.73	0.51	1.21	0.70	0.28
	2002 年 夏季	1.28	0.66	0.70	0.64	0.94	0.71	0.46
	2002 年 秋季	0.95	0.93	0.77	0.24	1.29	0.72	0.42
	2002 年 冬季	1.67	1.24	0.76	0.46	1.68	0.75	0.30
	2001年 春季	6.48	6.52	0.49	0.69	6.39	0.41	0.86
	2001年 夏季	6.05	5.51	0.39	1.03	5.31	0.34	1.33
	2001年 秋季	6.35	6.26	0.52	0.89	6.10	0.36	1.09
示性	2001 年 冬季	6.51	6.17	0.37	0.58	6.15	0.12	0.84
週期	2002 年 春季	6.36	5.78	0.42	0.71	5.68	0.32	0.88
	2002 年 夏季	6.16	5.54	0.44	1.13	5.07	0.26	1.35
	2002 年 秋季	6.95	6.15	0.35	1.40	5.89	0.28	1.60
	2002 年 冬季	6.49	6.71	0.48	0.70	6.66	0.46	0.80

表 5-11 花蓮港附近海域實測資料與推算值之比較統計表

參數 月份		實測 平均	遠域風浪模式 模擬平均	相關 係數	絕對 誤差	近岸風浪模式 模擬平均	相關 係數	絶對 誤差
	2001 年 春季	0.44	0.43	0.55	0.16	0.75	0.72	0.32
	2001 年 夏季	0.72	0.69	0.67	0.23	0.90	0.63	0.33
	2001年 秋季	0.89	0.63	0.86	0.30	0.84	0.83	0.27
示性	2001年 冬季	×	×	×	×	×	×	×
波高	2002 年 春季	×	×	×	×	×	×	×
	2002 年 夏季	1.05	0.98	0.93	0.18	1.12	0.87	0.22
	2002 年 秋季	0.68	0.68	0.91	0.20	0.91	0.85	0.34
	2002 年 冬季	0.53	0.43	0.52	0.16	0.81	0.73	0.29
	2001 年 春季	5.52	4.30	0.21	1.25	4.11	0.04	1.42
	2001 年 夏季	5.56	5.21	0.44	0.85	4.62	0.20	1.19
	2001 年 秋季	5.66	5.53	0.71	0.73	4.73	0.48	1.09
示性	2001年 冬季	×	×	×	×	×	×	×
週期	2002 年 春季	×	×	×	×	×	×	×
	2002 年 夏季	7.18	6.16	0.85	1.08	5.19	0.71	1.99
	2002 年 秋季	6.18	5.30	0.73	1.24	4.58	0.64	1.62
	2002 年 冬季	5.67	4.21	0.03	1.47	4.23	-0.12	1.44

表 5-12 高雄港附近海域實測資料與推算值之比較統計表

月份	參數	實測 平均	遠域風浪模式 模擬平均	相關 係數	絕對 誤差	近岸風浪模式 模擬平均	相關 係數	絶對 誤差
	2001 年 春季	х	×	×	х	×	×	×
	2001 年 夏季	0.43	0.67	0.87	0.28	0.76	0.88	0.35
	2001 年 秋季	1.50	1.10	0.87	0.45	1.31	0.89	0.34
示性	2001 年 冬季	1.70	1.22	0.85	0.53	1.46	0.83	0.41
波高	2002 年 春季	1.19	0.93	0.87	0.32	1.11	0.85	0.26
	2002 年 夏季	0.87	0.62	0.81	0.36	0.75	0.82	0.31
	2002 年 秋季	1.02	1.02	0.89	0.28	1.22	0.87	0.36
	2002 年 冬季	1.35	1.31	0.86	0.27	1.54	0.84	0.35
	2001 年 春季	×	×	×	×	×	×	×
	2001年 夏季	5.45	5.31	0.46	1.13	4.31	0.43	1.51
	2001年 秋季	5.81	6.00	0.54	0.99	5.89	0.48	1.17
示性	2001 年 冬季	6.39	6.28	0.72	.54	6.11	0.67	0.80
週期	2002 年 春季	5.89	5.77	0.67	0.50	5.37	0.66	0.92
	2002 年 夏季	5.88	5.34	0.53	0.96	4.65	0.42	1.51
	2002 年 秋季	6.54	5.94	0.25	1.36	5.61	0.18	0.78
	2002 年 冬季	6.88	6.57	0.60	0.59	6.25	0.53	1.03

表 5-13 基隆港附近海域實測資料與推算值之比較統計表

月份	參數	實測 平均	遠域風浪模式 模擬平均	相關 係數	絕對 誤差	近岸風浪模式 模擬平均	相關 係數	絶對 誤差
	2001 年 春季	0.85	1.16	0.84	0.33	1.46	0.85	0.61
	2001 年 夏季	0.44	0.88	0.85	0.44	1.20	0.82	0.76
	2001 年 秋季	0.40	1.01	0.56	0.64	1.27	0.54	0.88
示性	2001 年 冬季	1.72	1.29	0.80	0.47	1.62	0.82	0.50
波高	2002 年 春季	1.81	1.10	0.83	0.70	1.53	0.80	0.32 ×
	2002 年 夏季	0.77	0.71	0.62	0.20	0.89	0.46	0.25
	2002 年 秋季	0.98	1.08	0.81	0.28	1.38	0.79	0.47
	2002 年 冬季	1.27	1.43	0.66	0.33	1.77	0.70	0.53
	2001 年 春季	7.26	6.09	0.66	1.32	5.63	0.56	1.71
	2001年 夏季	6.47	5.51	0.69	1.13	5.02	0.65	1.52
	2001 年 秋季	8.16	5.78	0.32	2.49	5.32	0.26	2.97
示性	2001年 冬季	7.49	6.33	0.55	1.27	5.92	0.50	1.63
週期	2002 年 春季	7.71	5.88	0.62	1.82	5.53	0.62	2.17
	2002 年 夏季	7.28	5.88	0.67	1.46	4.81	0.33	2.48
	2002 年 秋季	7.10	5.96	0.24	1.62	5.50	0.19	1.85
	2002 年 冬季	6.83	6.59	0.51	0.74	6.12	0.50	0.94

表 5-14 蘇澳港附近海域實測資料與推算值之比較統計表

月份	參數	實測 平均	遠域風浪模式 模擬平均	相關 係數	絕對 誤差	近岸風浪模式 模擬平均	相關 係數	絶對 誤差
	2001 年 春季	0.94	0.63	0.85	0.32	0.90	0.84	0.22
	2001年 夏季	0.57	0.40	0.60	0.20	0.63	0.61	0.21
	2001年 秋季	1.10	0.82	0.87	0.33	1.12	0.89	0.25
示性	2001年 冬季	0.64	0.92	0.84	0.30	1.28	0.82	0.65
波高	2002 年 春季	0.32	0.57	0.90	0.25	0.85	0.88	0.53
	2002 年 夏季	0.21	0.48	0.89	0.27	0.70	0.89	0.49
	2002 年 秋季	0.35	0.70	0.90	0.36	1.00	0.87	0.65
	2002 年 冬季	0.67	0.89	0.76	0.33	1.27	0.77	0.61
	2001 年 春季	5.57	5.69	0.75	0.68	5.29	0.80	0.66
	2001年 夏季	5.12	5.54	0.45	0.96	4.51	0.60	0.83
	2001年 秋季	6.20	6.20	0.75	0.78	5.74	0.76	0.91
示性	2001年 冬季	7.64	6.12	0.70	1.52	6.10	0.64	1.57
週期	2002 年 春季	6.63	5.31	0.79	1.37	5.00	0.67	1.67
	2002 年 夏季	6.75	5.46	0.38	1.64	4.61	0.33	2.22
	2002 年 秋季	7.69	6.16	0.56	1.89	5.28	0.57	2.56
	2002 年 冬季	7.57	6.21	0.42	1.43	5.89	0.35	1.78

表 5-15 台北港附近海域實測資料與推算值之比較統計表

5.4 風浪模式長期推算建立之相關模式

相關模式為其一研究重點,其目的為透過回歸公式,可由風速資料即可快速推算波高,期望可作為系統無法操作或需要快速推算時之用。

5.4.1 相關模式理論介紹

本節以風與浪之間的關係來建立各測站的相關模式,決定以指數 型態迴歸的方式來求得風與浪的公式,假設風浪模式輸入的風速與波 高可成立如下

$$\hat{H}_{1/3} = A \exp(BU_{10}) \tag{5-3}$$

其中 $\hat{H}_{1/3}$ 為迴歸線之示性波高值 (m), U_{10} 為風速(m/s), $A \times B$ 為待求係數。一般用最小二乘法來推算待求係數值, 再以 Person 積 差相關係數的平方值 R^2 來決定此相關模式的可靠性, R^2 值越高表 是模式的信賴度更高。

$$R^{2} = 1 - \frac{\sum (H_{1/3} - \hat{H}_{1/3})^{2}}{\sum (H_{1/3})^{2} - \frac{(\sum H_{1/3})^{2}}{n}}$$
(5-4)

其中 H_{1/3} 為風浪模式計算出的波高值。

5.4.2 台灣7個商港之風浪相關模式

圖 5-56 至圖 5-69 分別為遠域風浪模式於七大港附近 2001 年至 2002 年風速與示性波高之關係圖,圖中黑點為某時刻之風速所對照 的波高值,黑實線為模式最佳迴歸趨勢線,迴歸公式如圖右下角所 示,Y 代表因變數的波高,X 代表自變數的風速值,同時有列出 R² (R-squared) 來確認此相關模式的實用性。在此若定義 R²>0.5 以上 即可應用此相關模式來作一簡易推估方法,從圖中可看出安平港僅有 春季及冬季符合,冬季之 R² 值甚至達 0.65 以上,花蓮港與蘇澳港 在,冬季值尚有 0.46 之水準,同樣高雄港也是春、冬雨季的模擬情 況較佳,基隆與台北港也是冬季模擬情況較好, R² 介於 0.42 ~0.62 之間,同樣也是冬季,台中港在春、冬雨季的值介於 0.55~0.65 之間。 圖 5-70 及圖 5-83 則分別為近域 SWAN 風浪模式於七大港附近 2001 年至 2002 年風速與示性波高之關係圖,基本上近域模式與遠域模式 在迴歸時的趨勢是一致的,甚至在提升秋季的 R² 值,可從安平、花 蓮、基隆、蘇澳及台北港看出實用性增大的情形。

根據以上分析顯示遠域模式的風浪相關模式應用時,冬季波浪示 性波高與風速之相關性較為一致,較具有其應用性,而近岸模式的相 關模式則可應用之秋、冬雨季, R² 約在 0.5 以上,另外花蓮港、基 隆港、蘇澳港及台北港均在冬季發生示性波高之最大平均值,由於台 灣東、北部地區在冬季屬於東北季風迎風面,受東北季風影響時間較 長,且風向較為一致,故造成此地區波浪變化較大,可看出似乎在風 速較大的情況下,由於波浪受到風的因素所佔成分偏大,而其他波浪 效應 (如折射、淺化等)相對起來影響力偏小的情況下,另外台灣夏 季主要受到颱風波浪影響,風速與示性波高之相關性較小。



c. 秋季、d. 冬季,WAM)



圖 5-57 安平港附近 2002 年風速與示性波高之關係圖 (a. 春季、b. 夏季、 c. 秋季、d. 冬季, WAM)



圖 5-58 花蓮港附近 2001 年風速與示性波高之關係圖 (a. 春季、b. 夏季、 c. 秋季、d. 冬季, WAM)



圖 5-59 花蓮港附近 2002 年風速與示性波高之關係圖 (a. 春季、b. 夏季、 c. 秋季、d. 冬季, WAM)



圖 5-60 高雄港附近 2001 年風速與示性波高之關係圖 (a. 春季、b. 夏季、 c. 秋季、d. 冬季, WAM)



圖 5-61 高雄港附近 2002 年風速與示性波高之關係圖 (a. 春季、b. 夏季、 c. 秋季、d. 冬季, WAM)



圖 5-62 基隆港附近 2001 年風速與示性波高之關係圖 (a. 春季、b. 夏季、 c. 秋季、d. 冬季, WAM)



圖 5-63 基隆港附近 2002 年風速與示性波高之關係圖 (a. 春季、b. 夏季、 c. 秋季、d. 冬季, WAM)



圖 5-64 蘇澳港附近 2001 年風速與示性波高之關係圖 (a. 春季、b. 夏季、 c. 秋季、d. 冬季, WAM)



圖 5-65 蘇澳港附近 2002 年風速與示性波高之關係圖 (a. 春季、b. 夏季、 c. 秋季、d. 冬季, WAM)



圖 5-66 台中港附近 2001 年風速與示性波高之關係圖 (a. 春季、b. 夏季、 c. 秋季、d. 冬季, WAM)



圖 5-67 台中港附近 2002 年風速與示性波高之關係圖 (a. 春季、b. 夏季、c. 秋季、d. 冬季, WAM)



圖 5-68 台北港附近 2001 年風速與示性波高之關係圖 (a. 春季、b. 夏季、 c. 秋季、d. 冬季, WAM)



圖 5-69 台北港附近 2002 年風速與示性波高之關係圖 (a. 春季、b. 夏季、 c. 秋季、d. 冬季, WAM)



c. 秋季、d. 冬季, SWAN)



c. 秋季、d. 冬季, SWAN)



圖 5-72 花蓮港附近 2001 年風速與示性波高之關係圖 (a. 春季、b. 夏季、 c. 秋季、d. 冬季, SWAN)



圖 5-73 花蓮港附近 2002 年風速與示性波高之關係圖 (a. 春季、b. 夏季、 c. 秋季、d. 冬季, SWAN)



圖 5-74 高雄港附近 2001 年風速與示性波高之關係圖 (a. 春季、b. 夏季、 c. 秋季、d. 冬季, SWAN)


圖 5-75 高雄港附近 2002 年風速與示性波高之關係圖 (a. 春季、b. 夏季、 c. 秋季、d. 冬季, SWAN)



圖 5-76 基隆港附近 2001 年風速與示性波高之關係圖 (a. 春季、b. 夏季、 c. 秋季、d. 冬季, SWAN)



圖 5-77 基隆港附近 2002 年風速與示性波高之關係圖 (a. 春季、b. 夏季、 c. 秋季、d. 冬季, SWAN)



圖 5-78 蘇澳港附近 2001 年風速與示性波高之關係圖 (a. 春季、b. 夏季、 c. 秋季、d. 冬季, SWAN)



圖 5-79 蘇澳港附近 2002 年風速與示性波高之關係圖 (a. 春季、b. 夏季、 c. 秋季、d. 冬季, SWAN)



圖 5-80 台中港附近 2001 年風速與示性波高之關係圖 (a. 春季、b. 夏季、 c. 秋季、d. 冬季, SWAN)



圖 5-81 台中港附近 2002 年風速與示性波高之關係圖 (a. 春季、b. 夏季、 c. 秋季、d. 冬季, SWAN)



圖 5-82 台北港附近 2001 年風速與示性波高之關係圖 (a. 春季、b. 夏季、 c. 秋季、d. 冬季, SWAN)



圖 5-83 台北港附近 2002 年風速與示性波高之關係圖 (a. 春季、b. 夏季、 c. 秋季、d. 冬季, SWAN)

第六章 臺灣環島海象數值模式系統

本章將介紹整個臺灣環島海象數值模式系統之計算相關區域範 圍,流程及操作說明如后。

6.1 風壓模式之流程及操作說明

由於今年度由 NOAA 及 CWB(中央氣象局)提供大氣模式之海面 風場資料,故將說明其模式執行流程。

6.1.1 NOAA 風場模式

NOAA 預報風場為全球尺度的風場資料,範圍為西經 180 度至東 經 180 度,南緯 75 度至北緯 75 度,網格解析度在經度部分為 1.25 度一格,緯度部分則為 1 度一格,由於輸出的檔案為二進位檔,一般 文書編輯程式無法直接讀取,因此需使用其專屬的擷取程式才有辦法 取得其中之風速資料,所使用的程式為 wgrib,在 NOAA 網站便可取 得原始程式,目前使用的版本為 1.7 版。由於 wgrib 沒有視窗介面, 因此使用者只能在 windows 命命列模式下、UNIX 及 LINUX 環境下 執行,同時必須要準備 C++的編譯器。

擷取資料的步驟如下

- 1. 由 NOAA 網站取得 wgrib 的原始程式
- 2. 取得預報風場的風速資料檔
- 3. 利用 C++编譯器產出執行檔 wgrib
- 利用執行檔配合風速資料檔即可產出一般文書編輯軟體 可 以讀取的純文字風速資料檔,檔案內容為風向量
- 5. 從此純文字檔取出模式範圍所需要的風速資料即可
- 若模式解析度與 NOAA 預報風場不一致時,便需要利用內插的 方式得到模式內部所有點的風速資料

6.1.2 CWB 風場模式

中央氣象局 NFS 預報風場模式提供三種不同尺度範圍之風場, 西太平洋預報風場範圍為南緯 5 度至北緯 43 度,東經 78 度至東經 180 度,網格解析度為 45KM;中國海域預報風場範圍為北緯 9 度至 北緯 35 度,東經 110 度至東經 138 度,網格解析度為 15KM;台灣 海域預報風場範圍為北緯 20 度至北緯 26 度,東經 119 度至東經 123 度,網格解析度為 5KM,以便得到更符合台灣海域的風場狀況。

6.1.3 CWB 氣壓模式

中央氣象局 NFS 預報氣壓模式提供三種不同尺度範圍與風場模 式相同,西太平洋預報風場範圍為南緯5度至北緯43度,東經78度 至東經180度;中國海域預報風場範圍為北緯9度至北緯35度,東 經110度至東經138度;台灣海域預報風場範圍為北緯20度至北緯 26度,東經119度至東經123度。

6.1.4 颱風風場模式

颱風模式所需要的資訊為警報時間、颱風中心經度、緯度、中心 最低氣壓(豪巴)、暴風半徑(公里)、中心最大風速(公尺/秒)、移動 速度(公里/小時)及移動方向(角度,向東移動為0度,逆時鐘旋轉), 將以上資訊存成七行的形式,同時以颱風名稱為檔名的檔案即可讓颱 風模式讀入。以敏督利颱風為例,檔名為 mindulle.csv,檔案各式如 下:

日期	經度	緯度	中心氣壓	暴風半徑	中心最大 風速	移動速度	移動方向
6281700	125.3	18.5	950	250	43	10	157.5
6282000	125.1	18.5	950	250	43	10	157.5
6282300	124.7	18.7	950	250	43	10	157.5

6.2 各種波浪模式之流程及操作說明

6.2.1 WAM 與 SWAN 颱風波浪模式

目前所使用的 WAM 模式是由 WAMDI Group (1988) 所發表,計 畫中所使用的版本是 WAM cycle 4 版本,其中包含數個模組 PREPROC, PRESET, CHIEF, BOUINT, PGRID, PSWGRID, PSPEC, PSWSPEC 等,由於計畫執行所需本計畫只使用到格網處理模組 PREPROC、初始值給定模組 PRESET、風浪計算模組 CHIEF 與後處 理模組 PGRID 等。而在 SWAN (Booij 等人,1996) 模式方面,本計 畫所使用的 SWAN 模式是最新版本的 SWAN cycle III Version 40.31 版。由於 WAM 與 SWAN 模式皆使用 Fortran 90 程式語言所發展, 故利用標準 Fortran 90 程式語言編譯成相關程式執行檔,以利計畫執 行。在模式執行平台上,為了計畫結束後相關人員操作便利,現今有 Windows 版本與 Linux 版本,在不同平台上除了相關檔案的路徑有所 差異之外,其餘操作流程皆為一致。

圖 6.2-1 為 WAM 與 SWAN 風浪操作流程圖,如圖所示,由中央 氣象局所提供的風場資料經由預處理程式轉換至 WAM 與 SWAN 模 式所需之風場格式之後,配合水深資料,先進行 WAM 模式之 PREPROC 與 PRESET 模組,之後進行主程式 CHIEF 之風浪模擬, 由 CHIEF 模組所輸出之 CBO 邊界檔即可做為 SWAN 模式之邊界輸 入檔,而 MAP 檔可利用 PGRID 模組輸出 WAM 模式之結果。

表 6.2-1 為中央氣象局現所使用的有限區域大氣模式(NFS)之模 式網格資訊,為了配合氣象局之大氣模式之範圍,以 WAM 模式範圍 符合 MC 模式,而 SWAN 模式之範圍符合 HC 模式,由於大氣模式 之座標是利用 Lambert 投影法,與波浪模式所使用的球面直角座標有 所不同,且格網位置有差異,故需利用內插方式轉換出波浪模式所需 的風場資料以進行計算。

模式	DMS	DIMENSION	RESOLUTION	格點位置
	FLAP			
NFS	RC	221*127	45KM	左下點(-5.34068°N,77.91867°E)
				右上點(42.92812°N,180.2034°E)
	MC	181*193	15KM	左下點(9.28194°N,109.7727°E)
				右上點(35.26665°N,137.7342°E)
	HC	91*121	5 KM	左下點(20.78609°N,118.6597°E)
				右上點(26.33824°N, 123.2724°E)

表 6.2-1 為中央氣象局之有限區域大氣模式網格資訊



圖 6.2-1 WAM 與 SWAN 風浪模式操作流程圖

6.2.2 定點風域推算半經驗颱風波浪模式

定點風域推算半經驗颱風波浪模式屬於一種定點線風域(line fetch)波浪推算模式,模式所考慮的颱風移動路徑亦為直線。當各港

口之推算點位置(經、緯度)以及自推算點延伸出去之吹風距離線及其 相關水深資料等均事先建置完成後,模式僅需輸入的颱風相關資料如 颱風位置(經、緯度)、颱風中心氣壓(Pc)、颱風移動速度(VF)與行徑 方向(0F)等以及颱風風場模式之 CW1 及 CW2 參數,即可執行數值模 擬。模式輸出結果包括推算點上各波向之最大波高及週期,以及推算 點上各波向波高及週期之時間序列結果。模式之計算流場如圖 6.2-2 所示:



圖 6.2-2 定點風域推算半經驗颱風波浪模式之計算流程圖

6.2.3 定點類神經網路波浪模式

定點類神經網路波浪模式硬體及作業系統規格如下:

軟體環境:(系統平台)

1. Microsoft Windows (Windows 98, ME, 2000, XP)

2. Linux

模式操作

(1) MATLAB 6.5 (for Windows or Linux)

MATLAB 是由 MathWorks 公司於 1984 年推出的數學軟體, 其名稱是由「矩陣實驗室」(MATrix LABoratory)所合成,因此可 知其最早的發展理念是提供一套非常完善的矩陣運算指令,但隨著數 值運算需求的演變,MATLAB 已成為各種系統模擬、數位訊號處 理、科學目視的標準語言。

(2) Neural Network Toolbox (類神經網路工具箱)

配合 MATLAB 操作平台,類神經網路工具箱提供許多類神經網路架構,以符合各種資料形式的需求,主要包括: Associative, Backpropagation, Feature Map, Hopfield, Kohonen, Self-Organizing, Window-Hoff 網路

- 競爭性,限制性,線性,Sigmoid 傳遞函數
- 成果分析函數及圖型
- 無限多網層,元素,交接點
- •利用 SIMULINK 做動態模擬

硬體環境

配合系統及操作平台提供中央處理器及記憶體空間建議如下:

CPU(處理器)

- ◆ Intel Pentium 4 (系列)
- ◆ Intel Celeron (系列)
- ◆ AMD Athlon (系列)
- AMD Athlon 64 (Operation 32bit)

RAM(記憶體)

• 512 MB 以上



6.2.4 近岸波浪模式

模式流程圖



圖 1-1 EEMSE 波場模式計算操作流程示意圖

6.3 各種水位模式之流程及操作說明

6.3.1 全域天文潮模式



圖 6.3-1 全域天文潮模式流程

6.3.2 全域暴潮模式



圖 6.3-2 全域暴潮模式流程

6.3.3 全域水位模式



圖 6.3-3 全域水位模式流程圖

第七章 臺灣環島海象預報網路系統

7.1 網路資訊系統架構

台灣四周海岸由不同單位依其個別需求而佈置許多海象觀測 站。由於缺乏整體性的整合,往往形成觀測站分布不均、觀測項目、 經度與資料格式不同,造成觀測結果無法相互支援提供防災使用,而 顯現資源重複投資卻沒有發揮應有的功能現象。本計畫的另一目標是 建置本土化颱風波浪預報系統,透過模式的預測模擬可提供台灣沿海 波浪在時間及空間上完整的資料,模式預報資料與現場觀測資料的比 對與展示可以提供使用者參考,亦可作為模式修正的資訊。因此,本 計劃嘗試規劃出一個以網路為溝通媒介的環境讓專家學者及各單位 使用者能透過此系統輕鬆地掌握、瞭解所需的資料。

本模式介面的目標希望能藉由相關人員所建議且討論的資料架 構圖,來建構一套符合需求的網站介面。資料呈現的架構是利用分門 別類的方式將每個主題突顯出來,然後在針對每個主體內容做細部資 料的呈現或查詢。資料架構圖說明如后:

7.1.1 第一層下拉式表單

- ▶ 系統說明
- ▶ 觀測資料
- ▶ 颱風海象
- ▶ 風壓模式
- ▶ 波場模式
- ▶ 水位模式
- ➢ 流場模式(建構中)
- ▶ 擴散模式(建構中)
- ▶ 相關網站

▶ 回首頁

7.1.2 第二層下拉式表單

- ▶ 系統說明
 - ◆ 系統概述
 - ◆ 研究計畫
- ▶ 觀測資料
 - ◆ 綜合查詢
 - ◆ 查詢說明
 - ◆ 觀測網站
 - ◆ 典型水深
 - ◆ 典型海象
 - ◆ 典型風壓
 - ◆ 典型波浪
 - ◆ 典型水位
 - ◆ 典型海流(建構中)
 - ◆ 典型擴散(建構中)
- ▶ 颱風海象
 - ◆ 模式說明
 - ◆ 典型資料
- ▶ 風壓模式
 - ◆ 即時風壓
 - ◆ 歷史風壓
 - ◆ 模式說明
 - ◆ 典型風壓
- ▶ 波場模式
 - ◆ 即時波場
 - ◆ 歷史波場
 - ◆ 模式說明
 - ◆ 典型波場
- ▶ 水位模式
 - ◆ 即時水位
 - ◆ 歷史水位

- ◆ 模式說明
- ◆ 典型水位
- ➢ 流場模式(建構中)
- ▶ 擴散模式(建構中)
- ▶ 相關網站
 - ◆ 港灣研究中心
 - ◆ 中央氣象局
 - ◆ 經濟部水利署
- ▶ 回首頁

7.1.3 第三層下拉式表單

- ▶ 系統說明
 - ◆ 系統概述→輸出結果
 - ◆ 研究計畫
 - 計畫緣由→輸出結果
 - 計畫目的→輸出結果
 - 參與人力→輸出結果
- ▶ 觀測資料
 - ◆ 觀測網站
 - 風力測站→輸出風力測站位置圖
 - 波浪測站→輸出波浪測站位置圖
 - 水位測站→輸出水位測站位置圖
 - 海流測站→輸出海流測站位置圖
 - 水深測區→輸出水深測區位置圖
 - ◆ 綜合查詢→查詢表單→輸出結果
 - ◆ 查詢說明→輸出結果
 - ◆ 典型水深→表單點選→輸出等深線圖
 - ◆ 典型海象→表單點選→輸出各種海象歷線圖。
 - ◆ 典型風壓→表單點選→輸出颱風路徑圖、氣壓、風速、風向歷 線圖(或風向量圖、等氣壓圖)。
 - ◆ 典型波浪→表單點選→輸出波高、週期、波向歷線圖(或等波高、等週期、波向量圖)。

- ◆ 典型水位→表單點選→輸出水位歷線圖(或等水位線圖)。
- ◆ 典型海流→表單點選→輸出流速 流向歷線圖(或海流向量圖)。
- ◆ 典型擴散→表單點選→輸出等值圖(或歷線圖)。
- ▶ 颱風海象
 - ◆ 模式說明→輸出結果
 - ◆ 典型資料→表單點選→輸出結果
- ▶ 風壓模式
 - ◆ 即時風壓
 - 即時颱風>查詢表單>輸出 72 小時風向量圖(或風速、風向歷線圖)。
 - 即時風場→查詢表單→輸出 72 小時風向量圖(或風速、風向歷線 圖)。
 - 即時氣壓→查詢表單→輸出 72 小時等氣壓圖(或氣壓歷線圖)。
 - ◆ 歷史風壓
 - 歷史颱風→查詢表單→輸出風向量圖(或風速、風向歷線圖)。
 - 歷史風場→查詢表單→輸出風向量圖(或風速、風向歷線圖)。
 - 歷史氣壓→查詢表單→輸出等氣壓圖(或氣壓歷線圖)。
 - ◆ 模式說明→輸出結果
 - ◆ 典型風壓→表單點選→輸出結果
- ▶ 波場模式
 - ◆ 即時波場→表單點選→輸出 72 小時等波高圖、等週期圖、波向線圖、波向量圖(或波高、週期、波向歷線圖)。
 - ◆ 歷史波場→表單點選→輸出等波高圖、等週期圖、波向線圖、 波向量圖(或波高、週期、波向歷線圖)。
 - ◆ 模式說明→輸出結果
 - ◆ 典型波浪→表單點選→輸出結果
- ▶ 水位模式
 - ◆ 即時水位→表單點選→輸出 72 小時等天文潮位線圖(或天文潮 位歷線圖)。等暴潮位線圖(或暴潮位歷線圖)。等總水位線圖 (或總水位歷線圖)。
 - ◆ 歴史水位→表單點選→輸出等天文潮位線圖(或天文潮位歷線
 圖)。等暴潮位線圖(或暴潮位歷線圖)。等總水位線圖(或總水位歷線圖)。
 - ◆ 模式說明→輸出結果
 - ◆ 典型水位→表單點選→輸出結果
- ➢ 流場模式(建構中)

- ▶ 擴散模式(建構中)
- ▶ 相關網站
 - ◆ 港灣研究中心
 - ◆ 中央氣象局
 - ◆ 經濟部水利署
- ▶ 回首頁

[註]:

- "輸出結果"一般為"圖檔"或"說明檔"或"報表檔",僅提供固定之結果,不提供 選擇功能。
- 2. "表單點選",以固定之各種表單提供選取。
- 3. "波高"代表"示性波高", "週期"代表"示性週期"。

7.2 網站架構

7.2.1 網站架構概念

設計Taicoms網站架構時,預先考量到往後如果開放給一般民眾 參觀,如何在使用者進入到此網站後,便可以一目了然的理解網站所 要呈現的內容,同時可以符合港研中心所建議的資料架構。現今的網 頁均會在首頁,利用一些多媒體技術來加強網頁的生動、活潑性。因 此,網頁設計之初也將此概念加入,利用flash的動畫來加強本網站的 豐富性。網站的設計也以可以讓使用者一目了然的架框結構來當作開 發基礎。本網頁設計時將網頁切割成三個FRAME(頁框);左頁框放計 劃執行相關單元選單,右頁框則當作顯示頁面,上頁框則是作為本網 站BANNER顯示處。概念圖如下圖所示。



圖7.2.1 Taicoms首頁架構



圖7.2.2 TaiCOMS網站架構概念

7.2.2 階層概念選單

本計劃中很多資料都必須利用階層式的概念,一層一層的將東西呈

現。為了方便使用者在進入此網站後,可以馬上找到所需要的資料, 設計時,先將所有主題分門別類,利用專業的概分方式(示意圖如下) 將本計劃的主題呈現出來。一般的政府機關網站也是利用此方式幫助 使用者來找尋資料,所以使用者在使用上會有熟悉的感覺,操作較易



圖7.2.3 以主題為概分概念圖

7.2.3 資料呈現方式

網站在資料的呈現部分完全以使用者的直覺化反應來作設計。當使用 者在選單上點選所要觀看的主題後,往往希望能馬上在網頁看到選單 選項的內容資料。所以網站設計上才會將視窗以架框的格式來實現, 當使用者點選左邊架框的選單後,右手邊的頁框會馬上呈現資料。





7.2.4 網站內容

本章節將所規劃的概念,實際利用Homepage的方式呈現。本網站中, 將主題分成下列幾項:





□ 主網頁(http://taicoms.iut.nsysu.edu.tw/index1.htm)



▶ 系統說明

在系統說明的選項中,包含有系統概述及研究計畫。



圖 7.2.7a Taicoms 系統說明

Departure of the second sec		1000
WAS WAD AND MAD HANNED P	······································	
1 2 2 4 4 3 4 3	LWAE	1.8 1
and the state of the	Fight de la companya de la comp	14 10
		-
ALC: N	- SACIDURAS	
	CONTRACTOR OF CONTRACTOR	
37101111100007201	2 2 2 2 2 4 4 4 2 1 -	
< # Million		
+ 12000	台湾这准律系资数系统	
Contraction of the second s	····································	
- 000000	· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·	
	TRAFFIC STRAFF WITH STRAFF STRAFF	
18004	技术先提出重法法规式的选择	
10000		
T S I T S AND	·····································	
- 11 M H J ant	※※回回回回回 株長、長下しの行体的たち」をあたれた、有法した行性 あたち」をあります。	
Contract of some		
	LARI-LANDIALSCOULSESSAN	
Table III	A. # # # # # # + + A. A # / # # A. +	
terror and the second s		
and the second second	## ##//-###############################	
	181.414.0000044 的情歌催波乐趣笑信任一干小是大街道共享及年轻系装	
	#基础工作注意: 作:株式港台藩以越菜菜清好於技式装置支充台信報室	
and the second	的第二年代海棠情報、陳凡道生的家村有限也是小家村集 中,100年代山道道大学的村家村的美丽的美华村的港道	
C. Lawrence 140 21444 040 (40 188100)		1100
the Party of Control of Control of the		
ATT ALLOW AN OR DO.	IL THE ALL ON LINE BALL BOOTAGE AND IN	11.00
	Talaama 系统给明 0	
៉ /.∠./0	Talcoms 分沉沉明 2	

▶ 系統說明

◆ 系統概述

其中系統概述包含台灣近海海象預報系統及台灣近海海象預報系統規劃 時程。



圖 7.2.8 台灣近海海象預報系統概述

圖 7.2.9 台灣近海海象預報系統示意圖



圖 7.2.10 台灣近海海象預報系統規劃時程

圖 7.2.11 台灣近海海象預報系統規劃時程圖

◆ 研究計畫



圖 7.2.12 研究計畫

● 計畫緣由



圖 7.2.13 計畫緣由

● 計畫目的





● 參與人力



圖7.2.15 參與人力

▶ 觀測資料



◆ 觀測網站

	-Gait Con.
	●親淵師動_
RED	A COLUMN A COLUMN
MARCH MARK	
EREPT	41.60
Contraction -	Not the
NUR	1944
-	
ALC: NO.	

圖 7.2.17 觀測網站(觀測網站中共包含有下列幾個不同形式的測站)



● 風力測站

點選前

點選後



● 波浪測站



圖 7.2.19 波浪測站

● 水位測站

● 水深測區



點選前

點選後







圖 7.2.22 水深測區
◆ 典型水深



圖 7.2.23 典型水深資料

- ◆ 綜合查詢
- ◆ 查詢說明
- ◆ 典型海象
- ◆ 典型風壓



圖 7.2.24a 典型颱風資料



點選各港口的名稱,將可以看到近幾年來颱風在此港口的風速風向時 序圖。下面以點選台中港為例,將可在網站看到如下畫面:



點選前

點選後

圖 7.2.25 典型風場資料(以點選台中港為例)

◆ 典型波場



圖 7.2.26 典型波場資料

點選各港口的名稱,將可以看到近幾年來颱風在此港口的波場 變化時序圖。下面以點選花蓮港為例,將可在網站看到如下畫面:



點選前

點選後

圖 7.2.27 典型波場資料(以點選花蓮港為例)



- 圖 7.2.28 典型水位資料
- ◆ 典型海流(建構中)
- ◆ 典型擴散(建構中)
- ▶ 颱風海象

▶ 典型水位

NAME AND ADDRESS OF A DECISION OF A DECISIONO OF A DECISIO	-18.4
THE PERSON AND A THE LOT BE	
attes (1972) Million, Longiture (Millerine)	. 0
21002 ·····	
-RETREEN AL	

圖 7.2.29 典型颱風海象查詢

◆ 典型資料



圖 7.2.30 典型颱風歷史資料

其中,點選風場資料及波浪模擬後所呈現的畫面如下:







圖 7.2.32 典型颱風波浪模擬



圖 7.2.33 典型颱風水位資料

◆ 模式說明



圖 7.2.34 颱風颱風海象模式說明

- ▶ 風場模式
 - ◆ 模式說明



圖 7.2.35 風場模式說明



點選模式前

點選模式後

- 圖 7.2.36 風場模式說明 2
- ◆ 即時風壓



◆ 歷史風壓



▶ 典型風壓



圖 7.2.37 風場模式典型歷史風壓

- ▶ 波場模式
 - ◆ 模式說明



圖 7.2.38 波場模式模式說明



點選模式前

點選模式後

```
圖 7.2.39 波場模式模式說明 2
```

◆ 即時波場



◆ 歷史波場

◆ 典型波場



圖 7.2.40 波場模式典型歷史波場

▶ 水位模式





◆ 即時水位



歷史水位



典型水位



圖 7.2.41 水位模式典型水位資料

▶ 流場模式(建構中)



the life of the life life.

圖 7.2.42 流場模式

▶ 擴散模式(建構中)



圖7.2.43 擴散模式

7.3 綜合查詢自動化機制

為了提供使用者更多的資訊,本系統研發一機制來呈現歷年來利 用觀測或數值模擬等方式所統計的資訊給使用者參考。同時為了考量 使用者的習慣,我們透過下拉式選單來讓使用者點選所需要的資訊, 達到所見即所得的友善介面。

7.3.1 資料格式

本機制的即時及歷史資料提供的格式以'*.pdf'檔為主。為了讓資 訊可以互相流通,制定一個命名的規範,所有參與相關單位依照此規 範來產生相關檔案資訊。協定後按照規範命名的檔案如下: N_WAV_HI_VW0_TC_PT-A_1998_MON-12_01_F&R_1.PDF 或

數值_波浪_歷史_WAN 模式_臺中港_測點 A_1998 年_12 月_1 日_圖

與表_1.PDF

由於檔案格式統一,利用此特性來建構一個有結構性的選單。

7.3.2 資料結構

由於先前檔案的命名已經統一格式,我們則依此格式透過一個由 matlab 所撰寫的程式來將這些歷年資料分門別類,透過巢狀結構的方 式來拆解每個檔案並產生適當的資料夾階層,程式流程大概如圖 7.3-1 所示。經過 matlab 程式處理後,所有的檔案皆以巢狀結構資料 夾型式(如圖 7.3-2 及圖 7.3-3)呈現。使用者可透過網頁所撰寫的 php 下拉式視窗程式來選取所要查詢的資料內容。



圖 7.3-1 Matlab 程式處理流程



圖 7.3-2 巢狀資料夾結構



圖 7.3-3 下拉式視窗結構

第八章 結論與建議

8.1 結論

- 應用 WAM 模式能快速模擬遠洋風浪能力與 SWAN 模式能解析近岸較小格 網之功能,利用兩者相互配合模擬海面風浪。綜合風場實測資料與 NOAA 大氣模式比較結果可知,利用 NOAA 所提供之解析度約1度之風 場資料進行模擬,其實測風速資料變化較為快速,不如分析之風場資 料變化較為平緩,但大致上仍可表現出風速變化趨勢。若能獲得更高 解析度的大氣資料,風浪模式計算結果正確性應會更好。
- 就利用風浪模式模擬六大港區(台中港在模擬時間範圍內無資料),了 解實測資料與模式推算結果之關係,分析各季節之實測與模式結果之 個別平均值、相關係數與絕對誤差,遠域模式及近岸模式之平均相關 係數均為0.77,其中以安平港最低,基隆港最高,絕對誤差平均值則 分別為0.35 公尺、0.48 公尺,以台北港最高,花蓮港最低。以台北 港為例,其平均相關係數為0.83,但平均絕對誤差則高達0.62 公尺, 參照實測與模擬之比較圖形,由於局部最大值在模擬結果皆有偏低現 象,導致絕對誤差偏大但相關係數仍高的現象。
- 3.利用風浪模式模擬藍色公路海域之結果,除了七大港區之外,統計台 東綠島、屏東鵝鸞鼻及澎湖馬公附近海域模式推算值,台東綠島冬季 平均風速為3.59 m/s、夏季為2.24 m/s、全年平均風速為2.80m/s, 風浪模式推算綠島冬季平均波高是1.95 m、夏季為1.23 m、年平均值 為1.55m。至於屏東鵝鸞鼻的冬季平均風速為8.28 m/s、夏季為5.39 m/s、全年平均風速為6.56 m/s,風浪模式推算綠島冬季平均波高是 2.41m、夏季為1.58 m、年平均值為1.90m。澎湖馬公雖然在風速方面 也是冬季最大夏季最小,但是波高平均值卻是春季最小,冬季、春季 與年平均波高以風浪模式計算後分別為1.14m、0.88m及1.05m。
- 4. 以風浪模式推算結果,利用緩坡方程式進行七大港區港內外波場之模 擬方面,選取於民國 90 年 6 月 22 日侵台之奇比颱風與民國 93 年 8 月 25 日之艾利颱風,作為模式波浪之輸入條件,模擬颱風作用下,國內

七大港附近海域之近岸波場變化。除了部份波浪入射方向恰面對港池 開口,故在部分的港區範圍內,會有波高較大的情形發生,就整體而 言,模擬結果可表現港內外波場變化,在奇比與艾利颱風侵襲下,七 大港之防波堤配置大多能有效地避免颱風對港域內部造成直接的侵 襲。

- 5. 根據分析顯示遠域模式的風浪相關模式應用時,冬季波浪示性波高與 風速之相關性較為一致,較具有其應用性,而近岸模式的相關模式則 可應用之秋、冬兩季, R² 約在 0.5 以上,另外花蓮港、基隆港、蘇 澳港及台北港均在冬季發生示性波高之最大平均值。
- 6. 在近岸海象複雜的環境下,推算、預測近岸波浪的計算模式需要相當 多的相關資料以及電腦資源,相關資料的量測品質如波高、波浪週期、 地形、水深等以及電腦計算的複雜度都會影響計算結果的精確度。海 象觀測儀器隨著科技、技術的成熟,量測資料的品質亦大幅提昇,類 神經波浪推算的研究利用觀測站的波浪資料、颱風氣象資料及類神經 網路模式的架構,經過簡單的模式建構過程建構颱風波浪推算模式, 可以滿足特殊地形或區域的颱風預測及預警防災的功能。
- 7. 類神經網路波浪推算模式以能量平衡方程式為基礎,在颱風波浪的計算上配合參數形式的颱風模式 Holland Model 藉由輸入參數與輸出函數間的關係,修正類神經網路轉換函數組成颱風波浪推算模式,並以台灣東部海域花蓮港為例。模式測試的結果顯示,颱風波浪推算模式可以有效且穩定的計算出推算區域內颱風波浪的行為。本模式以Holland Model 模擬的颱風風場無法計算颱風風場與陸地交互影像後的風場分佈,所以當風場受到地形影響時模式無法充分反應出颱風波浪行,對於這樣的限制可以藉由結合即時風場資料或是更精準的颱風風場計算模式得到改善。
- 8. 颱風波浪推算模式以類神經網路為基礎,具有自我學習的能力,利用 每次颱風事件後的颱風波浪資料對颱風波浪推算模式進行修正,以因 應該區域的地形地貌或是海象的改變。此外,在地形條件無劇烈變化 的限制下,本模式可以擴大推算範圍,以提供鄰近區域颱風波浪推算 的模擬與校正。因此,以類神經網路為核心並修正轉換函數所建構的

颱風波浪推算模式,達到模式建構過程容易、計算快速、計算結果準 確及模式具自我修正調校功能的目標,同時避免於一般數值模式需較 長計算時間,又能夠有相當精度之預測能力。

- 9. 以移動風域數值推算法建立定點風域推算半經驗颱風波浪模式,由於 模式本身具有運算快速以及模式所需之資料亦相對地較少等優點,在 海岸防災預警應用上,較易針對各種可能的颱風行進路徑、移動速度 及中心低氣壓值進行颱風波浪推算,充份提供各種可能的颱風波浪預 警訊息。半經驗颱風波浪模式相關參數必需經由實測資料不斷地率定 才能增加相關參數判斷之經驗,藉以增進其預測之準確度。以半經驗颱 風波浪模式推算颱風波浪,普遍存在波高之週期偏大缺點,仍有待進 一步改善。
- 10. 天文潮模式經由調整後邊界驅動的結果大致良好,就主要分潮 M2 與 K1 而言,高雄與基隆差異值較大,大部分的實測分潮與模式結果相當 接近,但高雄與基隆的分潮振幅差異最大可達兩倍(M2、S2),由於受 到地形變化較大影響,在大範圍模式中由於格點較大不易得到類似結 果,將藉由小範圍高解析度模式的建立來彌補。
- 11. 暴潮模式結果與分析後之暴潮偏差比對,測站暴潮偏差值明顯偏小 有以下幾個原因,第一個原因為颱風經過台灣陸地,造成結構的破壞, 使的風速分佈與颱風模式的初始假設不合,同時也會影響路徑預報的 精確性,再加上大尺度範圍的網格解析度太粗,使得近岸的地形無法 被精確的描繪出來,造成整個暴潮位的偏小,未來將模式解析度增加 之後,可以得到更精確的暴潮偏差。第二個原因則為 NOAA 預報風場的 網格解析度過大,在台灣海峽內部只有一點兩點的風速資料,因此內 插出來的風速雖然在趨勢上可以符合,但是在風速大小部分便無法很 有很好的結果,特別在近岸地區風速的內插更是明顯的偏小,待下一 年度取得中央氣象局更精細的動態風場預報資料,便可得到更好的暴 潮偏差模擬結果。第三個原因為颱風暴風半徑的準確性,由於 NOAA 預 報風場解析度過大,因此對於颱風風場的模擬往往無法得到風速的極 值,颱風範圍內的風速都較實際量測值來的小,因此需要使用颱風模 型來模擬颱風內部風場,取代 NOAA 預報風場的颱風範圍,此時颱風的

暴風半徑準確性便相當的重要,若是預報半徑過大,會造成風速偏大, 預報半徑過小則是風速不足,此情況對於暴潮偏差的模擬影響很大。 第四個原因為氣壓因素,由於本年度沒有辦法取得平面的氣壓場分 佈,因此無法將氣壓的影響納入,導致暴潮偏差被低估,下一年度若 能取得中央氣象局的平面預報氣壓場後,會得到更準確的暴潮偏差結 果。第五個原因為分析暴潮偏差的方式,目前使用的方法為以實測水 位減去調和分析的重組水位(取震幅超過一公分的分潮)得到,由於 目前的潮位站大部分皆位於港區內,會受到地形的影響,因此使用此 方式來分析,並無法將地形的影響去除得到單純的暴潮偏差,未來可 以嘗試使用其他的分析方式如 EMD,期能得到更準確的暴潮偏差值。

12. 全域水位模式的計算結果,除了基隆與高雄測站因地形的影響計算 結果不理想,其餘港區的預報水位皆能與實際狀況大致符合,待未來 提高模式解析度及精確的地形資料,便可以得到更精確的水位預報, 未來更可以直接取代全域暴潮模式做為平時及颱風期間的預報模式。

8.2 建議

- 由於風浪模式中的主要外力為風,有精確的風場輸入模式中才能獲致 準確的風浪推算,故如何獲得時間與空間解析度適合本計畫之風場仍 為需要努力之目標。
- 由於波浪模式格網解析度與計算機運算時間密切相關,數值波浪模 式之模擬時間具作業化程度仍有改善空間,除了相關硬體配合,亦可 考慮實際需求進行解析度與計算範圍之調整。
- 3. 類神經網路目前發展模式受限於實測資料的數量及資料的連續性,由 於類神經網路需要足夠的學習資料,因此模式建構將有所限制,經過 2004 年三場颱風波浪的模擬與推算結果更可以了解到颱風風場準確 性的重要,目前模式因應推算誤差的對策將採用以推算颱風波浪產生 誤差的颱風事件為模式更新時類神經網路的學習目標,局部修正類似 路徑的颱風波浪行為。此外,模式準確度整體提升的方法與策略將以 內差、經驗式配合數值模式資料及模糊理論提高模式推算的能力。

- 4. 水位的推算模式未來尚待取得較為長期潮位紀錄以進行分析,且紀錄 密度更密之實測資料,便可分析出地形或天候產生之高頻複合現象, 進行分析高頻的潮汐行為。由於大尺度網格解析度太粗,使得近岸的 地形無法被精確的描繪出來,造成整個暴潮位的偏小,未來需將模式 解析度增加,以得到更精確的暴潮偏差,但是需要計算能力較強的計 算主機配合,才能在合理的計算時間內達成即時預報的目的。NOAA 預報風場網格解析度過大,在台灣海峽內部只有一點兩點的風速資 料,因此內插出來的風速雖然在趨勢上可以符合,但是在風速大小部 分便無法很有很好的結果,特別在近岸地區風速的內插更是明顯的偏 小,下一年度希望在引用中央氣象局更精細的動態風場預報資料,會 有更好的暴潮偏差模擬結果。由於本年度未將氣壓的影響納入,導致 暴潮偏差被低估,下一年度在引用中央氣象局的平面預報氣壓場後, 以便得到更準確的暴潮偏差結果。
- 5. 在水位的推算模式建構方向上,將與颱風波浪模式結合,藉以發展出 全時推算預測的模式。配合波浪、水位模式利用建構資料的同化機 制,與數值模式計算的結果連結,以填補實測資料的不足。藉由模式 結構的修改與更新期望能達成波浪、水位全時推算的的目標。

參考文獻

- 印永芳、蘇青和(2004), "近岸防救災預報系統之建立研究(1/5)", 交通部運輸研究所港灣技術研究中心,基本研究報告 93-77-7110, MOTC-IOT-92-H3BA03。
- 2. 歐善惠、許泰文、臧效義、方介群、廖建明(1999),「應用 SWAN 波浪模式推算台灣附近海域颱風波浪之研究」,第二十一屆海洋工 程研討會論文集,87頁-95頁。
- 歐善惠、許泰文、臧效義、廖建明、方介群(2000),「應用 SWAN 模式於台灣西部海域之波浪預測」,第二屆國際海洋大氣會議論文 彙編,183頁-188頁。
- 4. 歐善惠、許泰文、廖建明、臧效義、鄧秋霞(2001),「近岸颱風波 浪推算之研究」,2001海洋數值模式研討會論文集,5-1頁-5-19頁。
- 5. 郭鴻基、吳俊傑、李勝清(2002)「天搖地動—颱風研究的挑戰」,
 科學發展月刊第 29 卷第 12 期,第 859-866 頁。
- 6. 張憲國、錢維安(2002)「台灣港灣地區颱風波浪推算模式之應用
 研究(二)」,交通部運輸研究所港灣技術研究中心研究報告。
- 7. 張憲國、錢維安(2001)「台灣港灣地區颱風波浪推算模式之應用
 研究(一)」,交通部運輸研究所港灣技術研究中心研究報告。
- 8. 張憲國、錢維安(2000)「臺灣東部港灣預警系統之應用研究-港外 波浪動態特性」,交通部運輸研究所港灣技術研究中心研究報告。
- 9. 簡仲璟、曾相茂(1999)「花蓮港颱風波浪特性研究」,第 25 屆海 洋工程研討會論文集,第 55-62 頁。
- 10.王時鼎(1988)「臺灣颱風風力特性及其預報研究(二)」,行政院國 家科學委員會防災科技研究報告,70頁。
- 11.交通部中央氣象局(1998)「颱風百問」, 第 10-20 頁。

12.劉廣英、俞川心、李富城(1986)「移近或登陸臺灣颱風強度變化及

其成因之研究」,行政院國家科學委員會防災科技研究報告,72 頁。 13.羅俊雄,張隆男(1987)「颱風特性及風對結構物影響」,行政院國

家科學委員會防災科技研究報告,70頁。

- 14.徐月娟(1996), 彌陀海域潮汐及暴潮之數值模擬, 行政院國家科學 委員會專題研究計畫成果報告。
- 15.井島武士(1972),台中港設計波浪計算報告書,日本港灣顧問公司。
- 16.李汴軍(1997),中央氣象局第二代波譜模式特性探討,中華民國第十九屆海洋工程研討會論文集,80-84頁。
- 17.蔡丁貴、莊文傑、蘇青和(2002),近海災害防救系統構想。第24 屆海洋工程研討會專題講座論文集,43-54頁。
- 18.廖建明(2001), 近岸風浪模式之研究,國立成功大學水利及海洋 工程研究所博士論文。
- 19.廖建明、歐善惠、許泰文、方介群、臧效義 (2002),應用 SWAN 模式模擬台灣附近颱風波浪之特性,中華民國第二十四屆海洋工 程研討會論文集,469-476頁。
- 20.Booij, N., L.H. Holthuijsen and R.C. Ris (1996), "The SWAN Wave Model for Shallow Water," Proceedings of 24th International Conference on Coastal Engineering, ASCE, Orlando, Vol. 1, pp. 668-676.
- 21.Chen, Guan-Yu、Chiu, Yung-Fang (2002), "Building a Forecast System for Near-shore Disaster Prevention, Recovery, and Rescue in Taiwan—Plan of the Center of Harbor and Marine Technology"。第24 屆海洋工程研討會專題講座論文集, 105-110 頁。

22.Flather, Roger A., "Existing operational oceanography", Coastal

Engineering 41 (2000), pp 13-40

- 23.Holland, G.J. (1980), "An Analytical Model of the Wind and Pressure Profiles in Hurricanes," Monthly Weather Review, No. 108, pp. 1212-1218.
- 24.Holthuijsen, L.H., N. Booij, R.C. Ris, J.H. Andorka Gal and J.C.M. de Jong (1997), "A Verification of the Third-Generation Wave Model SWAN along the Southern North Sea Coast," Proceedings 3rd International Symposium on Ocean Wave Measurement and Analysis, WAVES'97, ASCE, pp. 49-63.
- 25.Janssen, Peter (1995), "The wave model", European Centre for Medium-Range Weather Forecasts
- 26.Ou., S.H., J.M. Liau, T.W. Hsu and S.Y. Tzang (2002), "Simulating Typhoon Waves by SWAN wave model in Coastal Waters of Taiwan," *Ocean Engineering*, Vol. 29, pp. 947-971.
- 27.Prandle, David, "Introduction Operational oceanography in coastal waters", Coastal Engineering 41 (2000), pp 3-12
- 28.Prandle, David, "Operational oceanography---a view ahead", Coastal Engineering 41 (2000), pp 353.359
- 29.WAMDI Group (1988), "The WAM Model A Third Generation Ocean Wave Prediction Model," *Journal of Physical Oceanography*, Vol. 18, pp. 1775-1810
- 30.Yu. C.S., M. Marcus and J. Monbaliu (1994) Numerical modelling of storm surges along the Belgium coast. In : *Computational Methods in Water Resources X, Peters et al. (eds)*, Water Science Technonogy Library, Kluwer Academic Publishers, Dordrecht, 1331-1338.

附錄一、期末報告審查意見處理情形表

參與審查人員	本所計畫承辦單位
及其所提之意見	處理情形
陳陽益委員:	
一、本計畫之研究結果很具體、詳	一、謝謝陳教授肯定。
實與實際實用性。	二、95 年度各項海象預報,包括
二、列出精確度較宜,並建議儘量	波浪及水位,依建議將增加精
尋找出不準的因素在那裡及	確度或誤差之統計評估結
如何改善,尤其以颱風風浪預	果,並作為預報模式改進之重
報為重點。其他水位部分,因	要依據。
總水位為暴潮位與天文潮位	三、奉行政院災害防救委員會指
之合成,天潮水位一般預測皆	示,95年度度本中心已進行
有相當準的程度,而暴潮位經	海嘯相關之研究,未來本計畫
確度較難掌握,但因其值相較	將考慮增加海嘯預警相關之
天文潮位皆不大,故總水位的	研究。
月前1000000000000000000000000000000000000	
三、建議增加海嘯的預警系統。	
許泰文委員:	
一、本計畫執行成果豐富,對模式	一、謝謝許教授肯定。
一 整合進行努力,值得有足。 一 歐國國想和伊王爾格文文書和	、颱風風場部份,除引用美國
二、WAM 和 SWAN、MSE 二有如 何俟按っ計算故変加何損	用う裡以上飑風風场候10測
	ᅟᇌᄔᄣ。 ᅳᆘᅳᄹᄨᅻᄽᇡᅌᇧᆇᆂᇔ
同(
四、小位預報候式建議能已占 wave setup 和 wind setup	
wave setup 和 wind setup。 五 档式日的和古向具不以担供蕨	四次(尼巴)二個少祿低乃元成聖 四次泊計質
山、侯以百时和刀间走日以徙供留于 金小败海浪辐射 海湖和油油	一 回次戊日异。
	后、 wave setup 柏 wind setup 寻树 新幼雁相較甘他因素为小 未
	本增加預報經濟在影子信
	五、提供藍色公路波況、海況預
	報、海灘和油污擴散為重要目
	標,其他港口航運安全所需之
	預警資訊也是重點。

參與審查人員	本所計畫承辦單位
及其所提之意見	處理情形
張憲國委員:	一、颱風風場部份,除引用美國
一、風場是否有需進行內插?去年	NOAA 之預報風場(大網格)及
第 27 屆海洋工程研討會有篇	中央氣象局之 NFS 預報風場
論文探討內插之技巧,若有需	(大小網格),並引用5種以上
要可參考其論文。	颱風風場模式(細網格)。風場
二、未來是否有可行進行推估誤差	無需再進行內插。
評估,提供使用者依據自己的	二、未來各項海象預報 , 包括波浪
需求去加減推估的平均值。	及水位 , 將進行精確度或誤差
	之評估 , 並作為預報模式改進
	之重要依據。
何良勝委員:	一、本計畫將整合本所現有觀測資
一、預報資料提供各港務局做防災	料與預報模式之結果,未來將
準備使用,數值結果應與觀測	建立 計算模式相關分析及資
結果之校核甚為重要。	料同化整合使用 , 以提高預報
二、建議執行後續計畫時,應更能	精確性和使用性。
明確建立各種模式之統一整	二、本計畫完成時將建立整合性近
合型模式。	岸防救災預報系統:包括風壓
	預報系統、波浪預報系統、水
	位預報系統、流場預報系統、
	汙染擴散預警系統等 5 個系統
	整合。


























































•	花蓮測	山站颱風與波	していた。 故泉學習資料	、 學習資料				
花蓮巷鵙站								
年代	颱風名稱	颱風資料非報	波浪資料非報					
1997	Levi	05/25(1800)~05/30(0600)	05/25(1800)~05/30(0600)					
.,,,,	Opal	06/15(0600)~06/21(0600)	06/15(0600)~06/21(0600)					
	Peter	06/23(0600)~06/29(0000)	06/23(0600)~06/29(0000)					
1998	Otto	08/02(0000)~08/05(0600)	08/02(0000)~08/05(0600)					
1999	Sam	08/18(0600)~08/23(0000)	08/18(0600)~08/23(0000)					
2000	Jelawat	08/01(0000)~08/11(0000)	08/03(0800)~08/11(0000)					
	Bilis	08/18(0600)~08/24(0000)	08/18(0600)~08/22(1200)					
	Bopha	09/05(1800)~09/11(0600)	09/08(0400)~09/11(0600)					
	Yagi	10/22(1200)~10/27(0600)	10/22(1200)~10/27(0600)					
		•						























































模式與實測資料之相關係數											
		項目	近岸	岸波浪模式(SW							
		測站	波高	週期	風速						
		七股	0.65	0.61	0.61						
		大鵬灣	0.85	0.67	0.57						
		金門	0.78	0.50	0.64						
		鵝鸞鼻	0.85	0.28	0.67						
		龜山島	0.86	0.64	0.86						
		花蓮	0.75	0.33	0.29						
		龍洞	0.88	0.66	0.64						
		蘇澳	0.88	0.71	0.63						



























